

TMECLED-TMSLEDW-TMSLED



Instruções de instalação MOTOR TUBULAR LED

A instalação deve estar em conformidade com a norma RTIEBT

Equipamento não fornecido

- Caixa de derivação estanque (IP54) - Cabo (A) 3G 1,5mm² (Alimentação)

IMPORTANTE,

Estes motores podem ser utilizados com ou sem a opção da fita LED. Em ambos os casos, efetuar a programação e a cablagem descritas nestas instruções.

Os motores tubulares LED aceitam apenas uma fita LED, pelo que deve ser ligada no máximo uma fita LED por motor.



ATENÇÃO

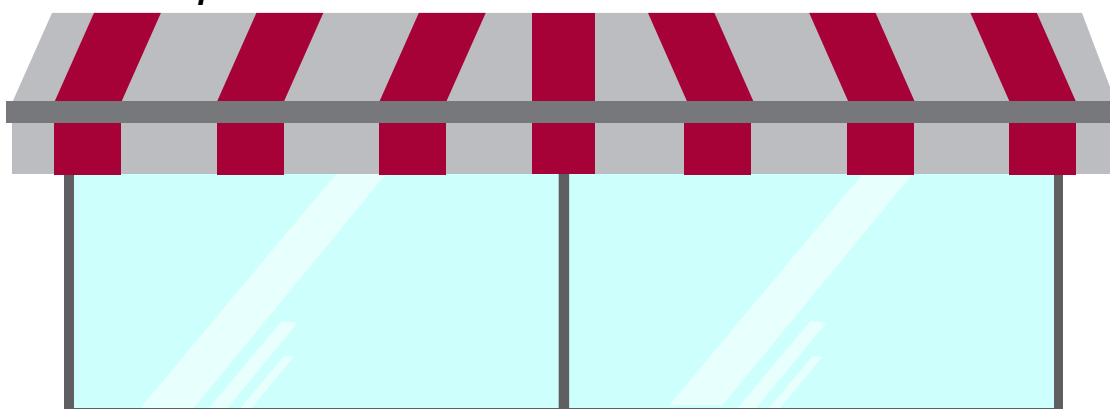


- Se adquiriu um sistema automatizado, os trabalhos de ligação devem ser efectuados por uma pessoa competente para garantir que a instalação está em conformidade com os regulamentos e é coberta pela garantia.
- Para sua própria segurança, antes de efetuar qualquer trabalho de instalação ou ligação, certifique-se de que a alimentação está desligada.
- Antes de ligar o produto a uma fonte de alimentação, certifique-se de que a tensão dessa fonte de alimentação e a corrente nominal correspondem às especificações da fonte de alimentação indicadas na placa de identificação do produto.
- Deve ser previsto um dispositivo de corte de energia na cablagem fixa, de acordo com os regulamentos de instalação.
- Se o cabo de alimentação ou os cabos estiverem danificados, só devem ser substituídos pelo serviço de reparação do fabricante ou por uma pessoa qualificada. Para evitar qualquer perigo, não efetuar a reparação por conta própria. O cabo de alimentação ou o cabo substituído deve ser do mesmo tipo.
- O binário e o tempo de funcionamento devem ser compatíveis com as características do seu sistema.
- Desligue a alimentação eléctrica antes de ligar ou manusear o seu sistema.
- Os dispositivos de controlo devem ser instalados de forma visível a 1,3 m do chão.
- Verificar frequentemente a instalação quanto a desequilíbrios ou sinais de desgaste.
- Não utilizar o aparelho se for necessário efetuar reparações ou ajustes.
- Não molhar o motor na extremidade do tubo de enrolamento.
- Para os produtos equipados com sistemas de controlo à distância ou automáticos, desligar a alimentação eléctrica quando se efetuam operações de manutenção, tais como a limpeza de janelas nas proximidades do sistema.
- Manter uma distância horizontal mínima de 0,4 m entre a parte motorizada estendida e qualquer instalação permanente ou fixa.
- Quando se utiliza um comando automático :
O local de instalação do dispositivo de comando deve permitir que o dispositivo de automatização capte facilmente os sinais para garantir a sensibilidade da caixa de comando.
O dispositivo de controlo deve ser instalado na vertical e protegido das intempéries.
- Todas as instalações devem ser desenergizadas durante o controlo ou a manutenção do material eléctrico.
- Manter o aparelho fora do alcance das crianças. Não permita que as crianças brinquem com os controlos.
- O receptor foi concebido para ser instalado a uma altura de pelo menos 2,5 m do chão ou de qualquer outro nível de acesso.
- Não molhe a cabeça do motor, o automatismo, o controlo remoto ou o sensor de vibração.
- Não corte o cabo de alimentação do motor a menos de 15 cm.

1 - Localizar o motor

Motor esquerdo

Motor direito



Coloque-se de frente para o seu toldo e determine a posição do seu motor.

TMECLED-TMSLEDW-TMSLED-1026APT-28P

Desenhos não contratuais

Escolha a sua motorização com base no teleco- mando que recebe.

1 - Motor nº1 TME50C-LED Com regulador de intensidade para fita LED de 24V

MOTOR 1: PROGRAMAÇÃO PÁGINA 3 a PÁGINA 10

TELEVR-LED

AUTOMOWIND3D01



CONTROLO REMOTO



SENSOR DE VIBRAÇÃO

MOTOR 1
TME50C-LED



OPCIONAL

2 - Motor nº2 TMS50LED-W com fins de curso mecânicos para fita LED de 12V

MOTOR 2: PROGRAMAÇÃO PÁGINA 11 a PÁGINA 16

TELEVRLIGHT

AUTOMOWIND3D01

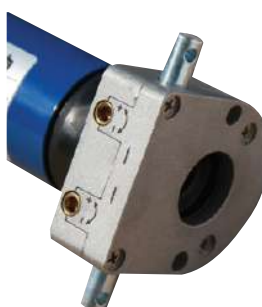


CONTROLO REMOTO



SENSOR DE VIBRAÇÃO

MOTOR 2
TMS50LED-W



OPCIONAL

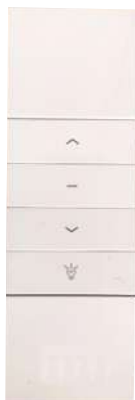
3 - Motor TMS40LED n.º 3 com interruptores de limite mecânicos para fita LED de

MOTOR 3: PROGRAMAÇÃO PÁGINA 17 a PÁGINA 22

12V

TELLED02

AUTOMOWIND3D03



CONTROLO REMOTO



SENSOR DE VIBRAÇÃO

MOTOR 3
TMS40LED



OPCIONAL

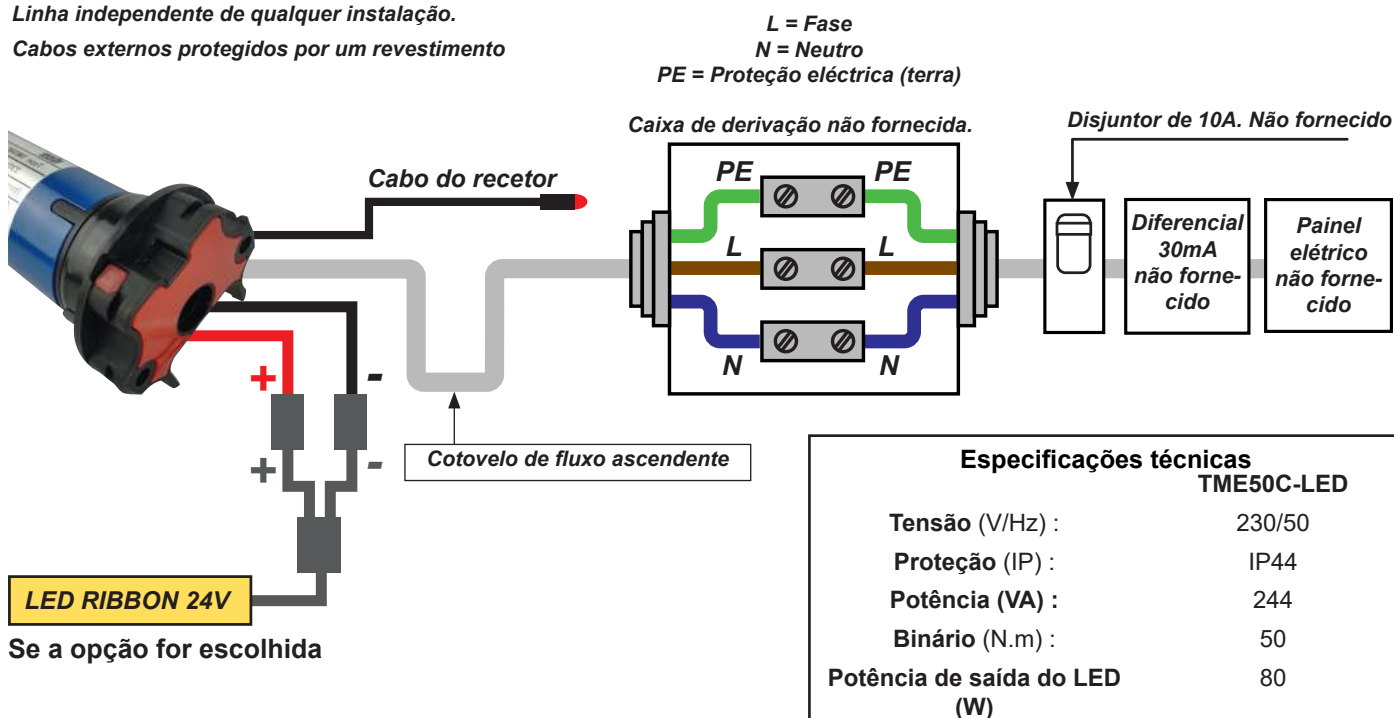
MOTOR 1

1 - Cablagem. O motor funciona com uma fita LED de 24V (opcional).

Conector impermeável necessário (ligação da fita LED)

Linha independente de qualquer instalação.

Cabos externos protegidos por um revestimento



2 - Controlo remoto TELEVR-LED



Controlo do brilho : Ligar e desligar a iluminação



1 - Premir uma vez ON/OFF para ligar



1 - Premir uma vez ON/OFF para desligar

Aumentar a luminosidade



Premir várias vezes para aumentar a luminosidade. O botão também pode ser utilizado para ligar a iluminação, premindo uma vez.

Redução do brilho

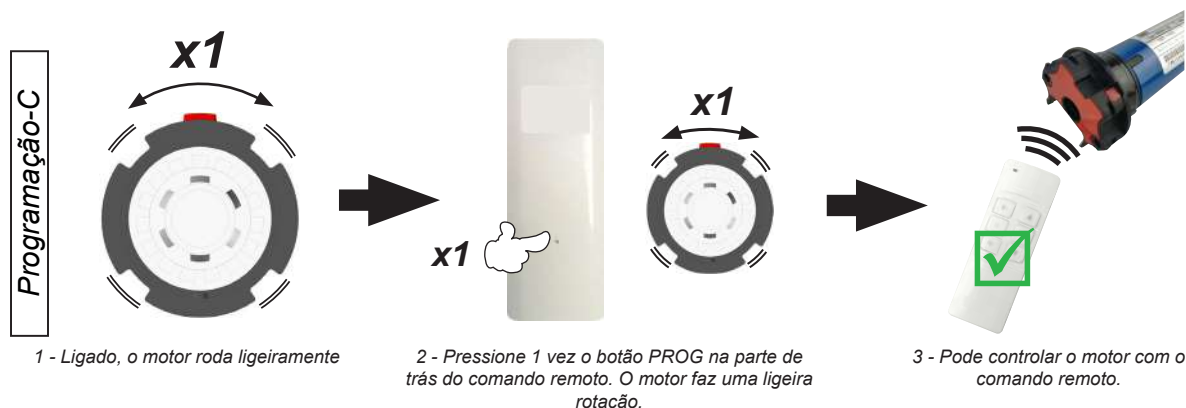
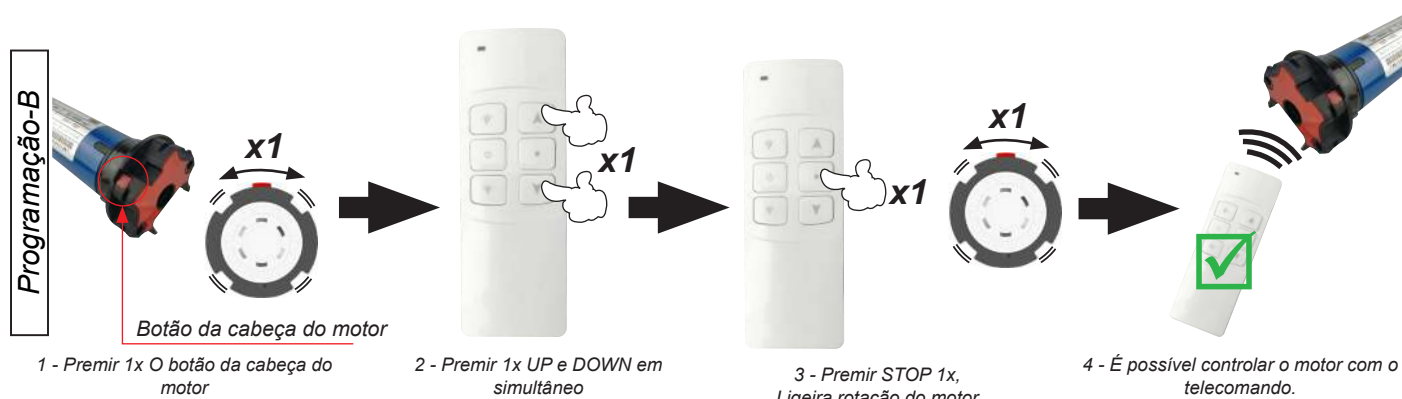
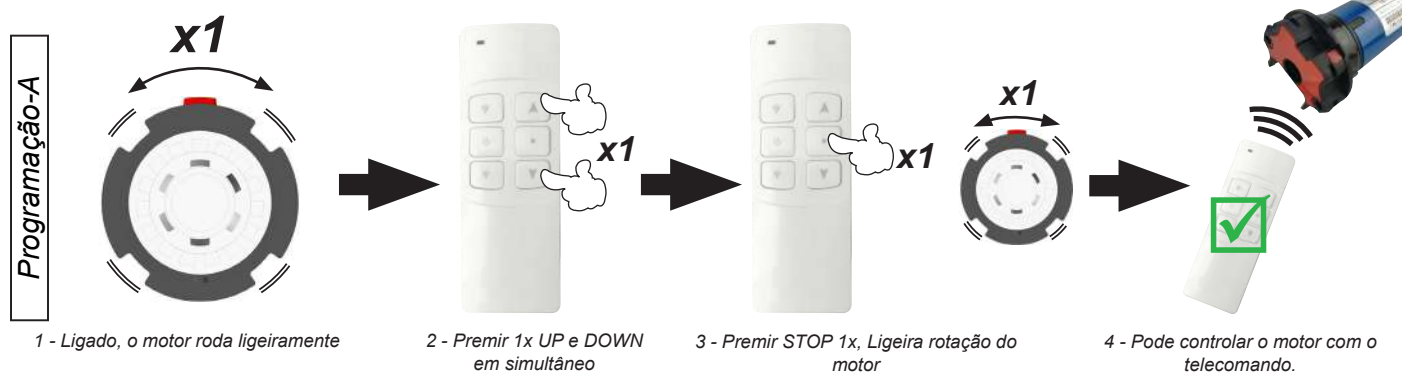


Prima várias vezes para diminuir a intensidade da luz. O botão também pode ser utilizado para ligar a iluminação, premindo uma vez.

3 - Programação do controlo remoto

ATENÇÃO : 3 métodos de programação disponíveis: **PROGRAMAÇÃO-A**, **PROGRAMAÇÃO-B** ou **PROGRAMAÇÃO-C**.

