

TMECLED-TMSLEDW-TMSLED



INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN MOTOR RADIO

Un regulador de intensidad para cinta LED de 24V

La instalación debe cumplir la norma NFC15-100

Equipo no incluido

- Caja de derivación estanca (IP54)

- Cable (A) 3G 1,5 mm²

IMPORTANTE,

Estos motores pueden utilizarse con o sin la opción de cinta LED. En ambos casos, realice la programación y el cableado descritos en estas INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN.

Los motores tubulares LED sólo admiten una cinta LED, por lo que conecte como máximo una cinta LED por motor.



ATENCIÓN



- Ha adquirido un motor y las operaciones de conexión deben ser realizadas por personal competente para garantizar que la instalación cumple la normativa y está cubierta por la garantía.

- Por su propia seguridad, antes de realizar cualquier trabajo de instalación o conexión, asegúrese de que la alimentación está desconectada.

- Antes de conectar el producto a una fuente de alimentación, asegúrese de que la tensión de dicha fuente y la corriente nominal corresponden a las especificaciones de la fuente de alimentación que figuran en la placa de características del producto.

- Debe preverse un dispositivo de desconexión de la alimentación en el cableado fijo de acuerdo con las normas de instalación.

- Si el cable de alimentación o los cables están dañados, sólo deben ser sustituidos por el servicio de reparaciones del fabricante o por una persona cualificada. Para evitar peligros, no realice la reparación usted mismo. El cable de alimentación de repuesto debe ser del mismo tipo.

- El par y el tiempo de funcionamiento deben ser compatibles con las características de su sistema.

- Desconecte la alimentación eléctrica antes de conectar o manipular su sistema.

- Los dispositivos de control deben instalarse de forma visible a 1,3 m por encima del suelo.

- Compruebe con frecuencia si la instalación presenta desequilibrios o signos de desgaste.

- No utilice el aparato si es necesario realizar reparaciones o ajustes.

- No moje el motor al final del tubo de enrollamiento.

- Para los productos equipados con mando a distancia o sistemas automáticos, desconecte la alimentación eléctrica cuando realice operaciones de mantenimiento, como limpieza de cristales, en las proximidades del sistema.

- Mantenga una distancia horizontal mínima de 0,4 m entre la parte motorizada extendida y cualquier instalación permanente o fija.

- Si se utiliza un sistema de Automatismo:

El lugar donde se instale el dispositivo de mando debe permitir que el dispositivo de automatización capte fácilmente las señales para garantizar la sensibilidad de la centralita.

El Automatismo debe instalarse en posición vertical y protegido de la intemperie.

- Todas las instalaciones deben estar sin tensión durante las operaciones de control y mantenimiento de los equipos eléctricos.

- Mantenga el aparato fuera del alcance de los niños. No permita que los niños jueguen con los mandos.

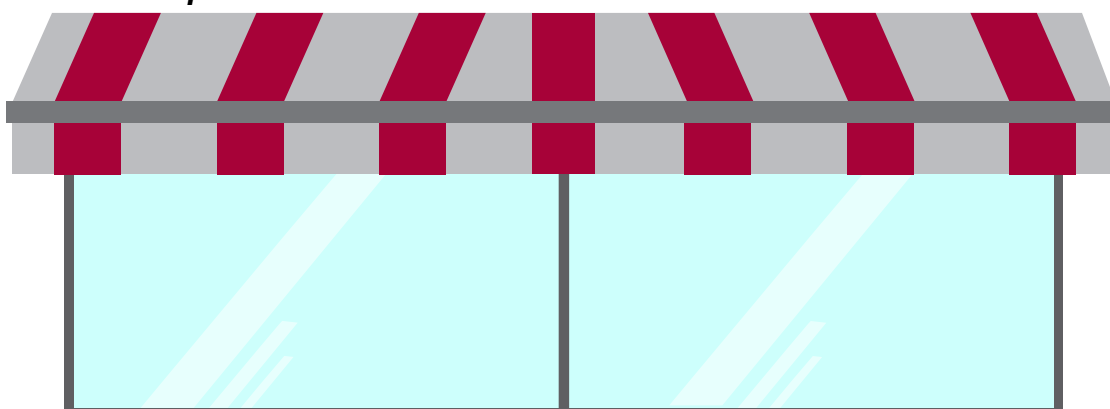
- El actuador está diseñado para ser instalado a una Salida de al menos 2,5 m del suelo o cualquier otro nivel de acceso.

- No moje el cabezal del motor, el Automatismo, el mando a distancia ni el sensor de vibraciones.

1 - Localizar el motor.

Motor izquierdo

Motor derecho



Enfrente su Toldo y determine la posición de su motor.

TMECLED-TMSLEDW-TMSLED-1025AES-28P

Dibujos no contractuales

Elija su motorización en función del mando a distancia que reciba.