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



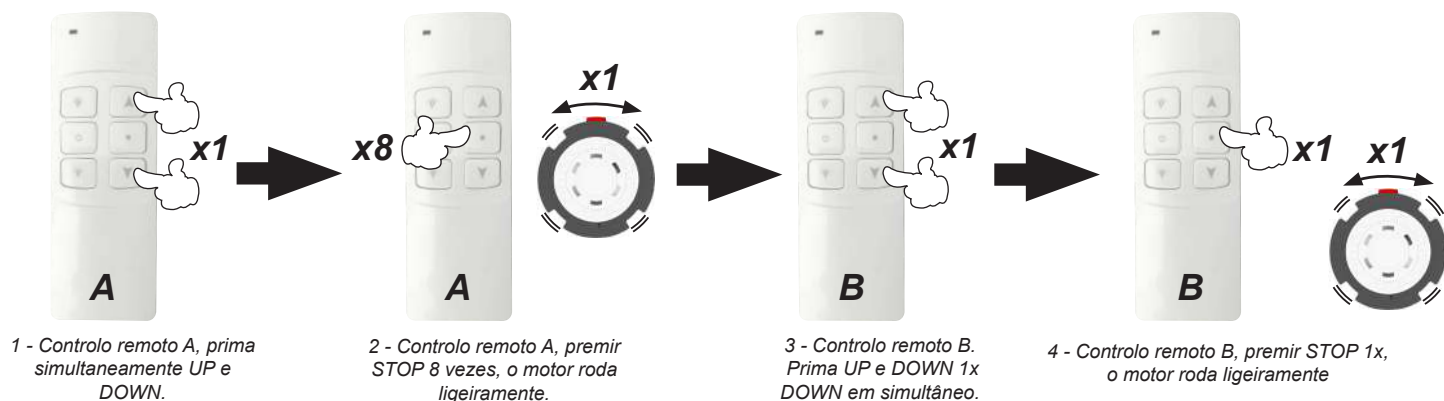
x3



Nota : Se o motor não reagir como desejado, efetuar 3 cortes consecutivos de 10 segundos. Aproximar-se o mais possível do motor durante a fase de programação - 50 cm entre o telecomando e o motor.

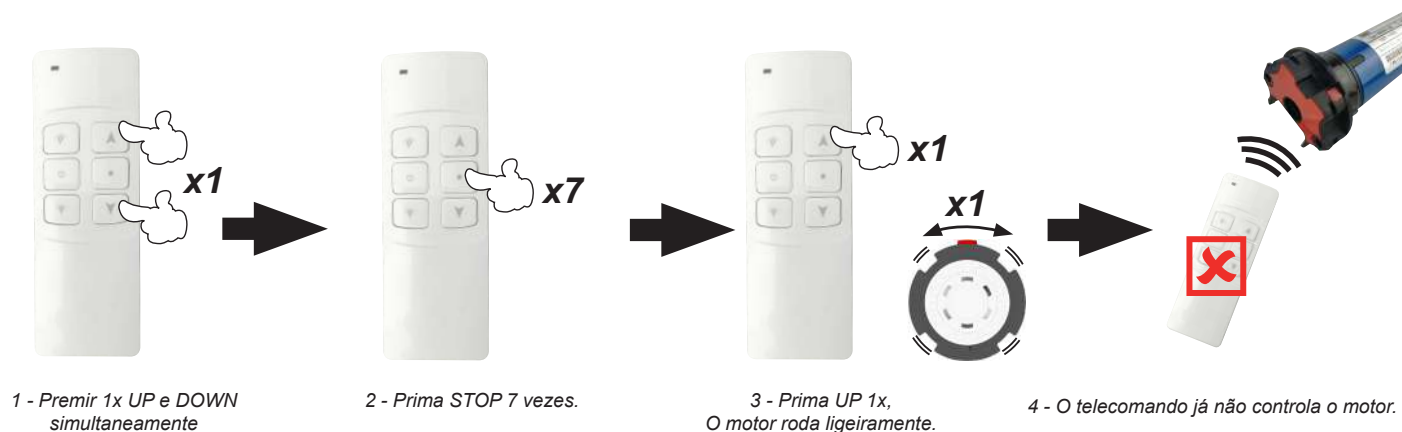
4.1 - Cópia do código do telecomando A para o telecomando B

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



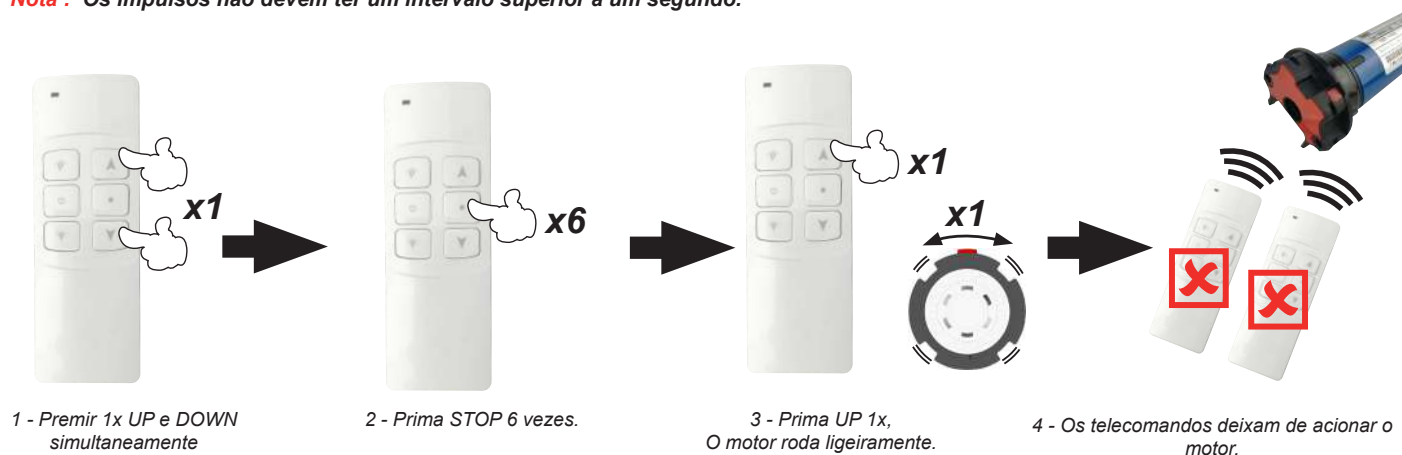
4.2 - Apagar a programação de um único controlo remoto

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



4.3 - Apagar a programação de todos os telecomandos

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



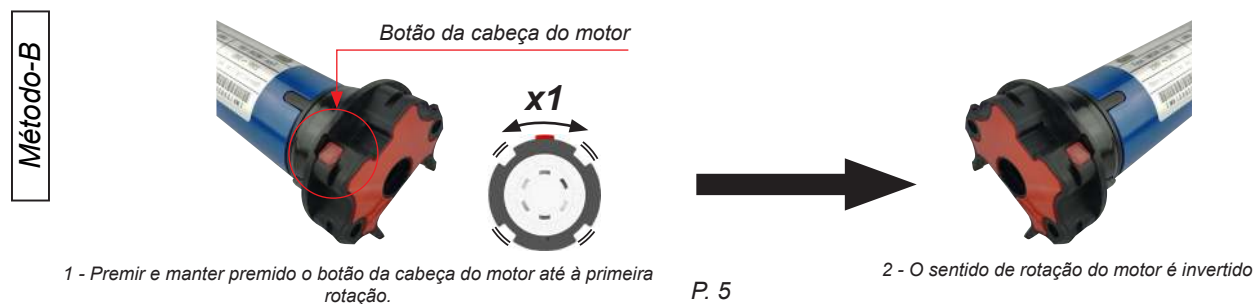
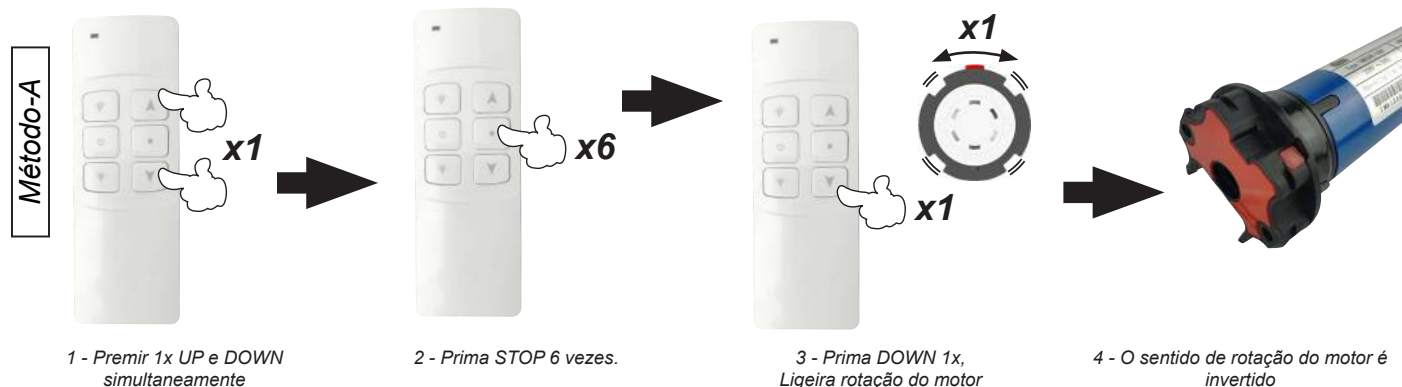
5 - Inverter o sentido de rotação

ATENÇÃO : Operação a realizar se, e apenas se, a tecla «SUBIR» do seu comando abrir o Toldo.

Estão disponíveis 2 métodos de inversão: MÉTODO-A ou MÉTODO-B.

Após concluir este procedimento, não se esqueça de eliminar os interruptores de fim de curso criados anteriormente, antes de criar novos.

No caso de um sensor de vibração já programado, realize o teste descrito na página 10 para verificar o seu bom funcionamento.

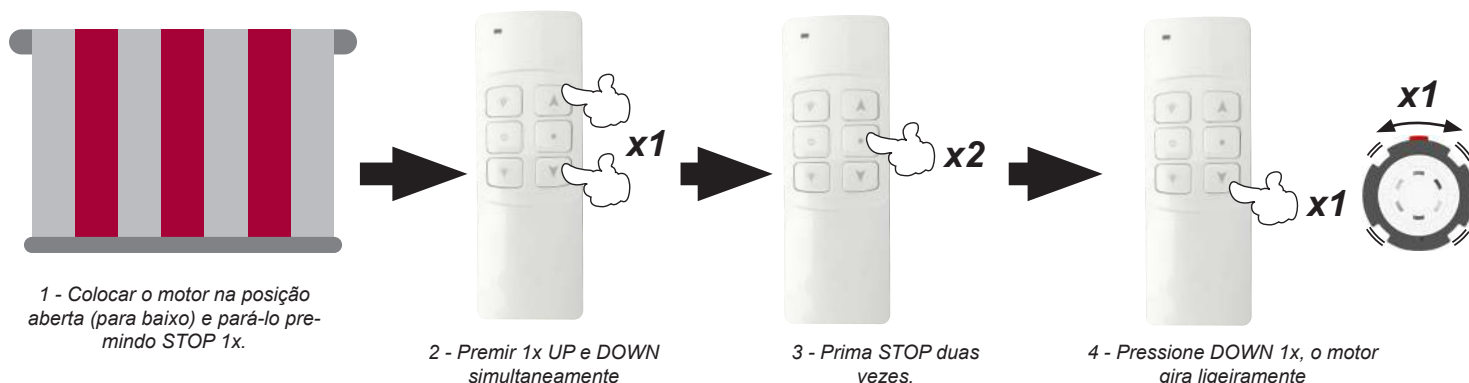


MOTOR 1

6 - Ajuste dos fins de curso para toldos coffre

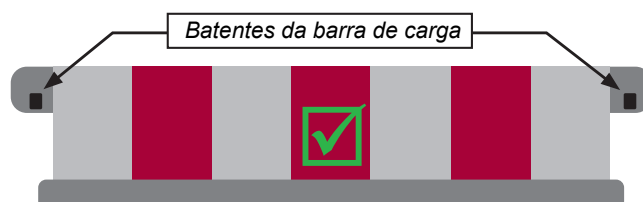
ATENÇÃO : O motor sobe alguns centímetros de cada vez que atinge o batente inferior.

A - Regulação do interruptor de fim de curso de abertura (batente inferior)



B - Regulação do interruptor de fim de curso de fecho (batente superior).

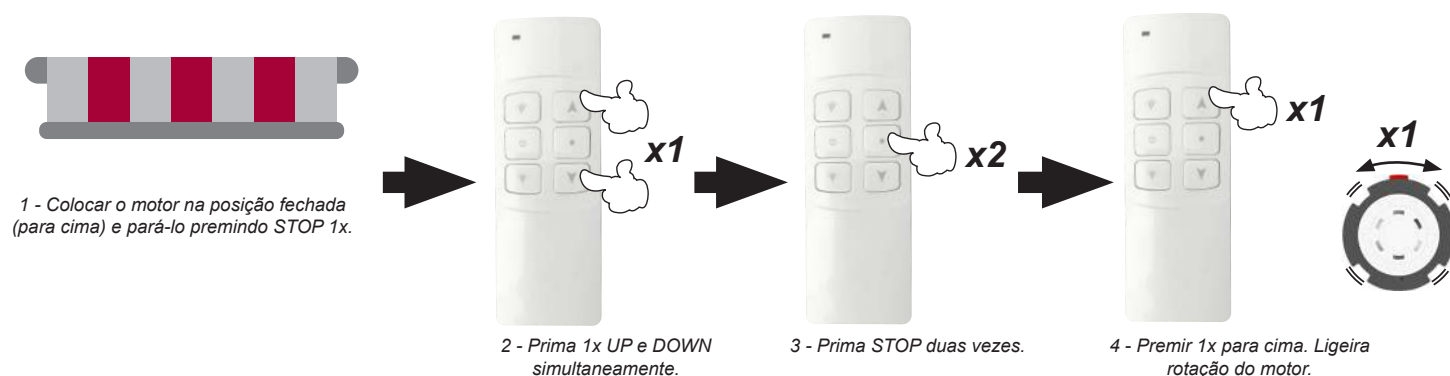
Uma vez definido o batente de abertura, o batente de fecho é automaticamente definido na primeira vez que a o toldo é fechado.



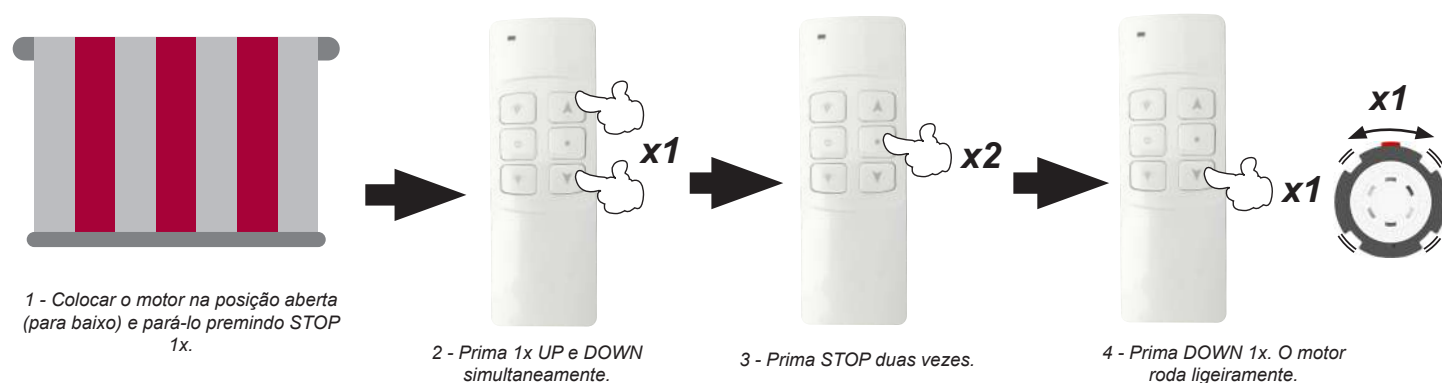
7 - Ajuste do interruptor de fim de curso para STORE MONOBLOC, LOGGIA

ATENÇÃO ! É importante regular o interruptor de fim de curso de fecho (batente superior) antes do interruptor de fim de curso de abertura (batente inferior)!

A - Regulação do interruptor de fim de curso de fecho (batente superior).