1 - Motor nº1 TME50C-LED Con regulador para cinta LED 24V

MOTOR 1: PROGRAMACIÓN PÁGINA 3 a PÁGINA 10

TELEVR-LED

AUTOMOWIND3D01



MANDO A DISTANCIA



SENSOR DE VIBRACIONES

MOTOR 1
TME50C-LED



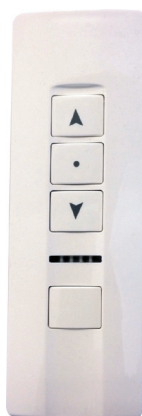
OPCIONAL

2 - Motor nº2 TMS50LED-W con finales de carrera mecánicos para cinta LED 12V

MOTOR 2: PROGRAMACIÓN PÁGINA 11 a PÁGINA 16C

TELEVRLIGHT

AUTOMOWIND3D01

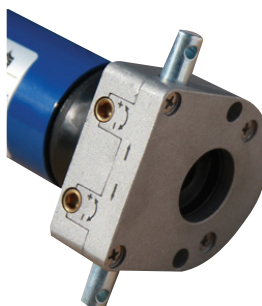


MANDO A DISTANCIA



SENSOR DE VIBRACIONES

MOTOR 2
TMS50LED-W



OPCIONAL

3 - Nº 3 Motor TMS40LED con finales de carrera mecánicos para cinta LED 12V

MOTOR 3: PROGRAMACIÓN PÁGINA 17 a PÁGINA 22

TELLED02

AUTOMOWIND3D03



MANDO A DISTANCIA



SENSOR DE VIBRACIONES

MOTOR 3
TMS40LED



OPCIONAL

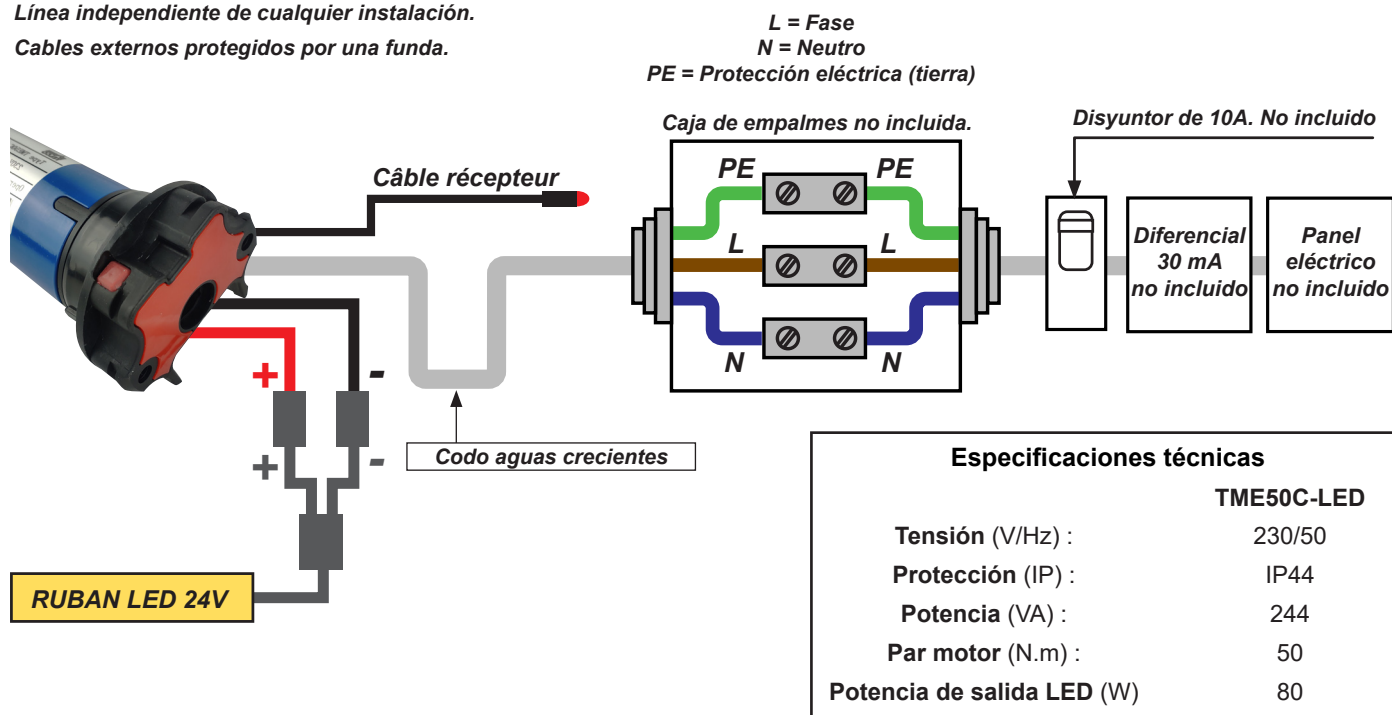
MOTOR 1

1 - Cableado. El motor funciona con una cinta LED de 24 V (no incluida).

Requiere conector estanco (conexión de cinta LED)

Línea independiente de cualquier instalación.

Cables externos protegidos por una funda.



2 - Mando a distancia TELEVR-LED



Control del brillo :

Encendido y apagado de la iluminación



1 - Pulse ON/OFF una vez para encender



1 - Pulse ON/OFF una vez para apagar

Aumento de la luminosidad



Pulse varias veces para aumentar la luminosidad. El botón también se puede utilizar para encender la iluminación pulsando una vez.

Reducción del brillo

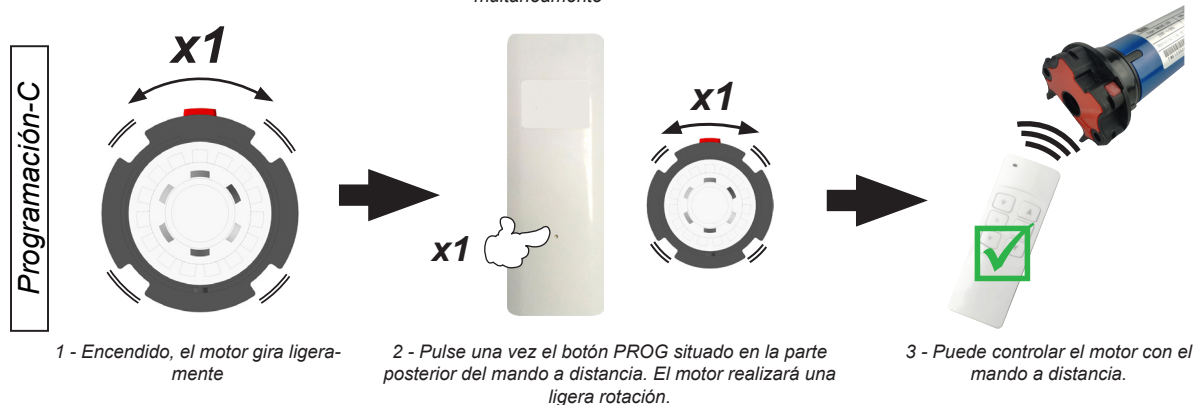
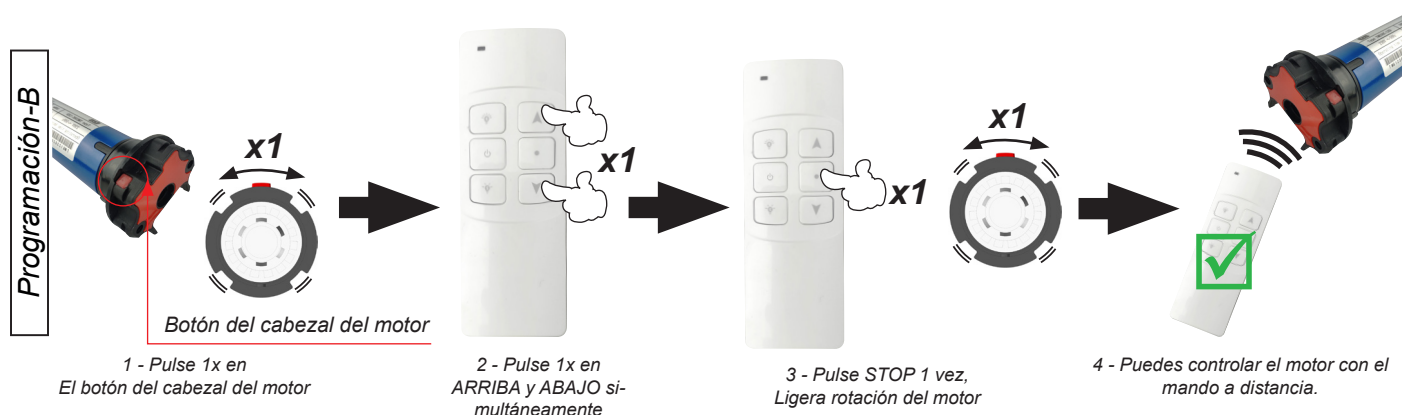
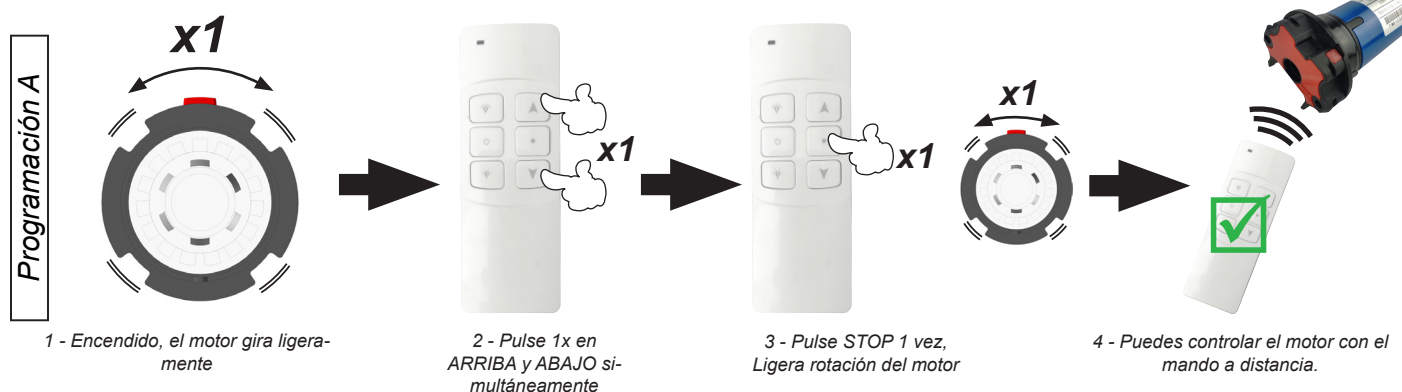


Pulse varias veces para atenuar la luz. El botón también se puede utilizar para encender la iluminación pulsando una vez.

3 - Programación del mando a distancia

ATENCIÓN : 3 métodos de programación disponibles: PROGRAMACIÓN-A, PROGRAMACIÓN-B o PROGRAMACIÓN-C.

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



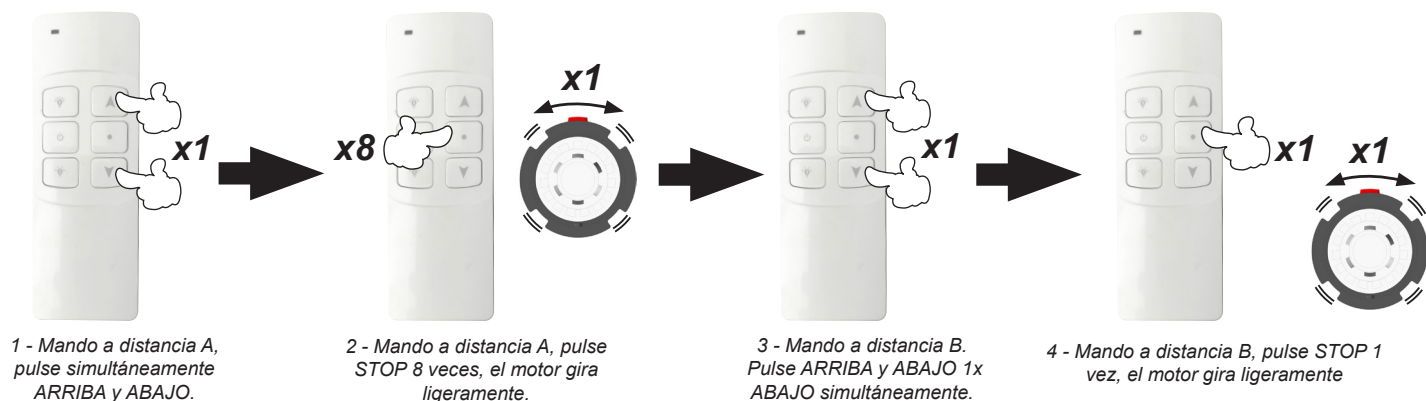
x3



Nota : Si el motor no reacciona como desea, realice 3 cortes consecutivos de 10 segundos. Acércate lo máximo posible al motor durante la fase de programación: 50 cm entre el mando a distancia y el motor.

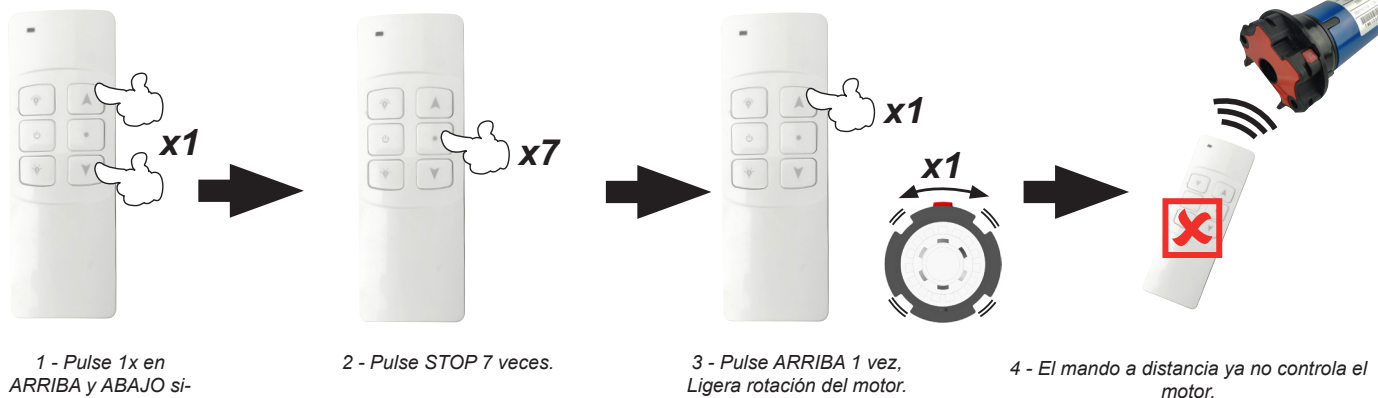
4.1 - Copia del código del mando a distancia A en el mando a distancia B