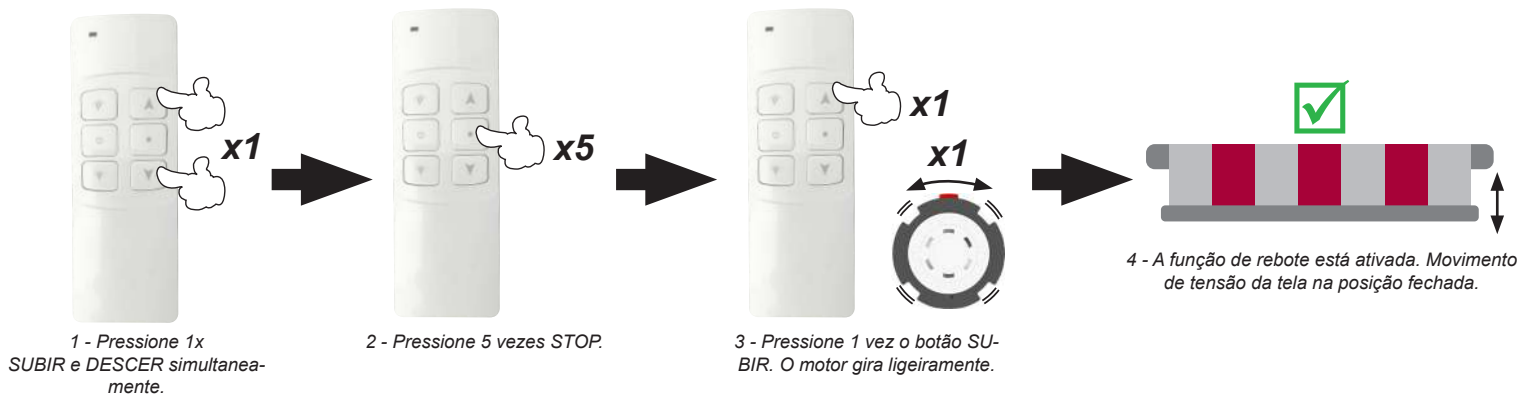
B - Regulação do interruptor de fim de curso de abertura (batente inferior).



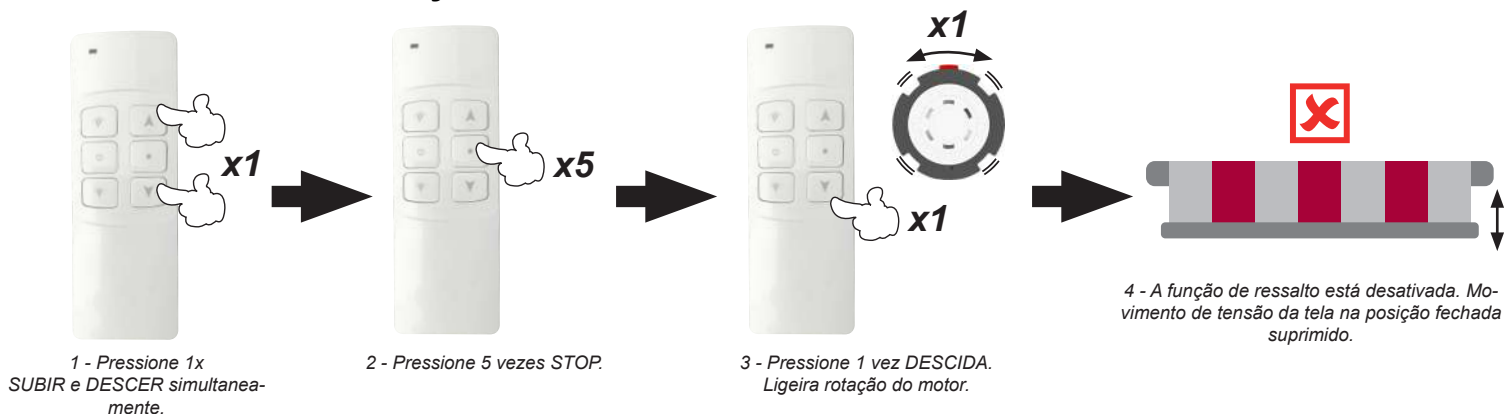
7.1 - Função de ressalto dos fins de curso.

IMPORTANTE : Todas as operações abaixo devem ser realizadas com o motor ligado.

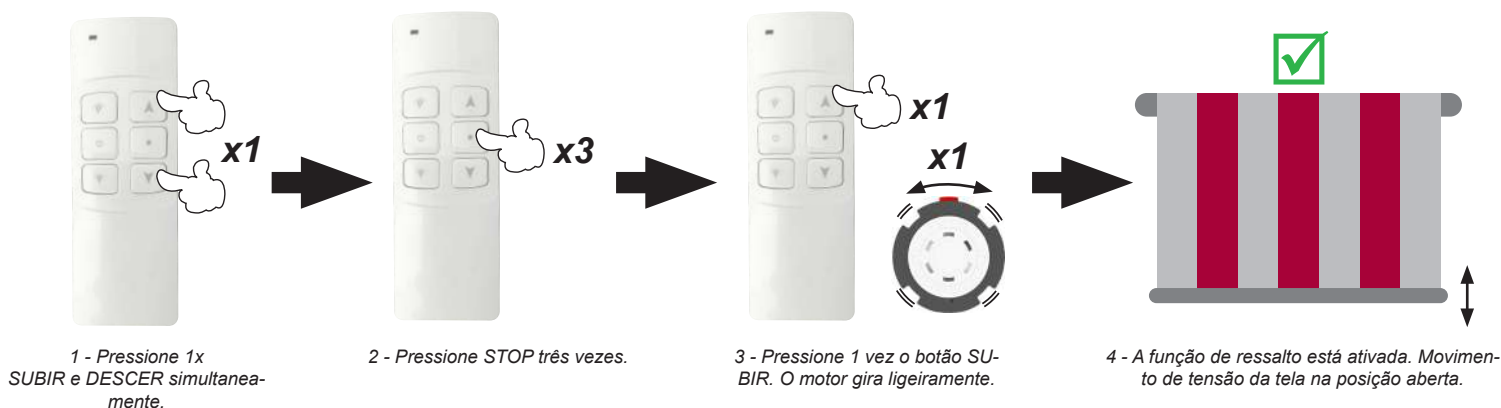
A - Para ativar a função de ressalto no final da corrida alta:



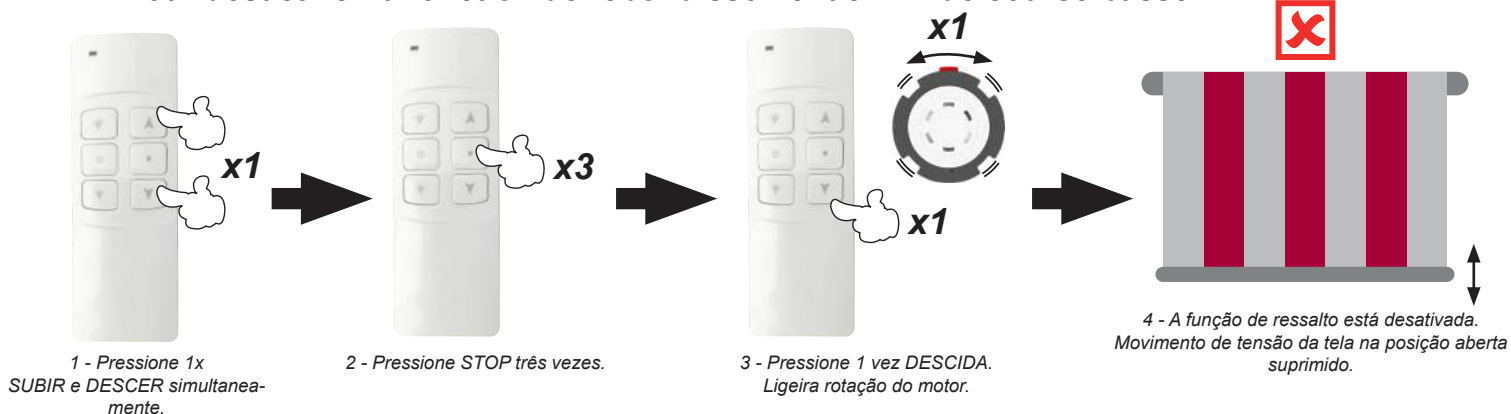
B - Para desativar a função de ressalto no fim da corrida alta:



C - Para ativar a função de ressalto no final da corrida baixa:

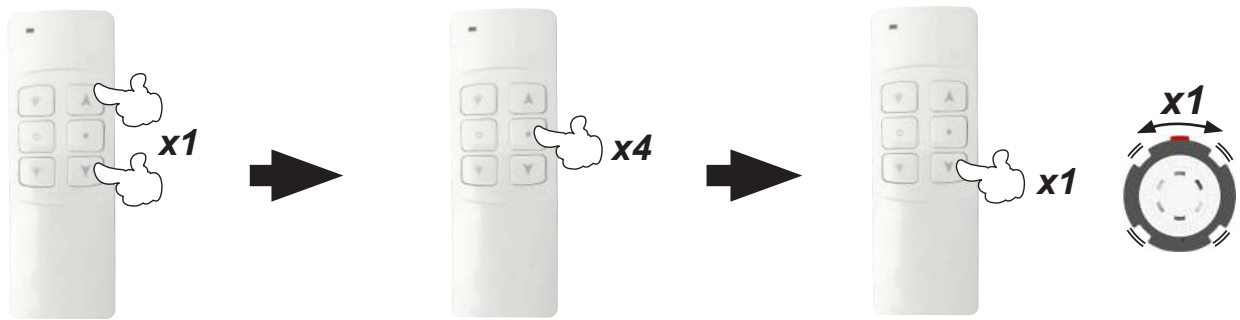


D - Pour désactiver la fonction de rebondissement en fin de course basse :



MOTOR 1

8 - Desmontagem simultânea dos batentes superior e inferior

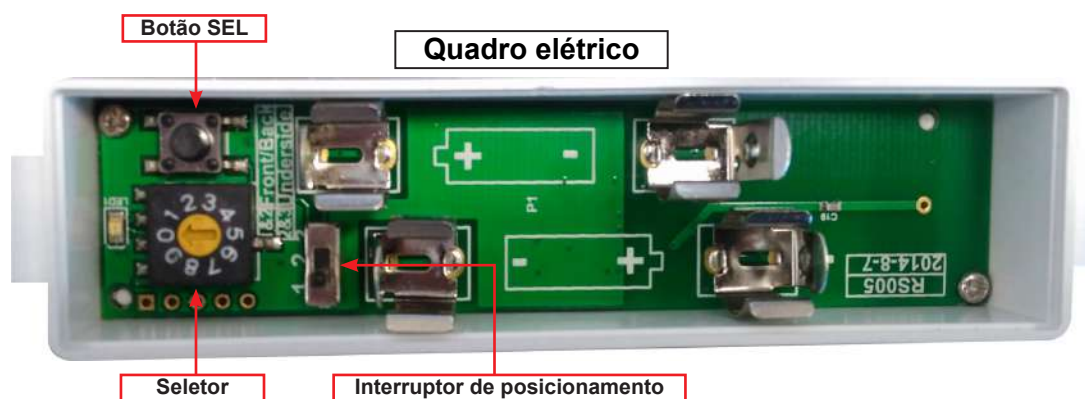
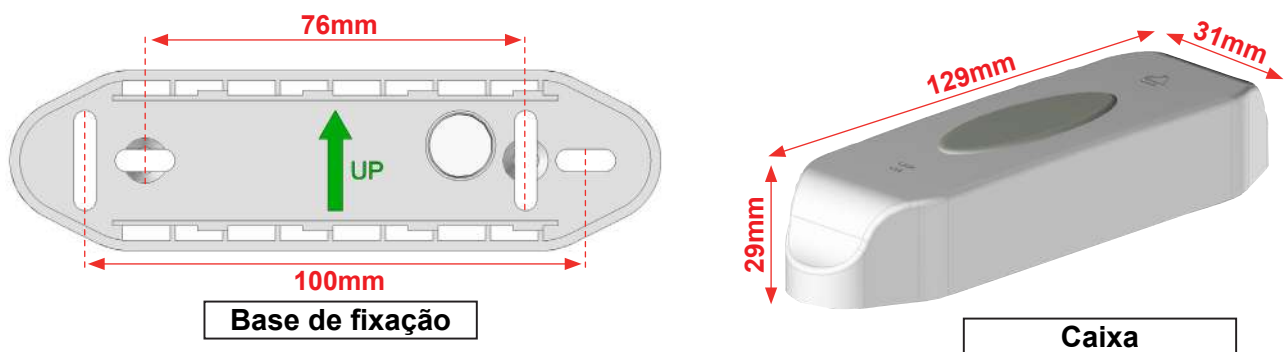


1 - Prima 1x em simultâneo UP e DOWN

2 - Premir 4x STOP

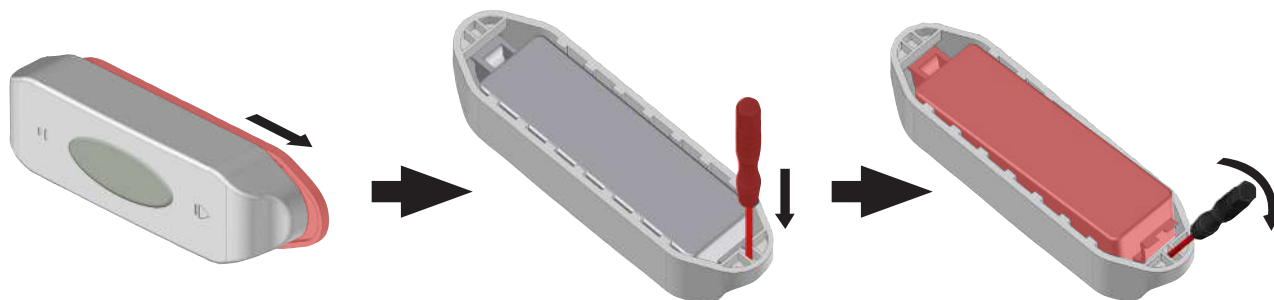
3-Pressione DOWN 1x, o motor gira ligeiramente

9 - OPÇÃO AUTOMOWIND3D01



MOTOR 1

9.1 - Desmontagem do sensor.



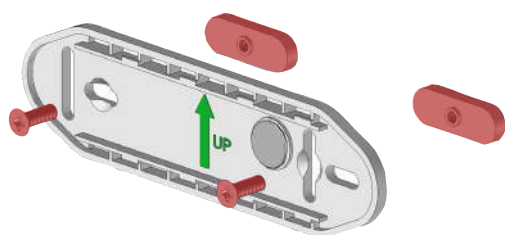
1 - Retirar a base da caixa.

2 - Colocar a chave de fendas fornecida.

3 - Retirar a placa de circuitos.

9.2 - Fixação da base à barra de carga

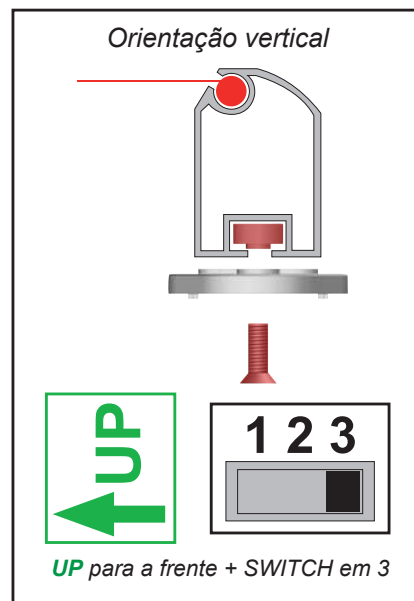
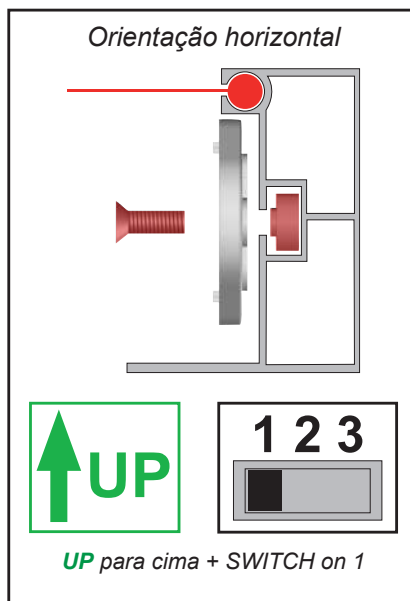
Orientação horizontal ou vertical da face de apoio da base.



Fixar a base na barra de carga do toldo com os parafusos e as placas fornecidas.

É necessário verificar se a base está orientada corretamente e se o interruptor da placa eletrônica está na posição correta, em função do método de fixação escolhido.

A base também pode ser fixada com a fita adesiva de dupla face fornecida.