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



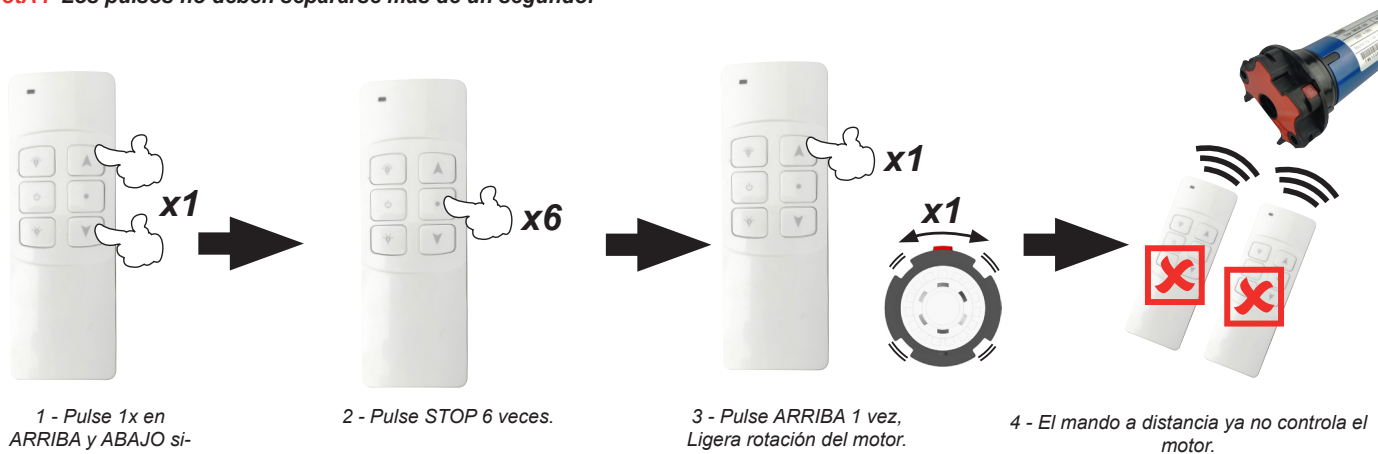
4.2 - Borrar la programación de un único mando a distancia

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



4.3 - Borrar la programación de todos los mandos a distancia

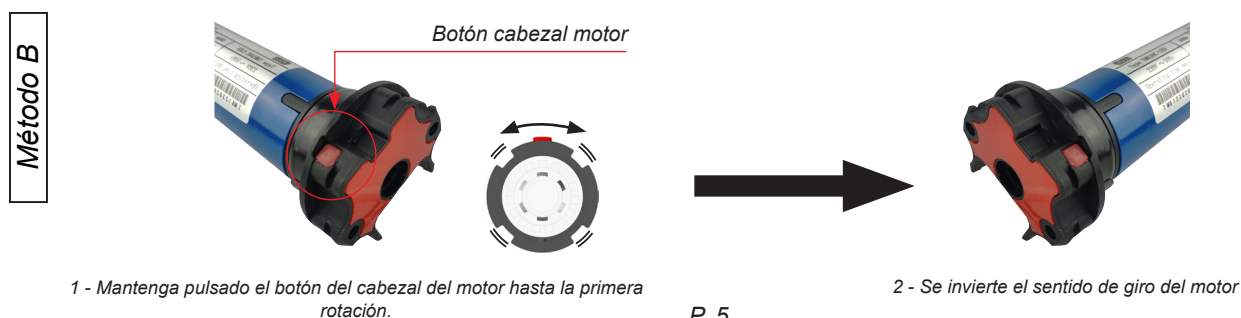
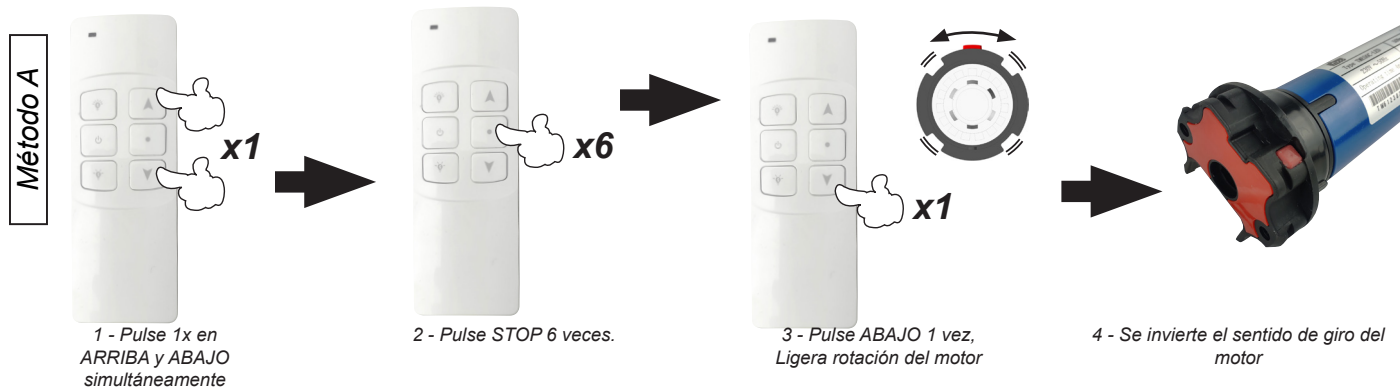
Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



5 - Invertir el sentido de giro

ATENCIÓN : 2 métodos de inversión disponibles, METHODE-A o METHODE-B.

Después de completar este procedimiento, recuerde eliminar los toques creados y luego crear otros nuevos.

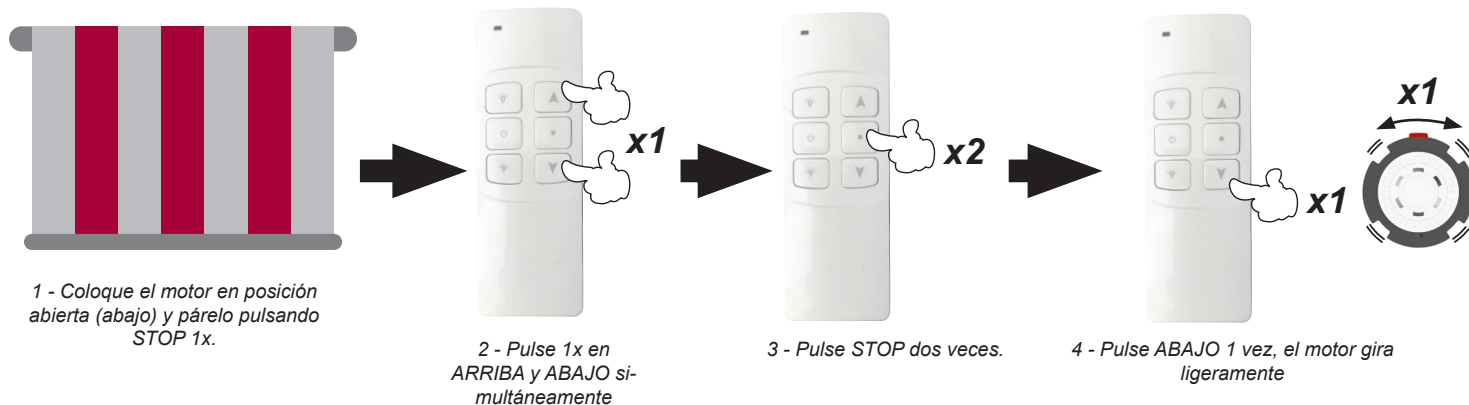


MOTOR 1

6 - Ajuste del final de carrera del TOLDO COFRE

ATENCIÓN : El motor sube unos centímetros cada vez que llega al tope inferior.

A - Ajuste del final de carrera de apertura (tope bajo)



B - Ajuste del final de carrera de cierre (tope superior).

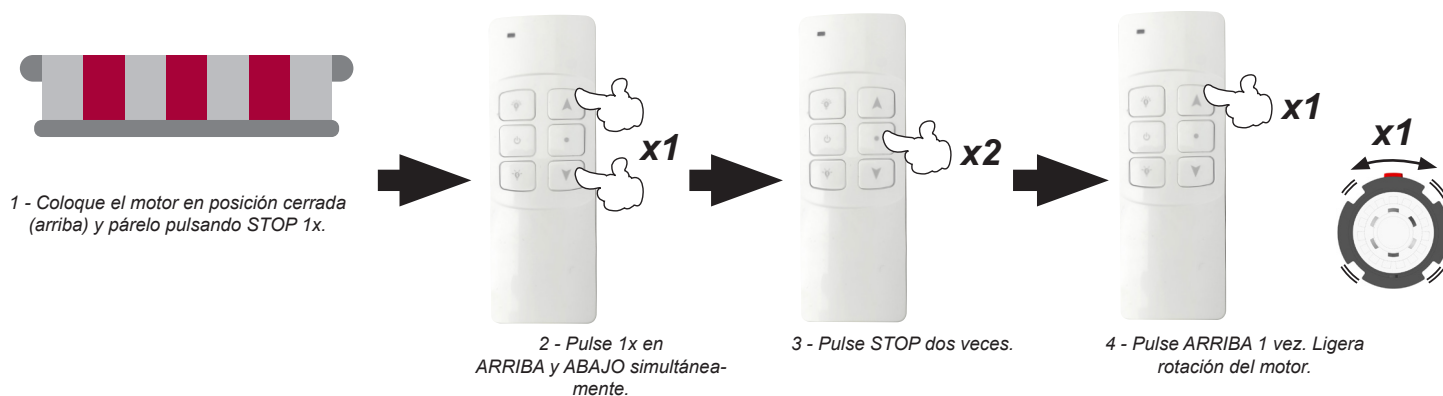
Una vez ajustado el tope de apertura, el tope de cierre se ajusta automáticamente la primera vez que se cierra el Toldo.



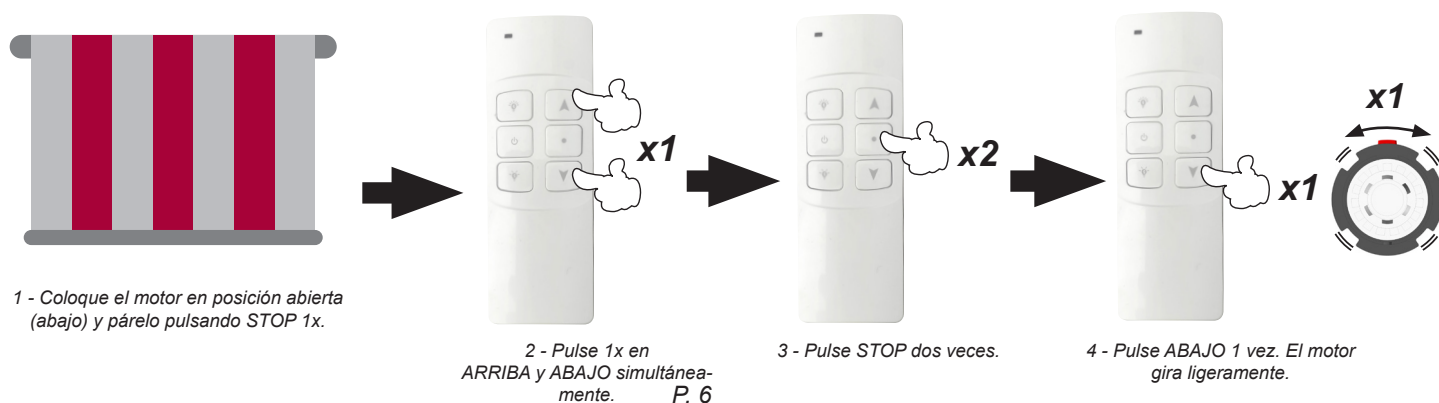
7 - Regulación de los finales de carrera para Toldo MONOBLOC, LOGIA.

ATENCIÓN ! Es importante ajustar el final de carrera de cierre (tope superior) antes que el final de carrera de apertura (tope inferior).

A - Ajuste del final de carrera de cierre (tope superior).



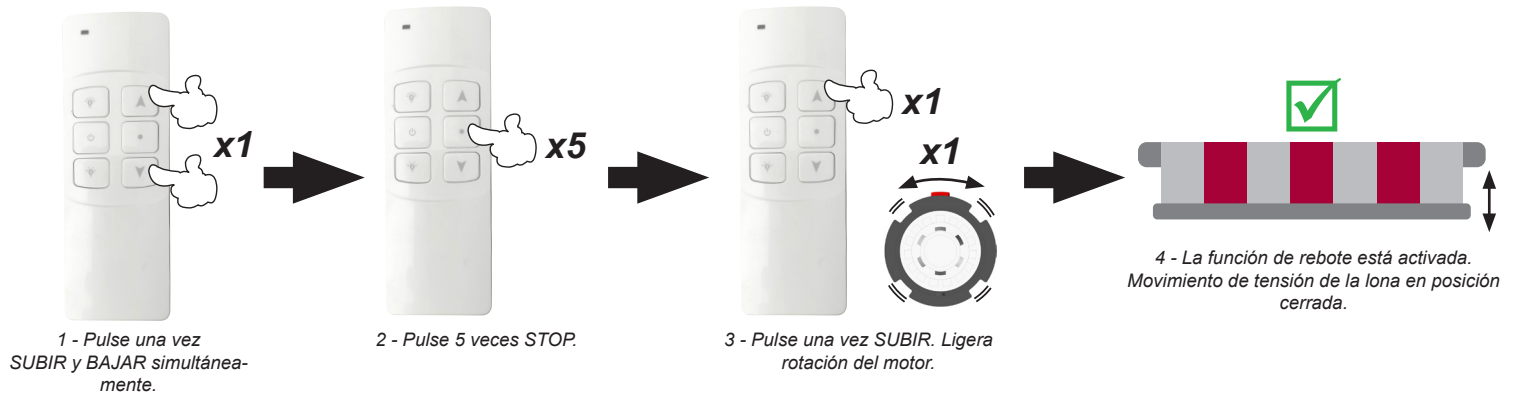
B - Ajuste del final de carrera de apertura (tope bajo).