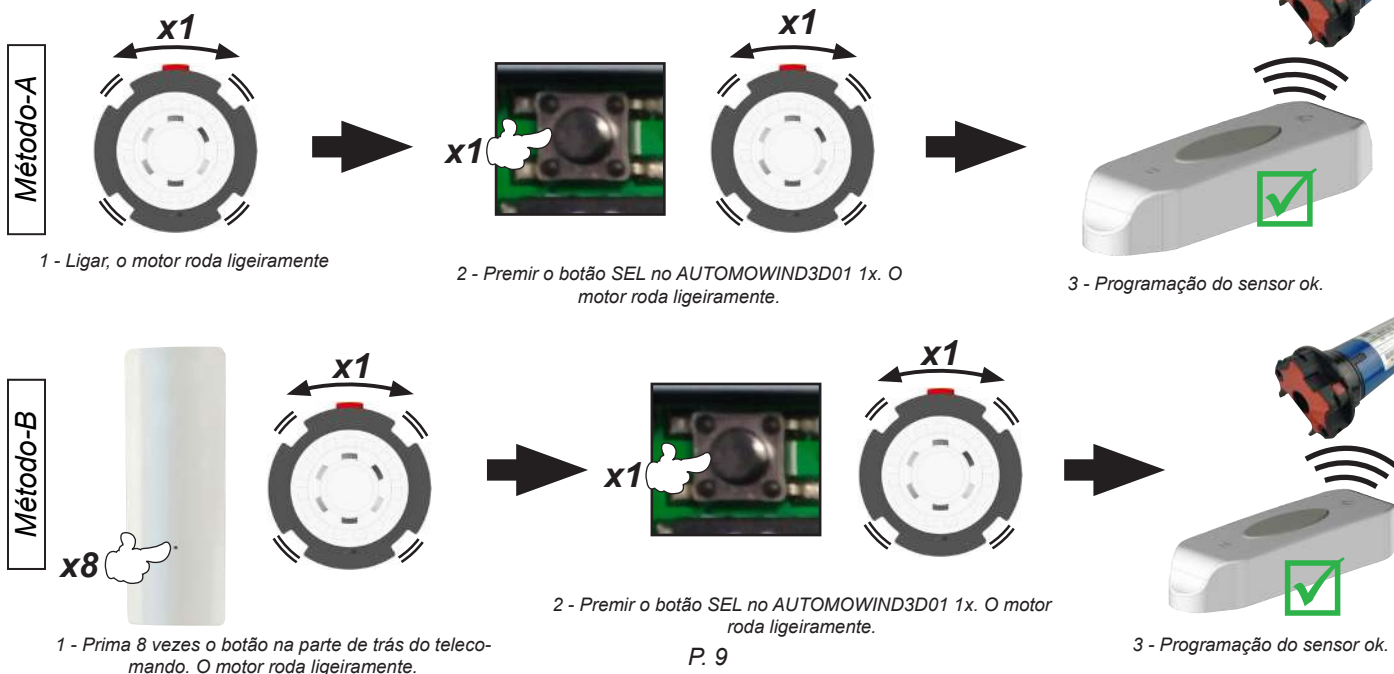


9.3 - Programação do sensor AUTOMOWIND3D01

ATENÇÃO: 2 métodos de programação disponíveis, MÉTODO-A ou MÉTODO-B.

Certifique-se de que o sensor está corretamente posicionado na barra de carga e que o controle remoto está corretamente definido. O botão SUBIR deve fechar o toldo e o botão DESCER deve abrir o toldo. Se não for este o caso, inverta o sentido de rotação do motor e re programe os batentes finais.

Nota: após o do toldo com o sensor, aguardar 30 segundos antes de voltar a comandar o motor.



MOTOR 1

IMPORTANTE

- A programação pode falhar devido a interferências de sinal. Neste caso, tentar de novo, efectuando primeiro 3 cortes consecutivos de 10s na alimentação do motor.
- Não instalar o AUTOMOWIND3D01 em tempo de chuva.

9.4 - Definição do limiar de sensibilidade do sensor.

Selecione a sensibilidade pretendida, (3-5) será adequada para a maioria dos toldos, mas efectue um teste quando a instalação estiver concluída para confirmar a definição.

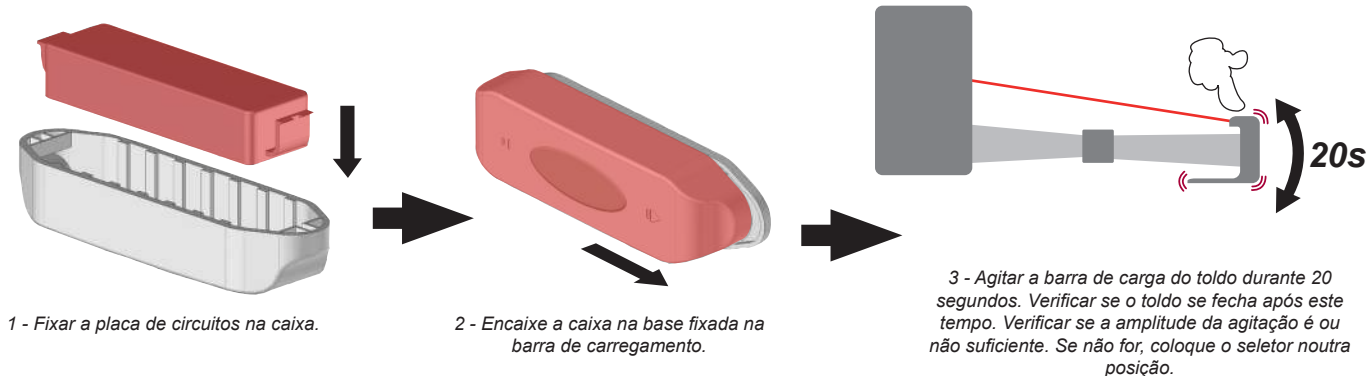


Ângulo de choque	Nível de sensibilidade	Angulo de choque	Nível de sensibilidade
Sem função	0 não utilizar	$\pm 3.3^\circ$	5
$\pm 1.1^\circ$	1	$\pm 4.2^\circ$	6
$\pm 1.4^\circ$	2	$\pm 5.0^\circ$	7
$\pm 1.9^\circ$	3	$\pm 5.8^\circ$	8
$\pm 2.5^\circ$	4	$\pm 6.6^\circ$	9

Nota : O ângulo de choque corresponde à amplitude máxima e mínima da barra de carga do toldo. Estes ângulos variam consoante o tamanho do toldo e a posição do sensor. Por isso, certifique-se de que testa a sensibilidade adequada.

9.5 - Montagem e teste do sensor AUTOMOWIND3D01

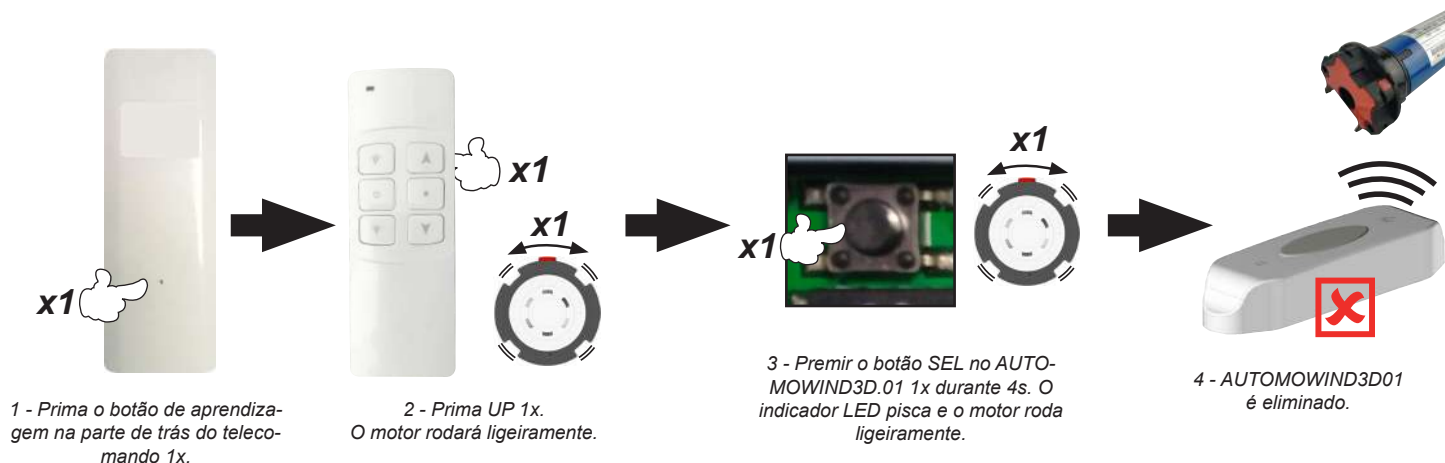
Para determinar a posição correta do sensor na barra de carga e antes de o fixar permanentemente à barra, efetuar testes colocando a sensibilidade em "1".



Nota : uma vez fechada a persiana através do sensor, aguardar 30 segundos antes de a reabrir.

9.6 - Eliminar a programação AUTOMOWIND3D01

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



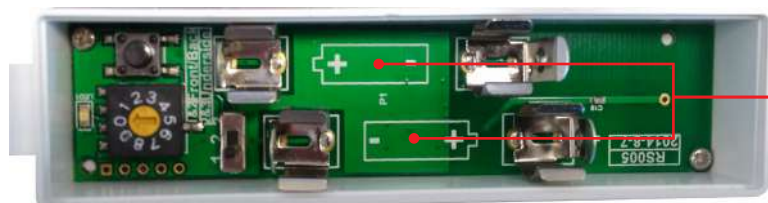
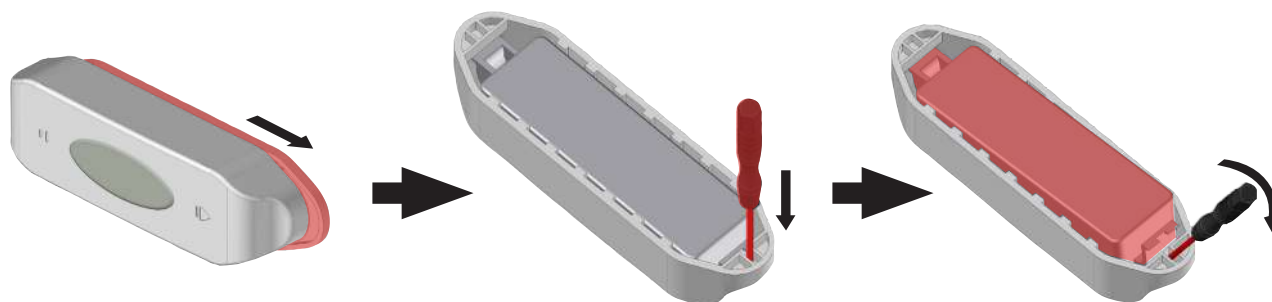
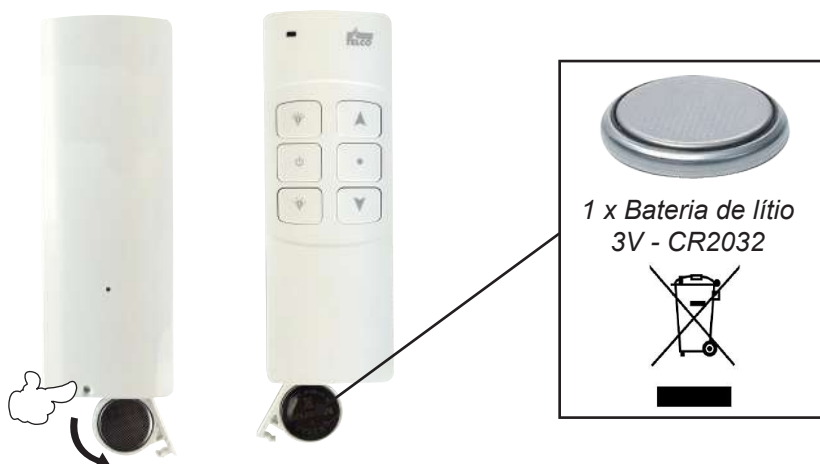
INFORMAÇÃO AO CONSUMIDOR

IMPORTANTE

- A programação pode falhar devido à interferência do sinal.
- A cada vez que a tela é estendida, o acionamento do sensor é inibido durante 1 minuto.
- Quando a persiana é parada pelo utilizador (através do comando remoto), o acionamento do sensor é inibido durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- Quando a persiana pára com o fim do curso de abertura do motor (batente inferior), o acionamento do sensor é inibido durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- O acionamento do AUTOMOWIND3D01 inibe o controlo do motor durante 30 segundos. Portanto, não é possível parar a persiana durante a fase de fecho.
- Tenha cuidado para não pressionar os botões durante demasiado tempo caso a bateria esteja praticamente vazia.
A pressão sobre um botão deve ser de 0,5 s com um intervalo de 1 s. Se a bateria estiver vazia, substitua-a.
 - Substitua as pilhas a cada 12 meses ou se o toldo fechar após 1/2 hora sem a presença de vento.
 - A caixa de comando está ligada. Não o coloque em ambientes húmidos.
 - Não deixe crianças brincarem com o dispositivo de comando.
 - Temperatura ambiente: -10 °C a 55 °C.
 - Não puxe os cabos das fitas LED.
- Não submeta os cabos de alimentação das fitas LED e as fitas LED a tensão de torção.
 - Não torça as fitas LED.
- Não dobre as fitas LED, coloque-as sempre na horizontal.
- Manuseie as fitas LED com cuidado.
- Não corte o cabo de alimentação do motor a menos de 15 cm.

Substituir a bateria

	TELEVR-LED
Potência	3V
Proteção (IP)	IP20
Temperatura funcionamento	-20°C à +60°C
Atual	<12mA
Código	Rolling
Frequência	433.92MHz



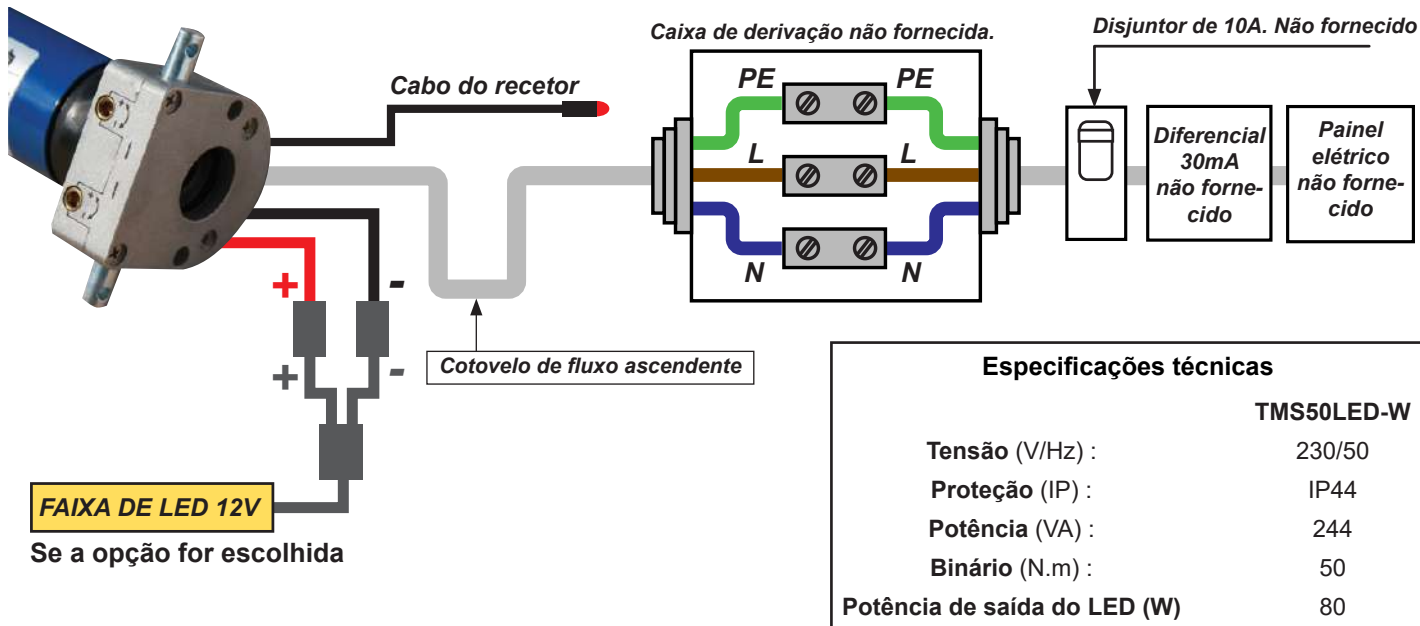
MOTOR 2

1 - Cablagem. O motor funciona com uma fita LED de 12V (opcional).

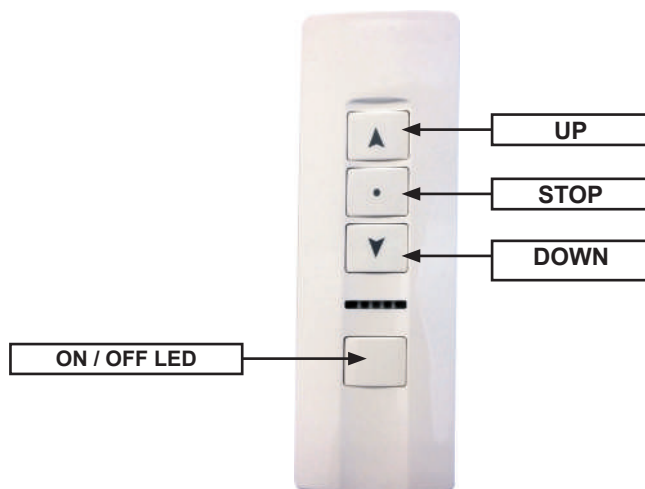
Conector impermeável necessário (ligação da fita LED)

Linha independente de qualquer instalação.

Cabos externos protegidos por um revestimento.

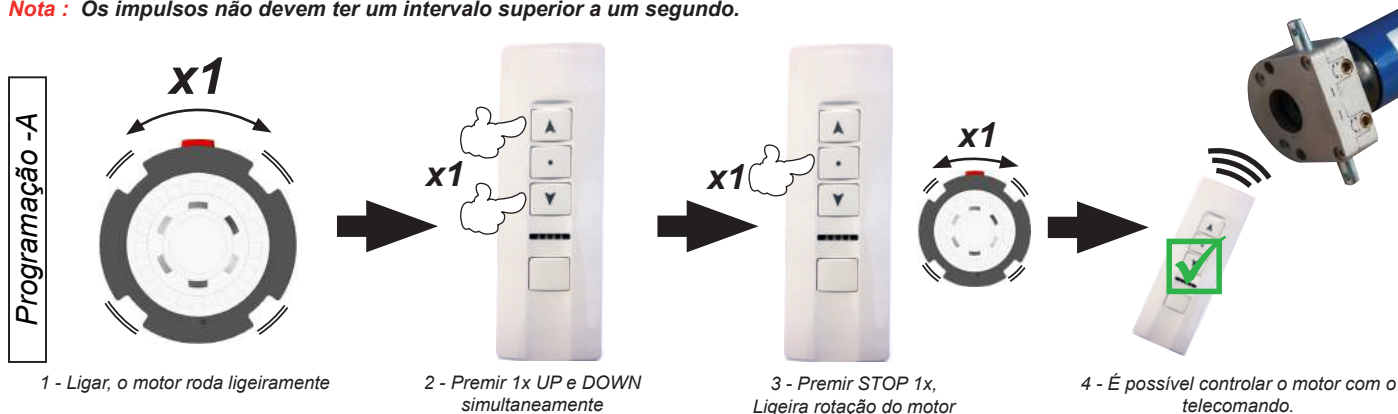


2 - Controlo remoto TELEVR-LIGHT



3 - Programação do controlo remoto

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



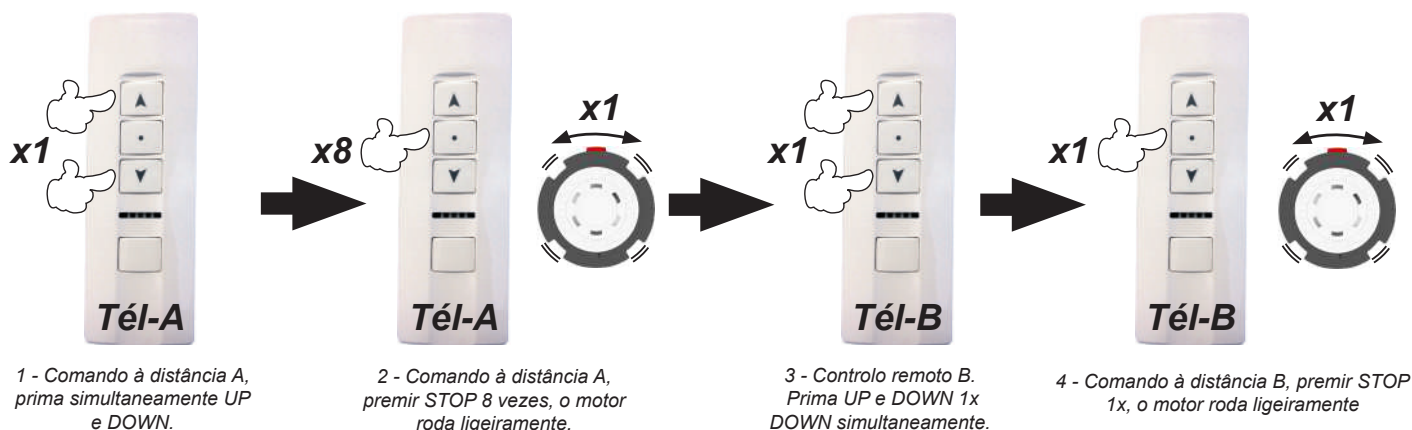
x3



Nota : Se o motor não reagir como desejado, efetuar 3 cortes consecutivos de 10 segundos. Aproximar-se o mais possível do motor durante a fase de programação - 50 cm entre o telecomando e o motor.

3.1 - Copiar o código do telecomando A para o telecomando B

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



3.2 - Eliminar a programação de um único controlo remoto

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



3.3 - Apagar a programação de todos os telecomandos

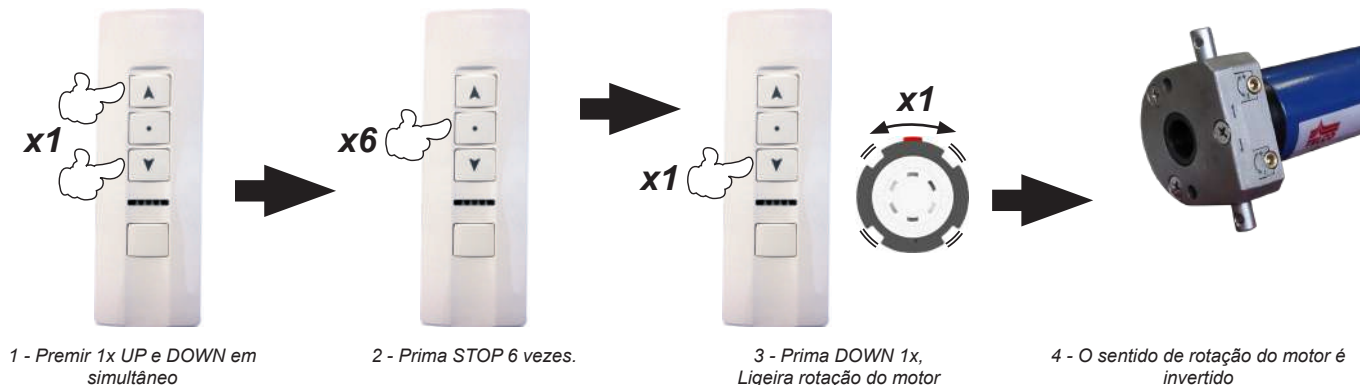
Nota : os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



4 - Inverter o sentido de rotação

ATENÇÃO : Operação a realizar se, e apenas se, a tecla «SUBIR» do seu comando abrir o Toldo.

No caso de um sensor de vibração já programado, realize o teste da página 16 para verificar se está a funcionar corretamente.

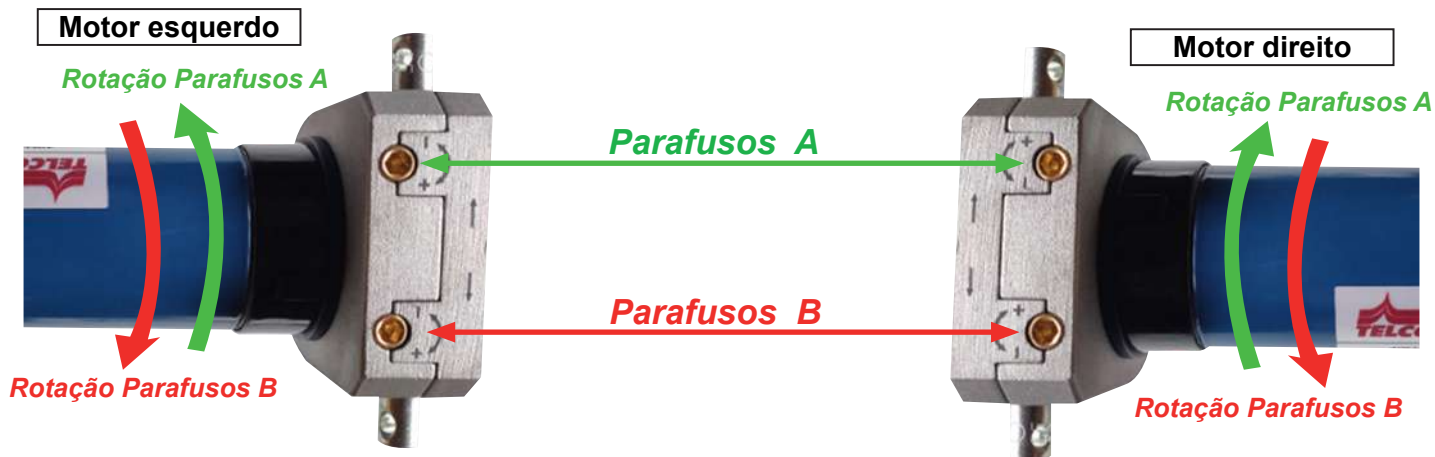


5 - Ajuste do interruptor de fim de curso

Nota : se comprar uma persiana completa, os interruptores de fim de curso são regulados na fábrica

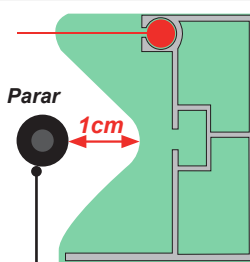
Para fazer o ajuste correto, localize o seu motor (à direita ou à esquerda) e determine a direção em que a sua tela é enrolada. Os interruptores de fim de curso são regulados com o motor em funcionamento. A tela é desenrolada ou enrolada em 2 cm por cada volta da chave.

O motor entra em proteção térmica após 2 subidas e descidas sucessivas.

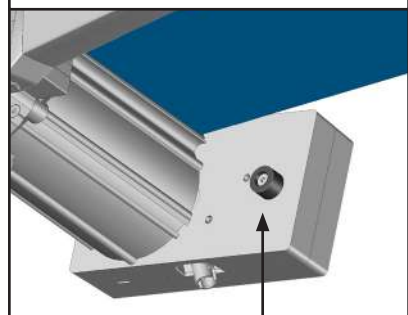


Interruptor de fim de curso: Rodar o parafuso na direção “+” para maior fecho ou abertura, na direção “-” para menor fecho ou abertura. Efetuar um teste para validar a paragem.

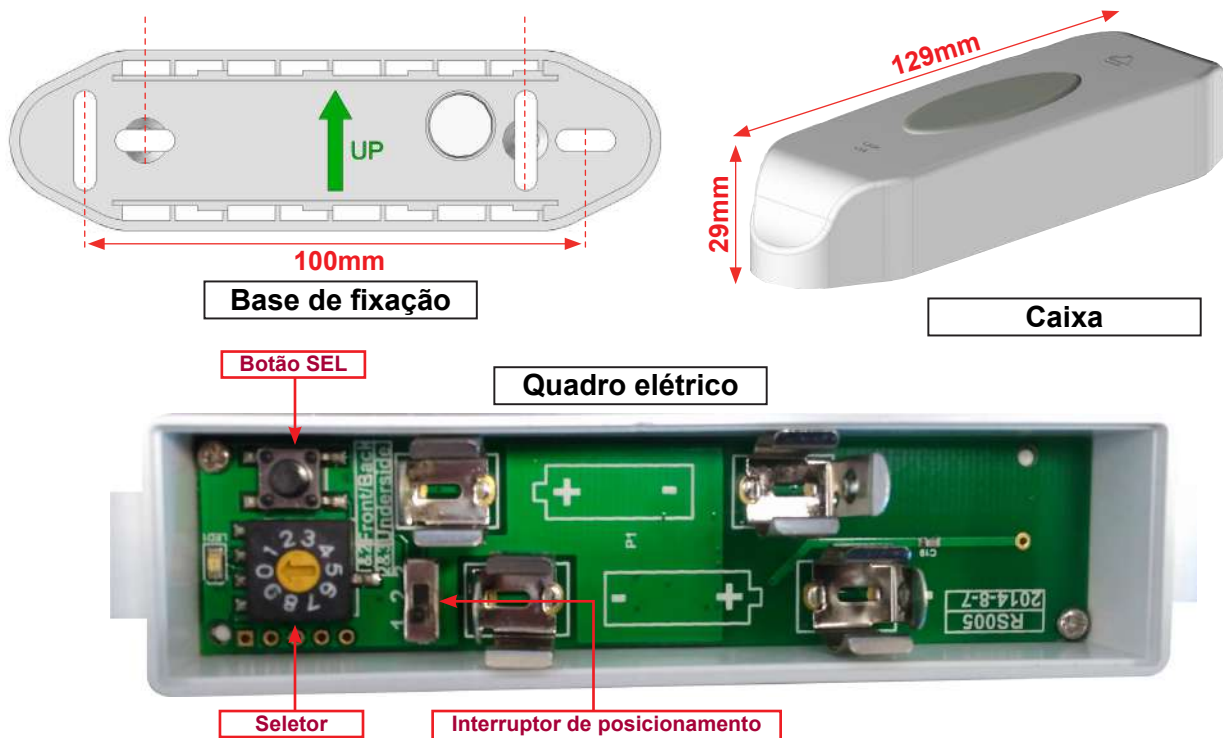
Paragem de fecho: Para evitar a proteção térmica, o motor deve parar quando atinge a paragem de fecho do toldo. A tampa da barra de carga deve parar a 1 cm do batente de fecho do toldo. O batente de fecho só está presente em certos toldos, tais como coffres e semi-coffres.



O batente está situado nos painéis laterais do toldo. Toldos coffres e semi-coffres consoante o modelo.



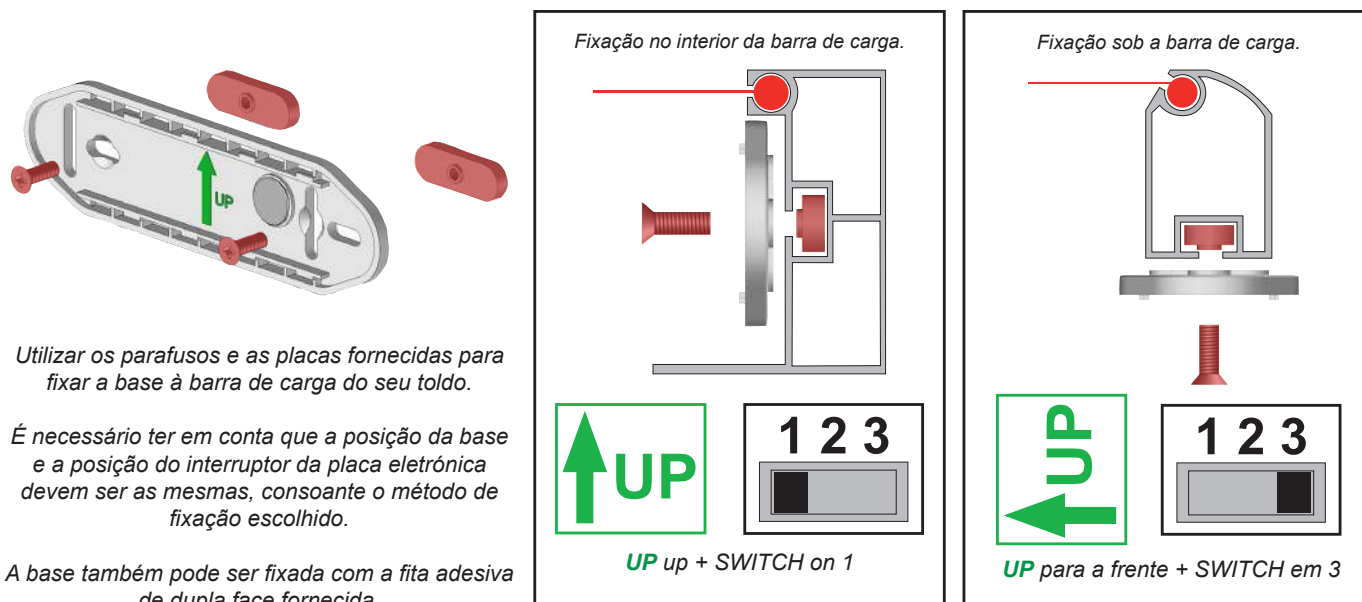
6 - OPÇÃO AUTOMOWIND3D01



6.1 - Abrir o sensor.