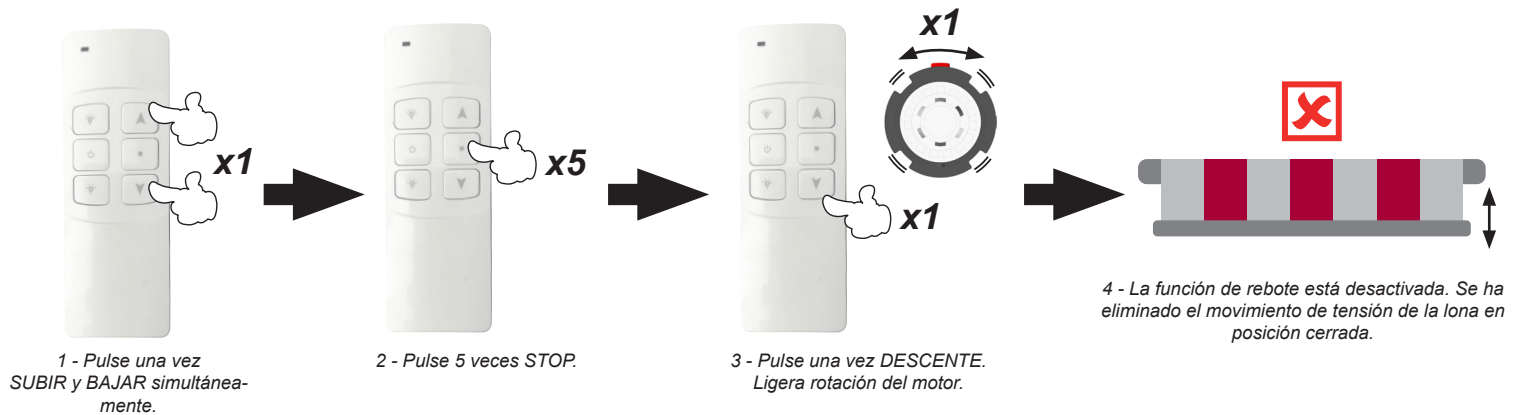
7.1 - Función de rebote de fin de carrera.

IMPORTANTE : Todas las operaciones que se indican a continuación deben realizarse con el motor encendido.

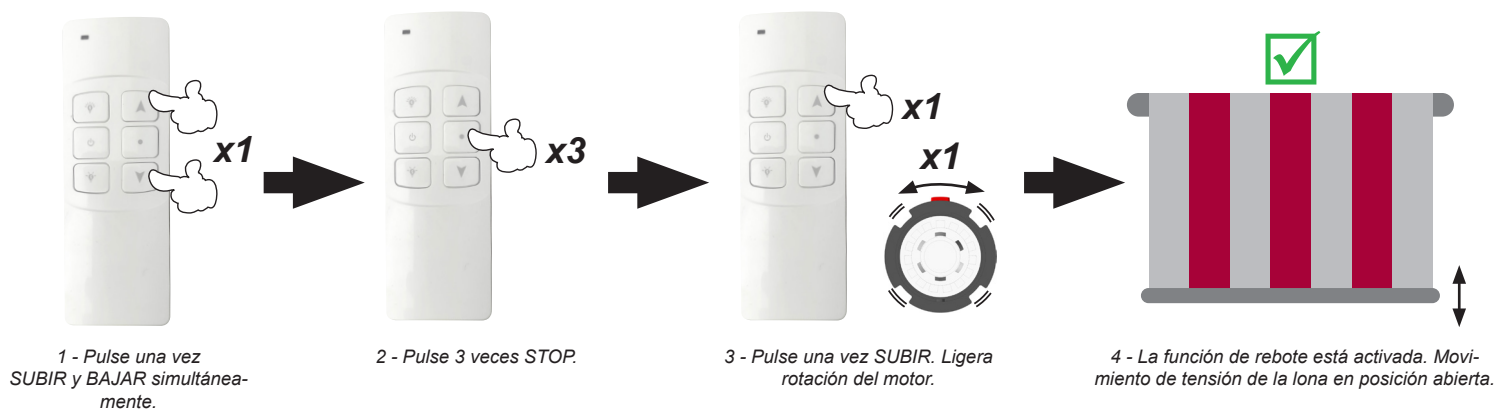
A - Para activar la función de rebote al final de la carrera alta:



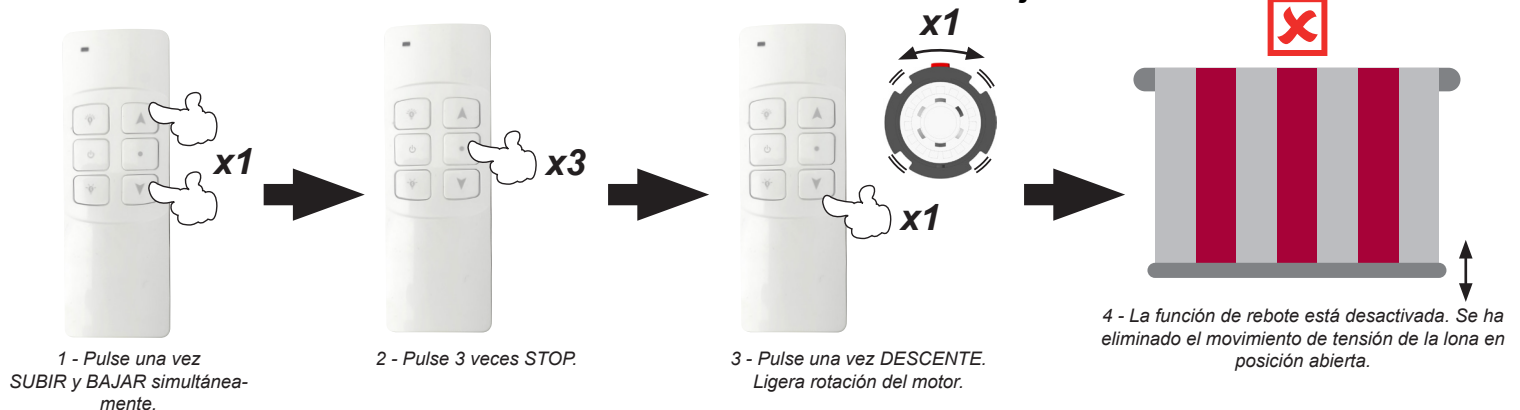
B - Para desactivar la función de rebote al final de la carrera alta:



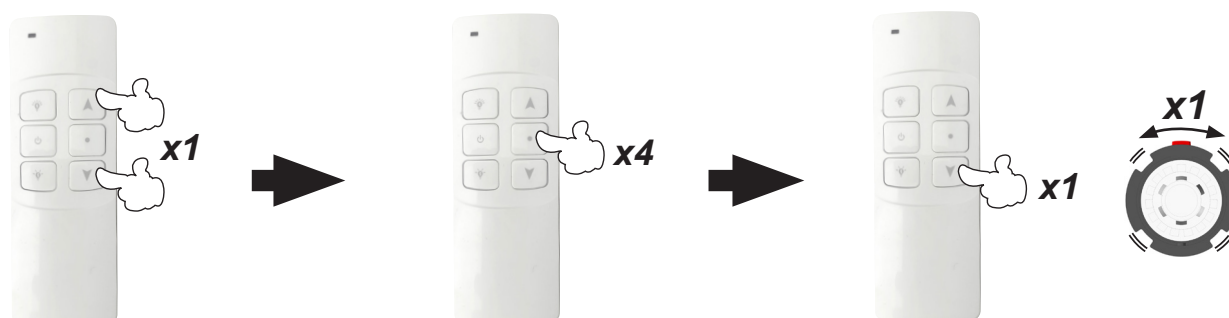
C - Para activar la función de rebote al final de la carrera baja:



D - Para desactivar la función de rebote al final de la carrera baja:



8 - Desmontaje simultáneo de los topes superior e inferior

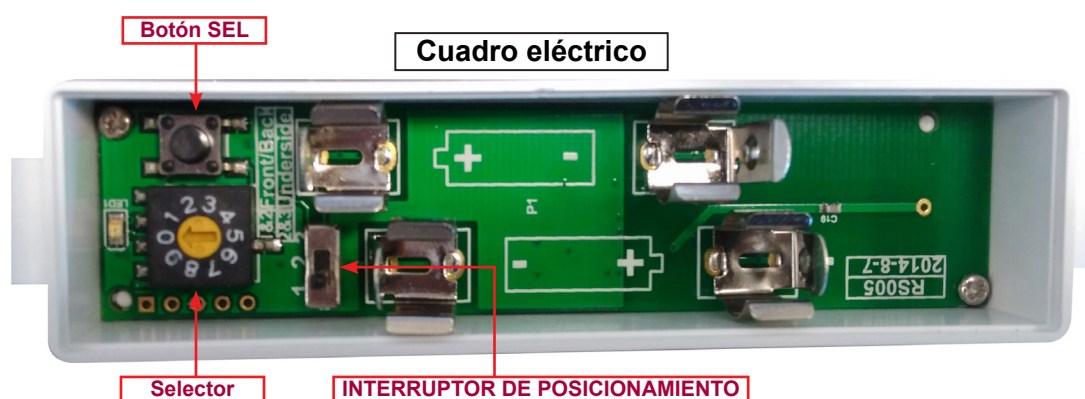
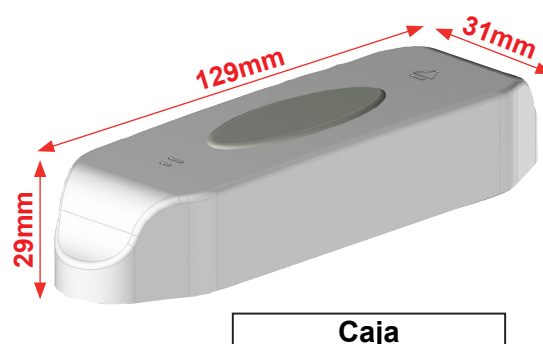
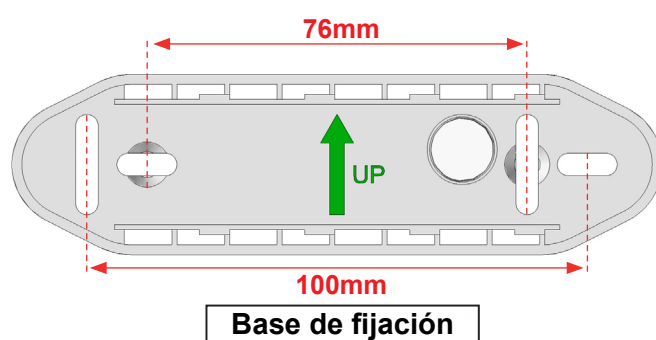


1 - Pulse ARRIBA y ABAJO 1 vez simultáneamente

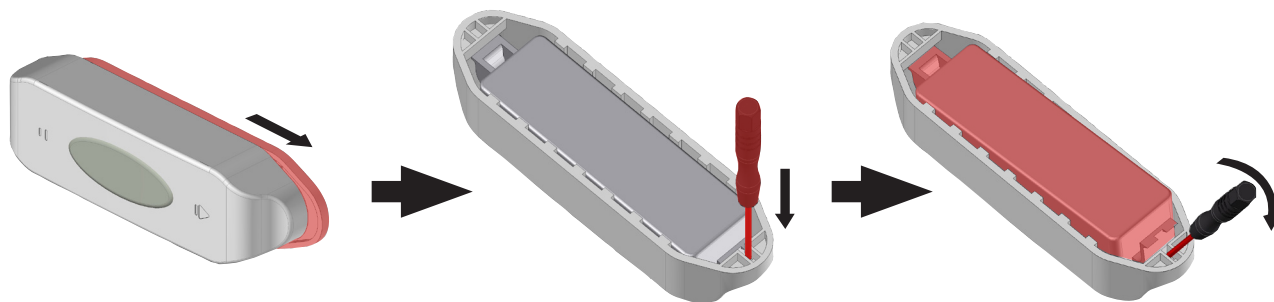
2 - Pulse STOP 4 veces

3-Pulsar ABAJO 1 vez, el motor gira ligeramente

9 - OPCIÓN AUTOMOWIND3D01



9.1 - Retire el sensor.



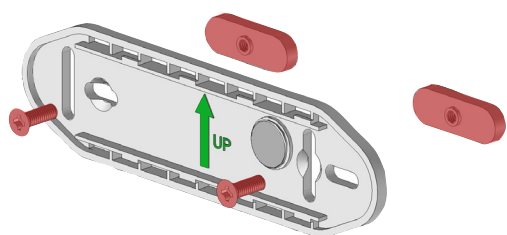
1 - Retire la base de la caja.

2 - Coloque el destornillador suministrado.

3 - Haga palanca para extraer la placa de circuitos.

9.2 - Fijación de la base a la barra de carga

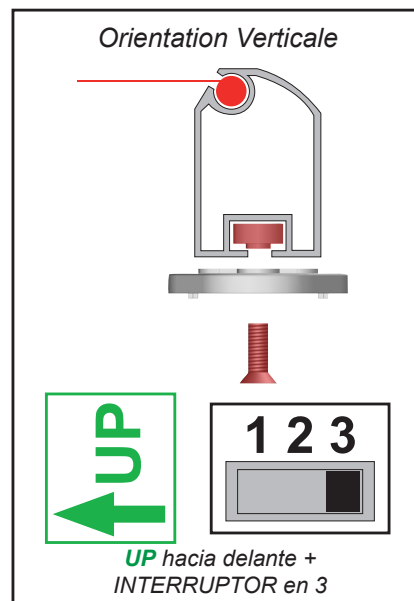
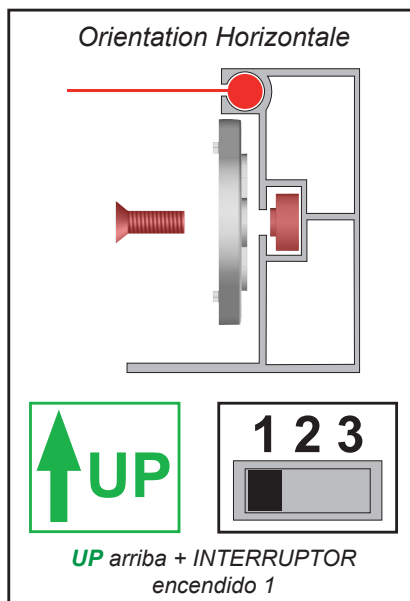
Orientation Horizontale ou verticale de la face d'appuis du socle.