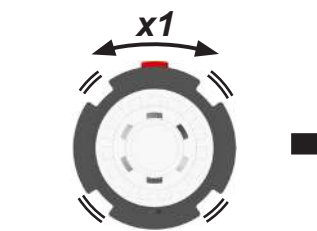


6.2 - Fixação da base à barra de carga

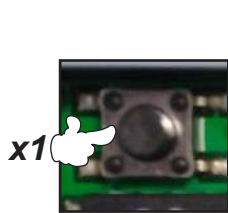


MOTOR 2

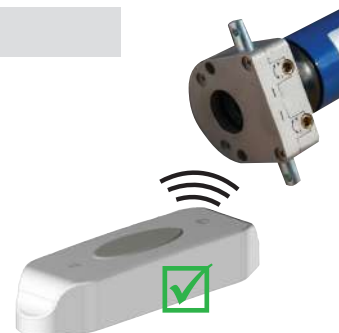
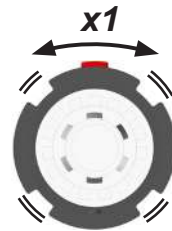
6.3 - Programação AUTOMOWIND3D01



1 - Ligado, o motor roda ligeiramente



2 - Premir o botão SEL no AUTOMOWIND3D01 1x. O motor gira ligeiramente.



3 - Programação do sensor correta.

IMPORTANT

- A programação pode falhar devido a interferências de sinal. Neste caso, tentar de novo, efectuando primeiro 3 cortes consecutivos de 10s na alimentação do motor.
- Não instalar a AUTOMOWIND3D01 em tempo de chuva.

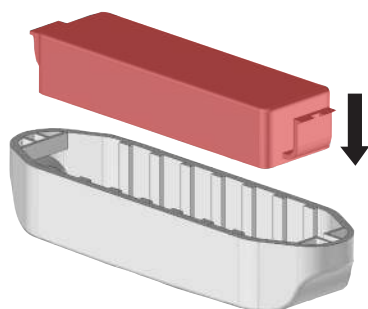
6.4 - Definição do AUTOMOWIND3D01



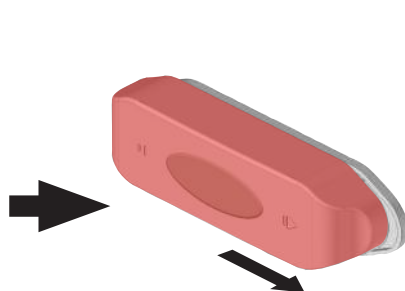
Ângulo de choque	Nível de sensibilidade	Ângulo de choque	Nível de sensibilidade
Sem função	0 não utilizar	$\pm 3.3^\circ$	5
$\pm 1.1^\circ$	1	$\pm 4.2^\circ$	6
$\pm 1.4^\circ$	2	$\pm 5.0^\circ$	7
$\pm 1.9^\circ$	3	$\pm 5.8^\circ$	8
$\pm 2.5^\circ$	4	$\pm 6.6^\circ$	9

Nota : O ângulo de choque corresponde à amplitude máxima e mínima da barra de carga do toldo. Estes ângulos variam consoante o tamanho do toldo e a posição do sensor. Por isso, certifique-se de que testa a sensibilidade adequada.

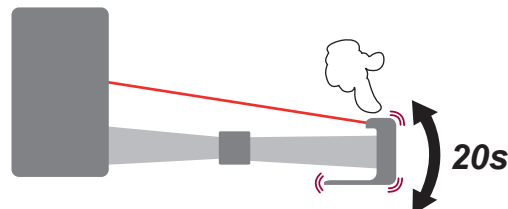
6.5 - Instalação AUTOMOWIND3D01



1 - Fixar a placa de circuitos na caixa.



2 - Encaixe a caixa na base fixada na barra de carregamento.



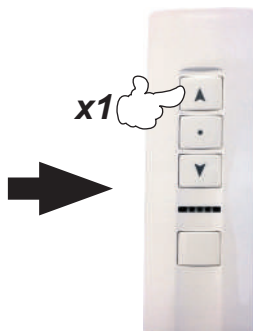
3 - Agitar a barra de carga do toldo durante 20 segundos. Verificar se o toldo se fecha após este tempo. Verificar se a amplitude da agitação é ou não suficiente. Se não for, coloque o seletor noutra posição.

6.6 - Eliminar a programação AUTOMOWIND3D01

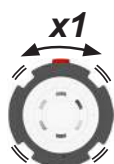
Nota: Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



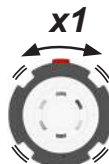
1 - Prima o botão de aprendizagem na parte de trás do telecomando 1x.



2 - Prima UP 1x. O motor rodará ligeiramente.



3 - Premir o botão SEL no AUTOMOWIND3D01 1x durante 4s. O indicador LED pisca e o motor roda ligeiramente.



4 - O AUTOMOWIND3D01 é eliminado.

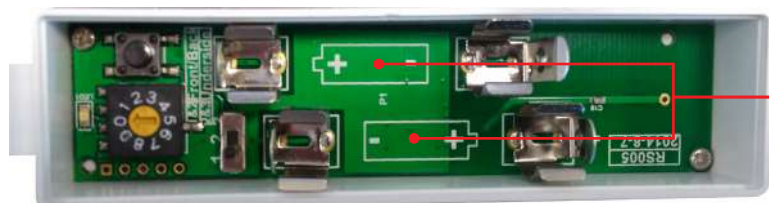
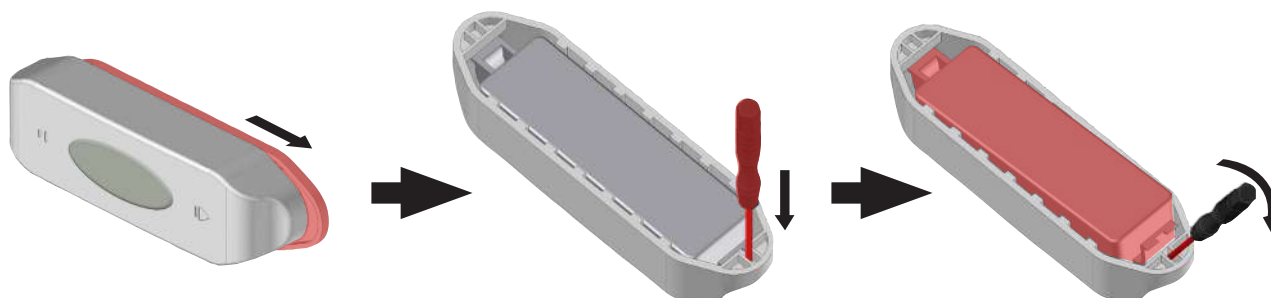
INFORMAÇÃO AO CONSUMIDOR

IMPORTANTE

- A programação pode falhar devido à interferência do sinal.
- A cada vez que a tela é estendida, o acionamento do sensor é inibido durante 1 minuto.
- Quando o estore é parado pelo utilizador (através do comando remoto), o acionamento do sensor é inibido durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- Quando a persiana para com o fim da extensão do motor (batente inferior), o acionamento do sensor é inibido durante 4 minutos +/- 30 segundos.
- Tenha cuidado para não pressionar os botões durante demasiado tempo caso a bateria esteja praticamente vazia. A pressão sobre um botão deve ser de 0,5 s com um intervalo de 1 s. Se a bateria estiver vazia, substitua-a.
 - Substitua as pilhas a cada 12 meses ou se o estore fechar após 1/2 hora sem vento.
 - A caixa de comando está ligada. Não o coloque em ambientes húmidos.
 - Não deixe crianças brincarem com o dispositivo de comando.
 - Temperatura ambiente: -10 °C a 55 °C.
 - Não puxe os cabos das fitas LED.
- Não submeta os cabos de alimentação das fitas LED e as fitas LED a tensão de torção.
 - Não torça as fitas LED.
- Não dobre as fitas LED, coloque-as sempre na horizontal.
- Manuseie as fitas LED com cuidado.
- Não corte o cabo de alimentação do motor a menos de 15 cm.

Substituir a bateria

	TELEVRLIGHT
Potência	3V
Proteção (IP)	IP20
Temperatura funcionamento	-20°C à +60°C
Atual	<12mA
Código	Rolling
Frequência	433.92MHz



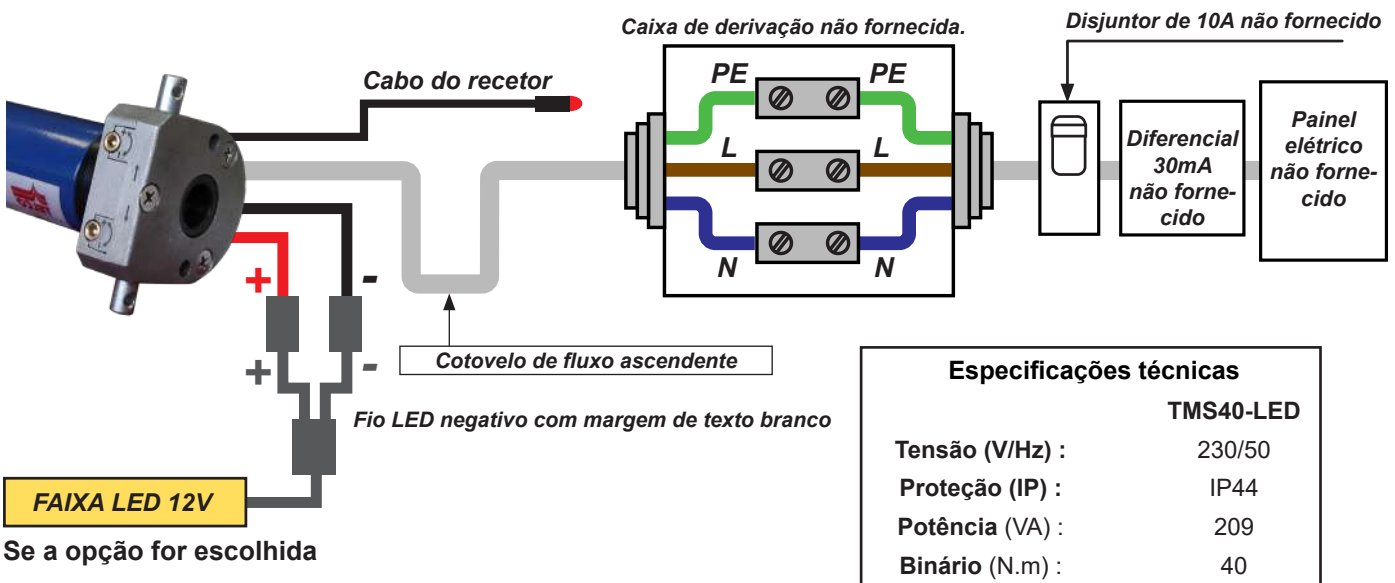
MOTOR 3

1 - Cablagem. O motor funciona com uma fita LED de 12V (opcional)

Conector impermeável necessário (ligação da fita LED)

Linha independente de qualquer instalação.

Cabos externos protegidos por um revestimento.



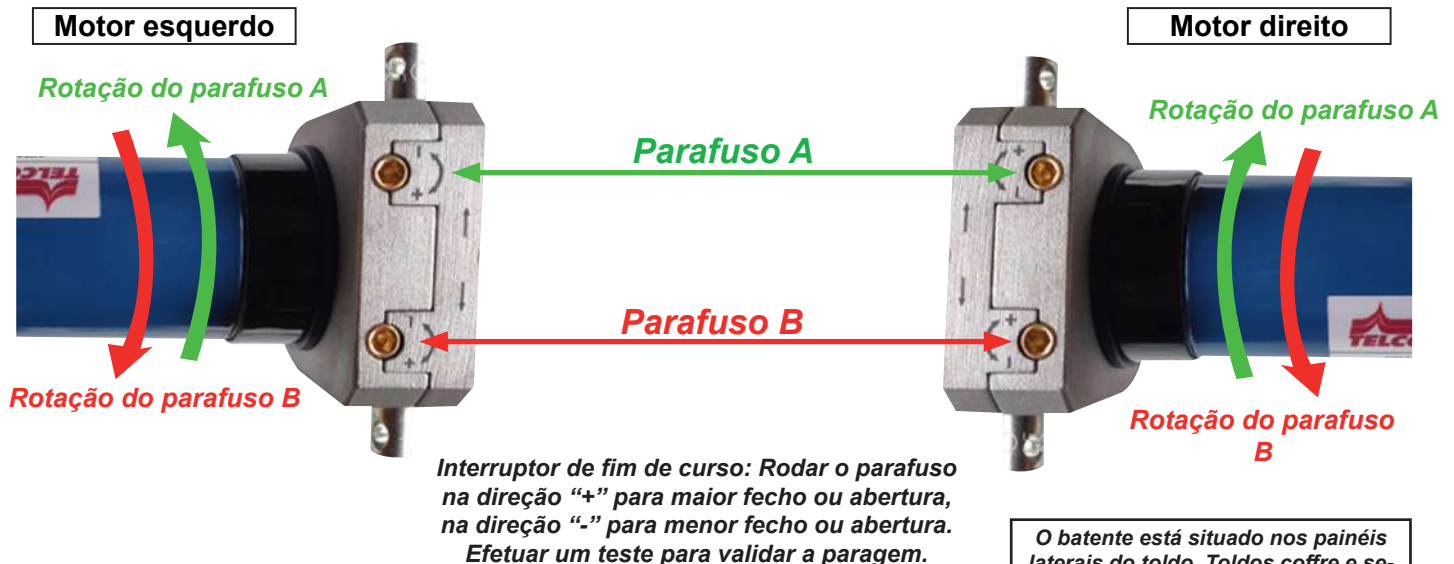
2 - Ajuste do interruptor de fim de curso

Nota : se comprar um toldo completo, os interruptores de fim de curso são regulados na fábrica

Para fazer o ajuste correto, localize o seu motor (à direita ou à esquerda) e determine a direção em que a sua tela é enrolada. Os interruptores de fim de curso são regulados com o motor em funcionamento. A tela é desenrolada ou enrolada em 2 cm por cada volta da chave.

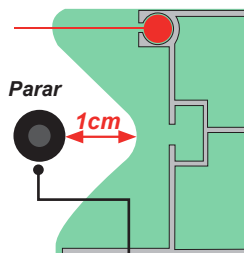
O motor entra em proteção térmica após 2 subidas e descidas sucessivas.

As figuras abaixo são válidas se a tela for enrolada para cima. Se a tela for enrolada para baixo, inverter os parafusos.

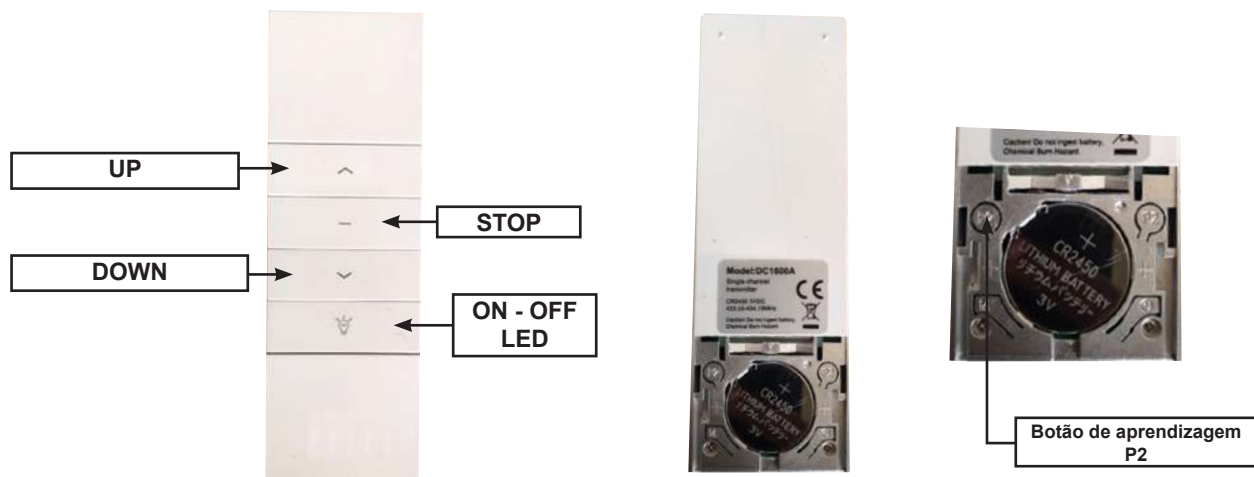


O batente está situado nos painéis laterais do toldo. Toldos cofre e semi-cofre consoante o modelo.

Paragem de fecho: Para evitar a proteção térmica, o motor deve parar quando atinge a paragem de fecho do toldo. A tampa da barra de carga deve parar a 1 cm do batente de fecho do toldo. O batente de fecho só está presente em certos toldos, tais como cofres e semi-cofres.

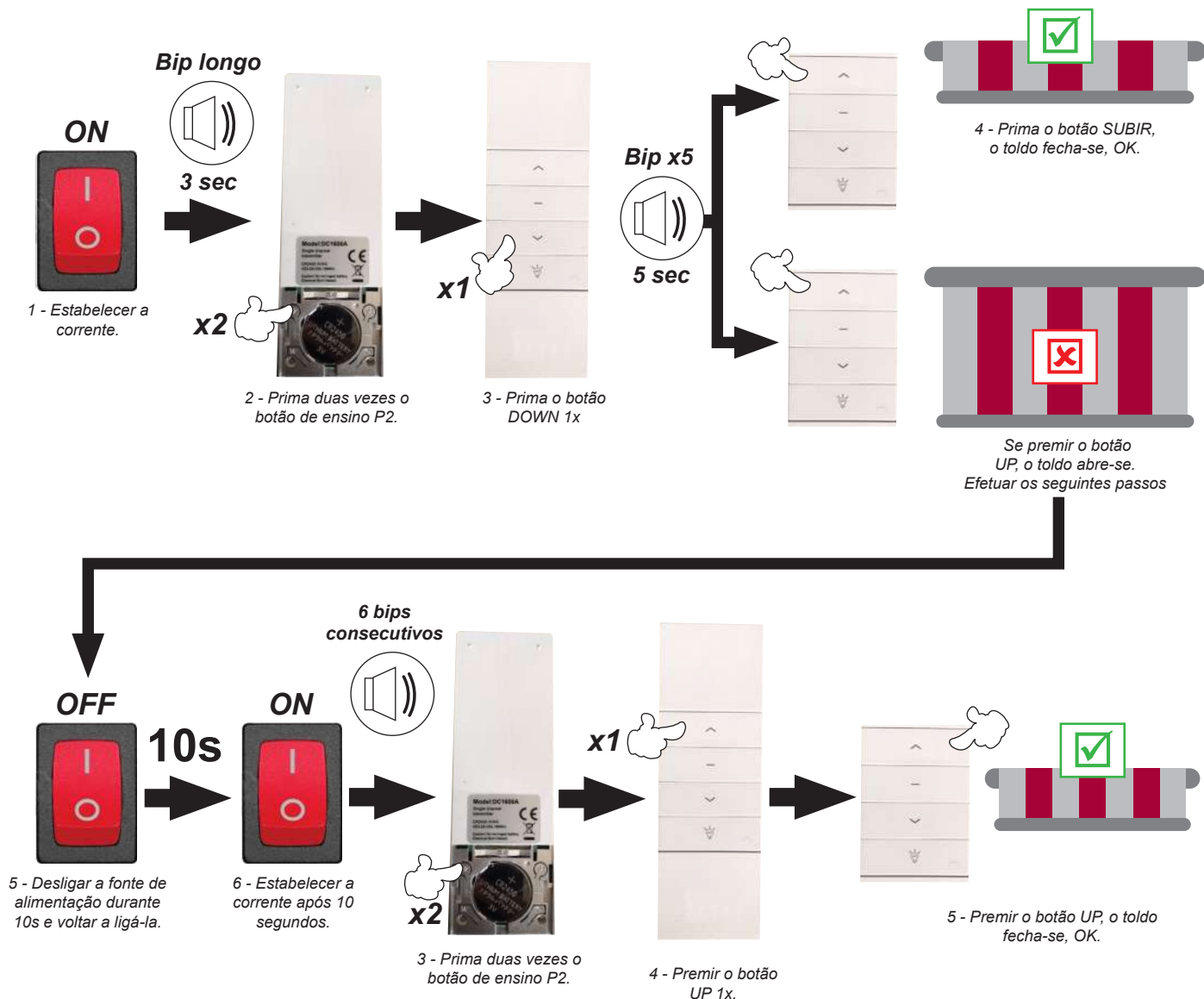


3 - Controlo remoto TELLED02



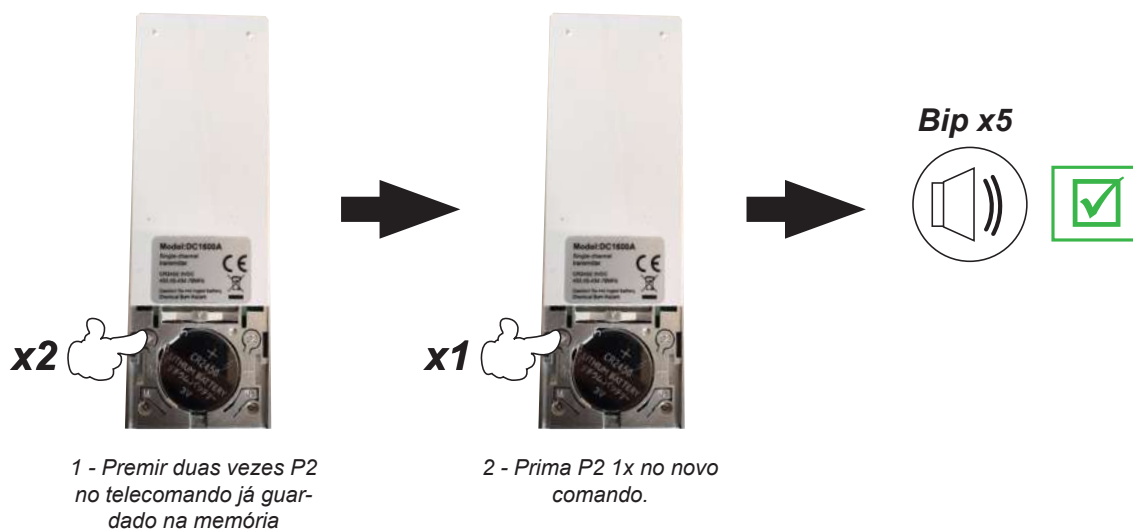
3.1 - Programação do telecomando TELLED02

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



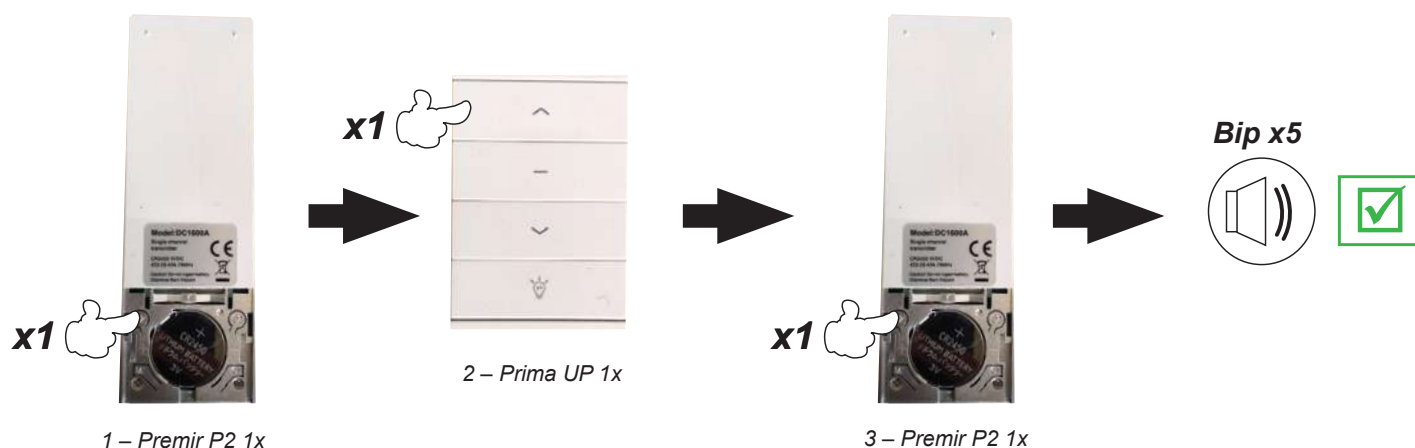
3.2 - Copiar o telecomando TELLED02

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



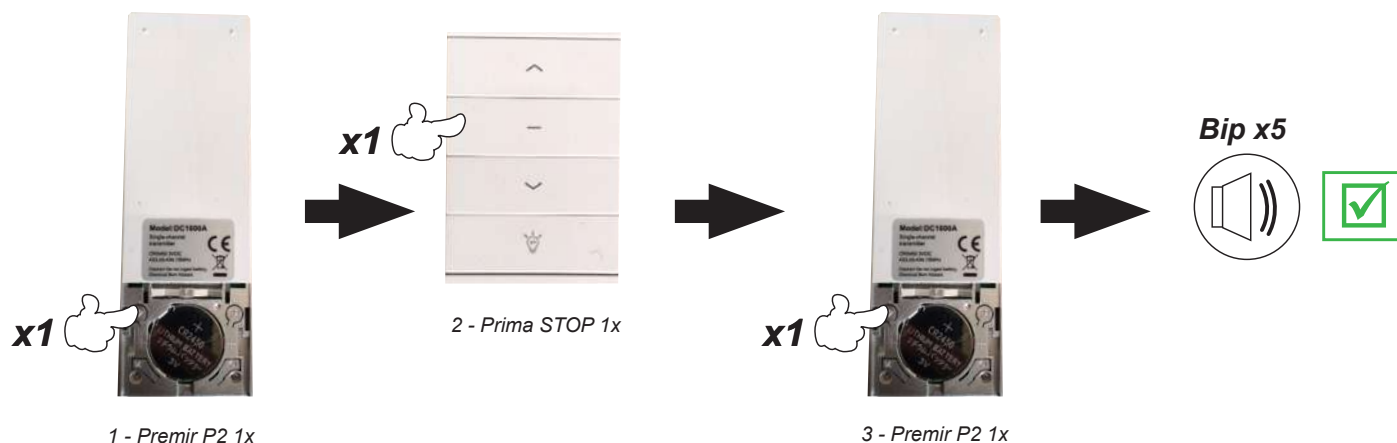
3.3 - Função de retenção TELLED02

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



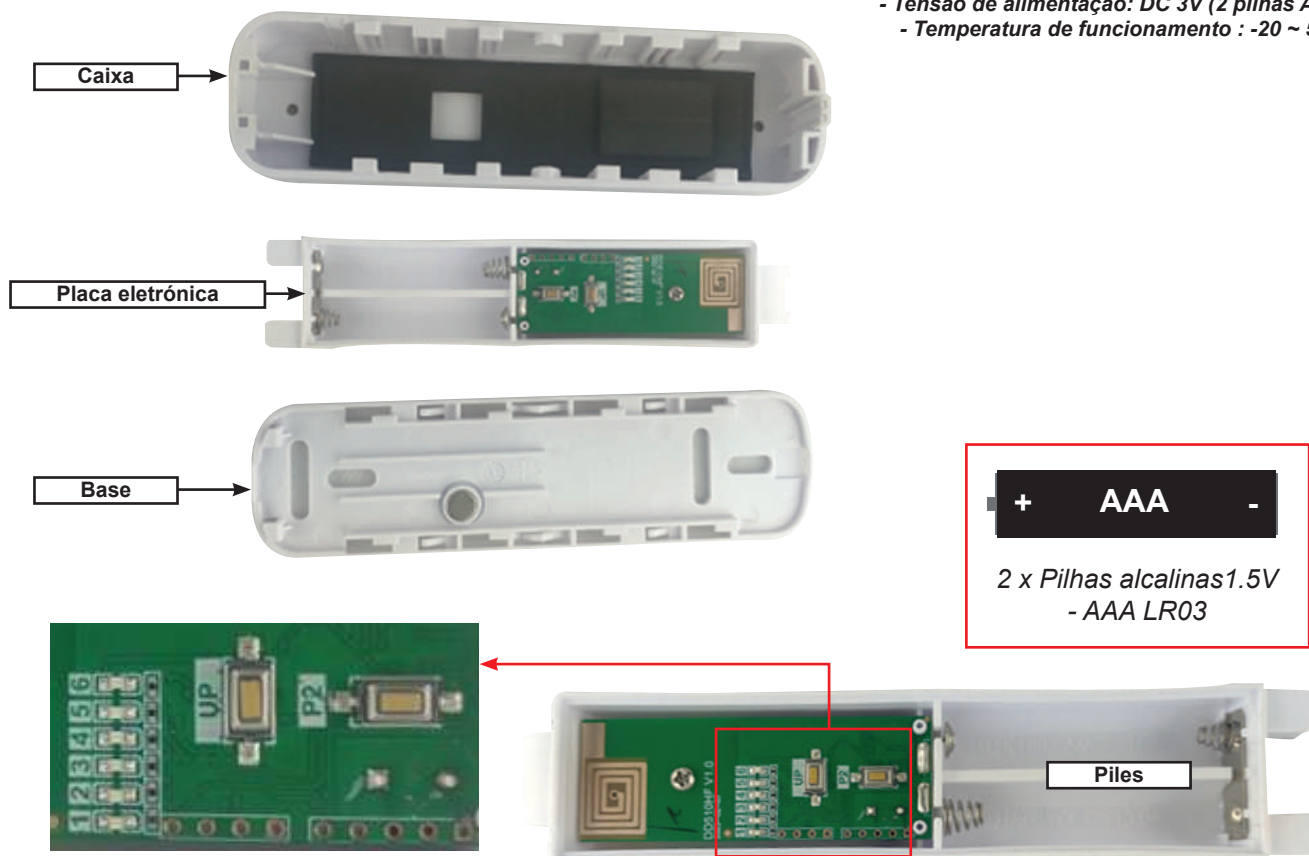
3.4 - Reset do controlo remoto TELLED02 e reposição do motor.

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



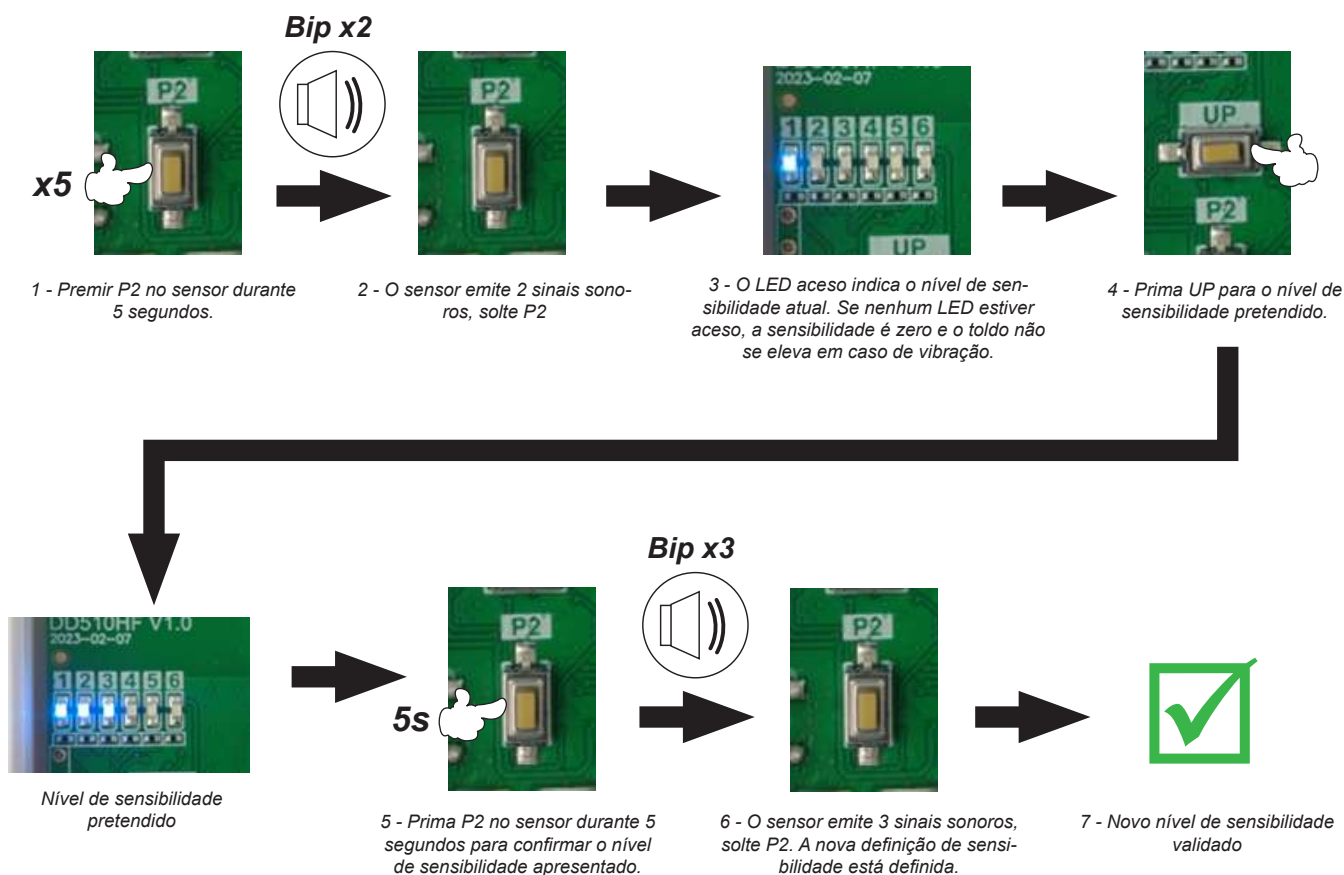
4 - Opção AUTOMOWIND3D03

- Tensão de alimentação: DC 3V (2 pilhas AAA)
- Temperatura de funcionamento : -20 ~ 55°C



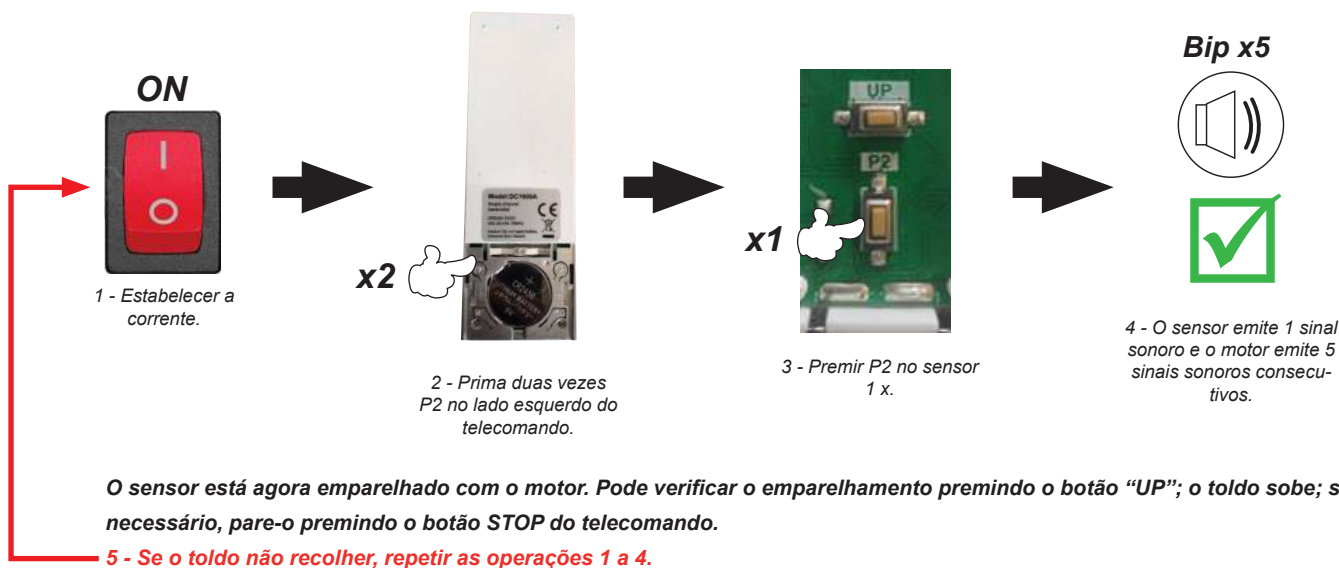
4.1 - Definição do limiar de sensibilidade do sensor.

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo. O nível 1 é o mais sensível; o nível 0 desactiva o sensor.



4.2 Programação do sensor do motor

Nota : Os impulsos não devem ter um intervalo superior a um segundo.



Teste efectuado à mão ou na barra de carga do toldo antes da instalação definitiva :

1 - Montar o sensor com a base + a placa eletrónica e a caixa.

2 - Esperar 30 segundos antes de agitar o sensor.

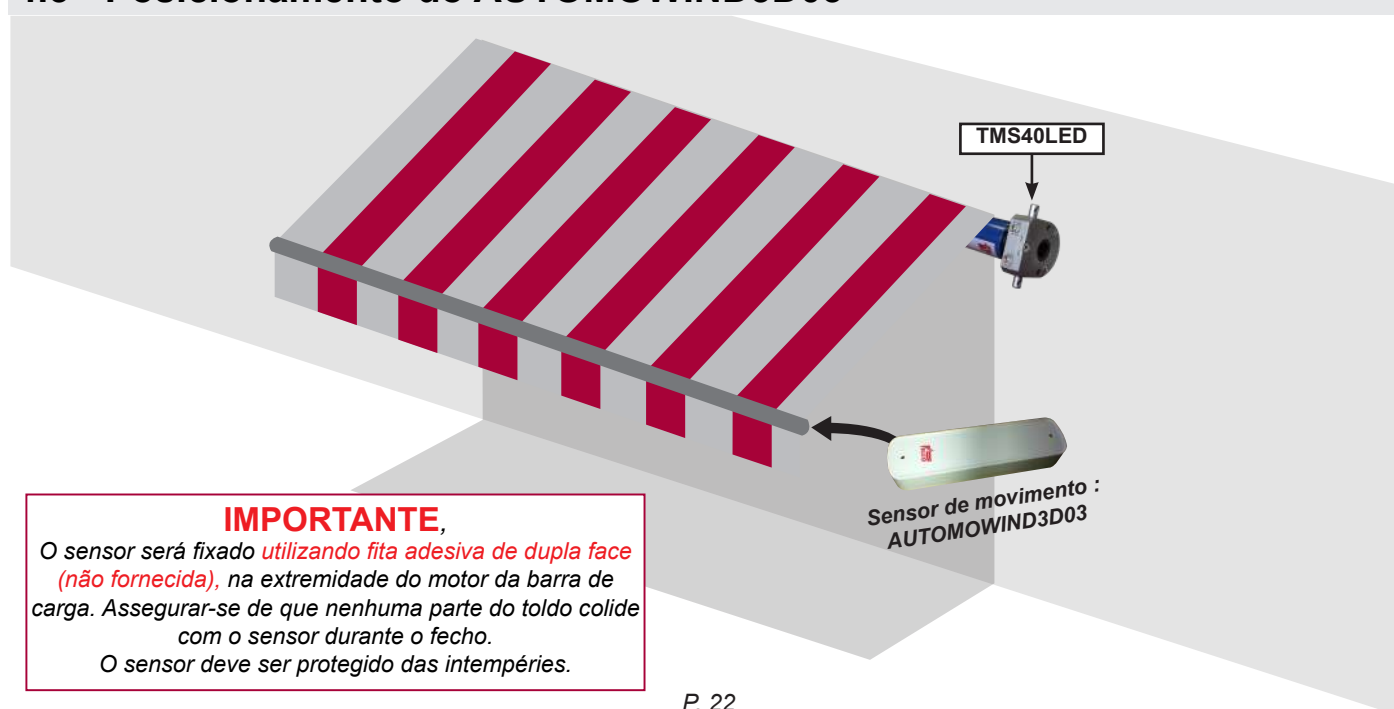
3 - Se o toldo se elevar quando o sensor é agitado durante 20 segundos, a programação está concluída.

Durante o teste na barra de carga, é necessário orientar o sensor sobre a sua base, como indicado no ponto 6.4, a fim de otimizar a receção do sinal pelo motor e validar a posição final.

Informações :

- Se a tensão da pilha do sensor for inferior a 2,5 V, o sinal sonoro é emitido uma vez a cada 5 segundos. Substitua as pilhas.
- O sensor só funciona se estiver ligado à base com o íman.
- Quando estas 2 peças estão montadas, o sensor emite 2 sinais sonoros.
- Há um período de espera de 30 segundos após qualquer ativação, mas o motor pode ser acionado nos dois sentidos e a iluminação controlada durante este período.
- Uma vez concluído o emparelhamento, pode ajustar o limiar de sensibilidade conforme necessário sem ter de voltar a emparelhar.

4.3 - Posicionamento do AUTOMOWIND3D03

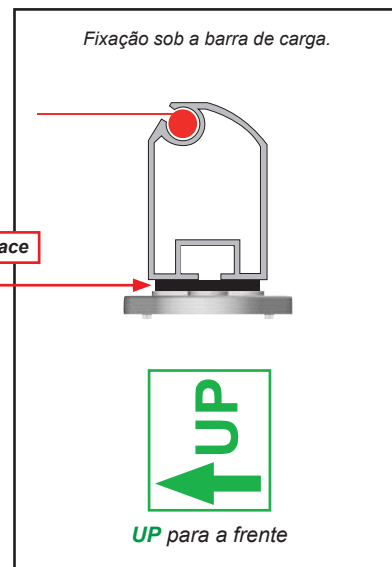
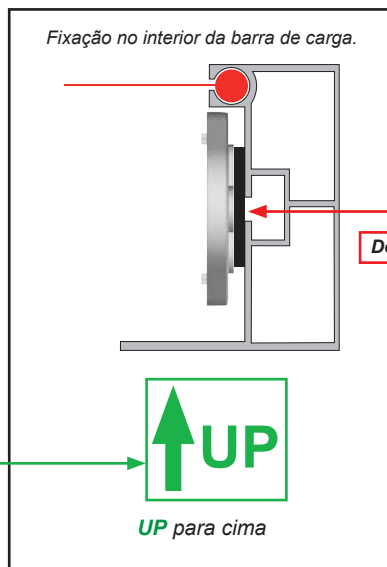


4.4 Instalar e alinhar a base do AUTOMOWIND3D03

Com a fita adesiva de dupla face não fornecida, fixar a base no lado motor da barra de carga do seu toldo. Ter o cuidado de posicionar corretamente a base da placa eletrônica, em função do modo de fixação escolhido.

IMPORTANTE,

Assegurar-se de que não há colisão com nenhuma parte do toldo aquando do fecho. O sensor deve ser protegido das intempéries.

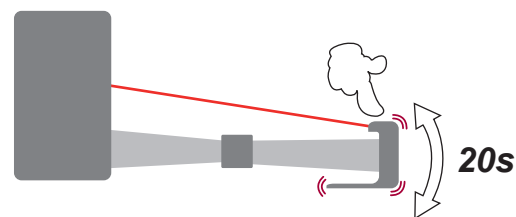


4.5 - Configurar o AUTOMOWIND3D03

1 - Colocar o cartão no estojo.



2 - Montar o conjunto na placa de base fixada à barra de carga.



3 - Agitar a barra de carga do toldo durante 20 segundos. Verificar se o toldo se fecha após este tempo. Verificar se a amplitude da agitação é ou não suficiente. Se não for, coloque o seletor noutra posição.

5 - Substituição das pilhas

Manter fora do alcance das crianças



Abra a caixa do telecomando e substitua a pilha, respeitando as polaridades + e -. Feche a caixa do controlo remoto.



CR2032



2 x pilhas alcalinas 1.5V
- AAA LR03

Aviso de bateria. Manter fora do alcance das crianças

- Guardar as pilhas sobresselentes num local seguro.
- Eliminar imediatamente e de forma segura as pilhas usadas.
- Se tiver razões para acreditar que uma pilha foi ingerida ou colocada em qualquer parte do corpo, procure aconselhamento médico urgente.
- Se o compartimento das pilhas não puder ser fechado de forma segura, pare de utilizar o aparelho e mantenha-o fora do alcance das crianças.
- Tenha cuidado, não existem sintomas óbvios quando uma criança ingere uma pilha tipo botão ou qualquer outro tipo de pilha.
- Se o seu filho não parece estar bem e não apresenta sintomas óbvios, verifique se não faltam pilhas em nenhum equipamento ao seu alcance.
- Se tiver razões para crer que ele engoliu uma pilha tipo botão ou qualquer outro tipo de pilha, contacte os serviços de emergência.
- Da mesma forma, se o seu filho vomitar sangue vermelho vivo, contacte imediatamente os serviços de emergência.
- Tenha sempre cuidado com as pilhas-botão ou quaisquer pilhas descarregadas ou sobresselentes, quer estejam em produtos que as contenham ou em qualquer outro local da sua casa.

Manter fora do alcance das crianças



Os produtos eléctricos usados não devem ser eliminados juntamente com o lixo doméstico. Utilize as instalações específicas previstas para o efeito. Contacte as autoridades locais ou o seu revendedor para obter informações sobre os procedimentos de reciclagem.

Especificações técnicas

MOTOR 1

TME50C-LED	
Tensão (V/Hz) :	230/50
Proteção (IP) :	IP44
Potência (VA) :	244
Binário (N.m) :	50
Potência de saída do LED (W)	80

MOTOR 2

TMS50LED-W	
Tensão (V/Hz) :	230/50
Proteção (IP) :	IP44
Potência (VA) :	244
Binário (N.m) :	50
Potência de saída do LED (W)	80

MOTOR 3

TMS40LED	
Tensão (V/Hz) :	230/50
Proteção (IP) :	IP44
Potência (VA) :	244
Binário (N.m) :	40
Potência de saída do LED (W)	80

TELEVR-LED

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

TELEVRLIGHT

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

TELLED02

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

AUTOMOWIND3D01

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

AUTOMOWIND3D01

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

AUTOMOWIND3D03

- 27 dBm

433.92 MHz

1

<70db(A)

MOTOR 1



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR A VARIATEUR DE LUMINOSITÉ POUR RUBAN LED 24V

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMEC-LED
TÉLÉCOMMANDE :	TELEVR-LED
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D01

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécifications techniques y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN 301 489-1 V2.2.3:2019
Draft EN 301 489-3 v2.1.2:2021
EN 300 200-2 V3.1.1:2017
EN 50663:2017
EN IEC 55014-1:2021
EN IEC 55014-2:2021
EN IEC 61000-3-2:2019 +A1:2021
EN 61000-3-3:2013 + A1:2019 + A2:2021
EN 62233:2008

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021
EN 60335-2-97:2006 +A2:2010 +A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013
EN 62321-5:2014
EN 62321-6:2015
EN 62321-2:2014
IEC 62321-7-1:2015
EN 62321-3-1:2014
IEC 62321-8:2017
EN 62321-4:2014
EN IEC 63000:2018



TELCO HOME AUTOMATION
S.A.S
ZI Point Sud - Les Usines - 65260 SOULOM
Tél. 04 68 38 21 87 - Fax : 04 68 38 21 45
Siret 813 912 508 00013 - Code APE 2790Z

Fait à Soulom le 01.03.24
M. ARPIN Frédéric Président

MOTOR 2



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR A FINS DE COURSE MÉCANIQUES POUR RUBAN LED

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMS50LED-W
TÉLÉCOMMANDE :	TELEVRLIGHT
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D01

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécifications techniques y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN60335-1:2012+A11:2014

EN60335-2-97:2006+A11:2008+A2:2012+A12:2015

EN62233:2008

EN301489-1 V2.1.1 (2017-02)

EN301489-3 V2.1.1 (2017-03)

EN55014-1:2006+A1:2009+A2:2011

EN55014-2:2015

EN61000-3-2:2014

EN61000-3-3:2013

EN300220-1 V3.1.1

EN300220-2 V3.1.1

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021

EN 60335-2-97:2006 +A2:2010 +A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013

EN 62321-5:2014

EN 62321-6:2015

EN 62321-2:2014

IEC 62321-7-1:2015

EN 62321-3-1:2014

IEC 62321-8:2017

EN 62321-4:2014

EN IEC 63000:2018



<https://www.telco-motor.fr/content/35-conformite>



MOTOR 3



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR TUBULAIRE A SORTIE ECLAIRAGE 12V

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMSLED
TÉLÉCOMMANDE :	TEL-LED02
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D03

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécifications techniques y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN 301 489-1 V2.2.3:2019
EN 301 489-1 V2.2.3:2019 - EN 301 489-3 v2.1.2:2021 - EN 301 489-3 v2.2.0:2021 - EN301 489-3 V2.3.2:2023
EN 300 200-2 V3.1.1:2017
EN 50663:2017
EN IEC 55014-1:2021
EN IEC 55014-2:2021
EN IEC 61000-3-2:2019 +A1:2021
EN 61000-3-3:2013 + A1:2019 + A2:2021
EN 62233:2008 - EN 62368-1:2014/A11:2017 - EN IEC 62368-1:2020/A11:2020
EN60335-2-97:2006/A12:2015 - EN60335-1:2012/A15:2021

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021
EN 60335-2-97:2006 +A2:2010 +A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013
EN 62321-5:2014
EN 62321-6:2015
EN 62321-2:2014
IEC 62321-7-1:2015
EN 62321-3-1:2014
IEC 62321-8:2017
EN 62321-4:2014
EN IEC 63000:2018



<https://www.telco-motor.fr/content/35-conformite>

TELCO HOME AUTOMATION
S.A.S
ZI Point Sud - Les Usines - 65260 SOULOM
Tel. 04 68 38 21 87 - Fax : 04 68 38 21 45
Siret 813 912 508 00013 - Code APE 2790Z

Fait à Soulom le 21.11.25
M. ARPIN Frédéric Président



TMECLED-TMSLEDW-TMSLED