Utilice los tornillos y placas suministrados para fijar la base a la barra de carga de su Toldo.

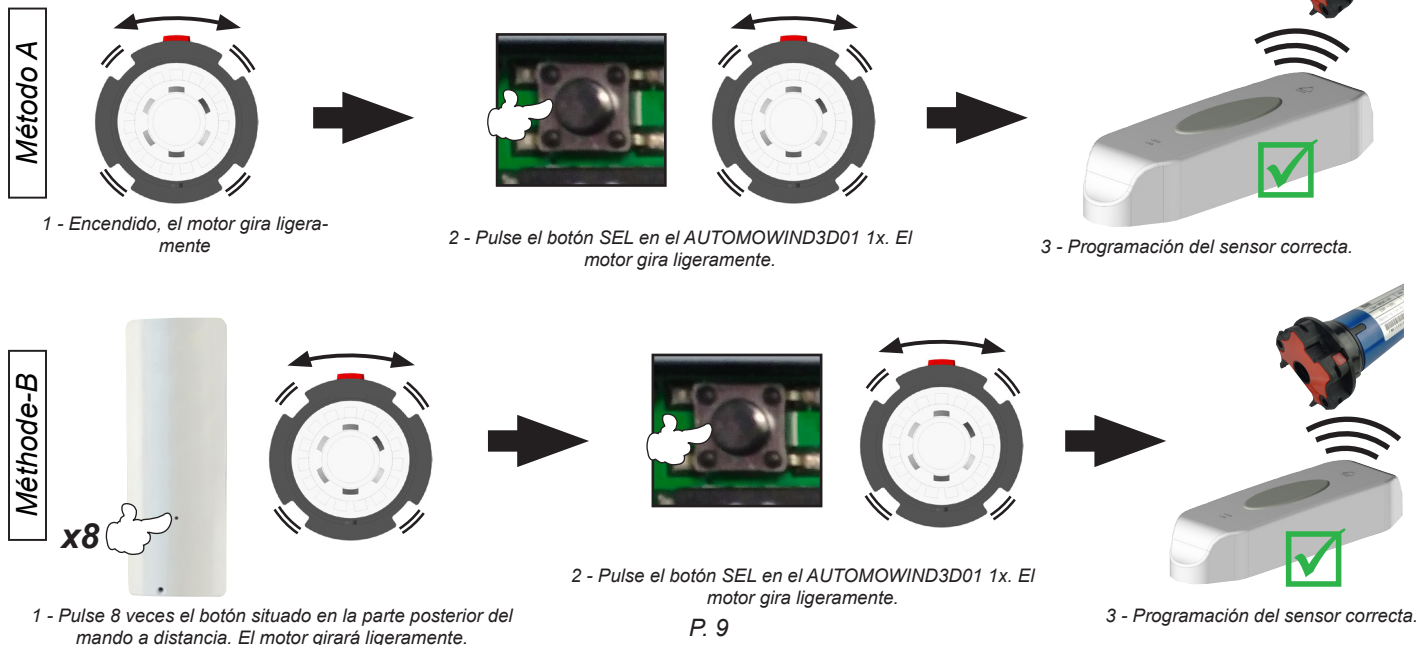
Tenga cuidado de colocar correctamente la base y la placa electrónica SWITCH, según el método de fijación que elija.

La base también puede fijarse con la cinta adhesiva de doble cara suministrada.



9.3 - Programación AUTOMOWIND3D01

ATENCIÓN : 2 métodos de programación disponibles, METHODE-A o METHODE-B.



MOTOR 1

IMPORTANTE

- La programación puede fallar debido a interferencias en la señal. En este caso, inténtelo de nuevo realizando primero 3 cortes consecutivos de 10s en la alimentación del motor.
- No instale el AUTOMOWIND3D01 en tiempo lluvioso.

9.4 - Ajuste del AUTOMOWIND3D01

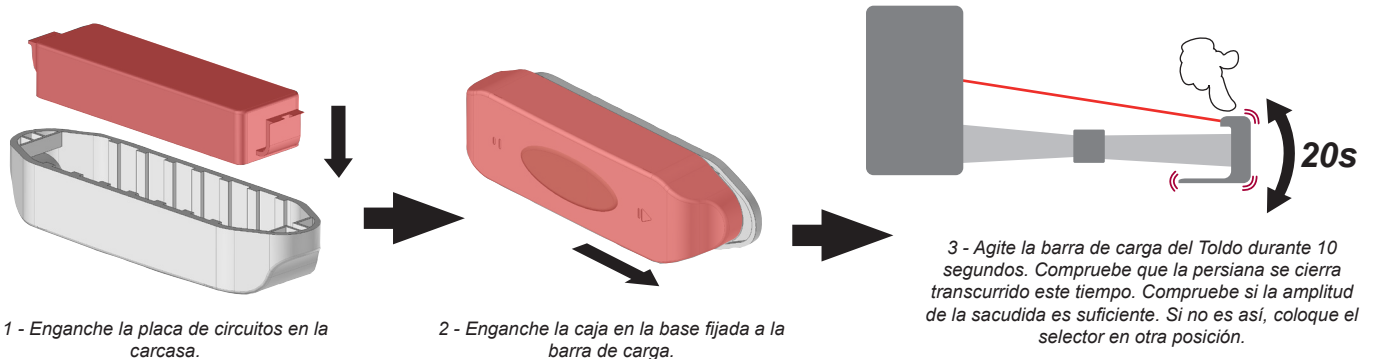
Seleccione la sensibilidad deseada, (3-5) se adaptará a la mayoría de los Toldo, pero realice una prueba una vez finalizada la instalación para confirmar el Ajuste.



Ángulo de choque	Nivel de sensibilidad	Ángulo de choque	Nivel de sensibilidad
Pas de fonction	0 ne pas utiliser	$\pm 3.3^\circ$	5
$\pm 1.1^\circ$	1	$\pm 4.2^\circ$	6
$\pm 1.4^\circ$	2	$\pm 5.0^\circ$	7
$\pm 1.9^\circ$	3	$\pm 5.8^\circ$	8
$\pm 2.5^\circ$	4	$\pm 6.6^\circ$	9

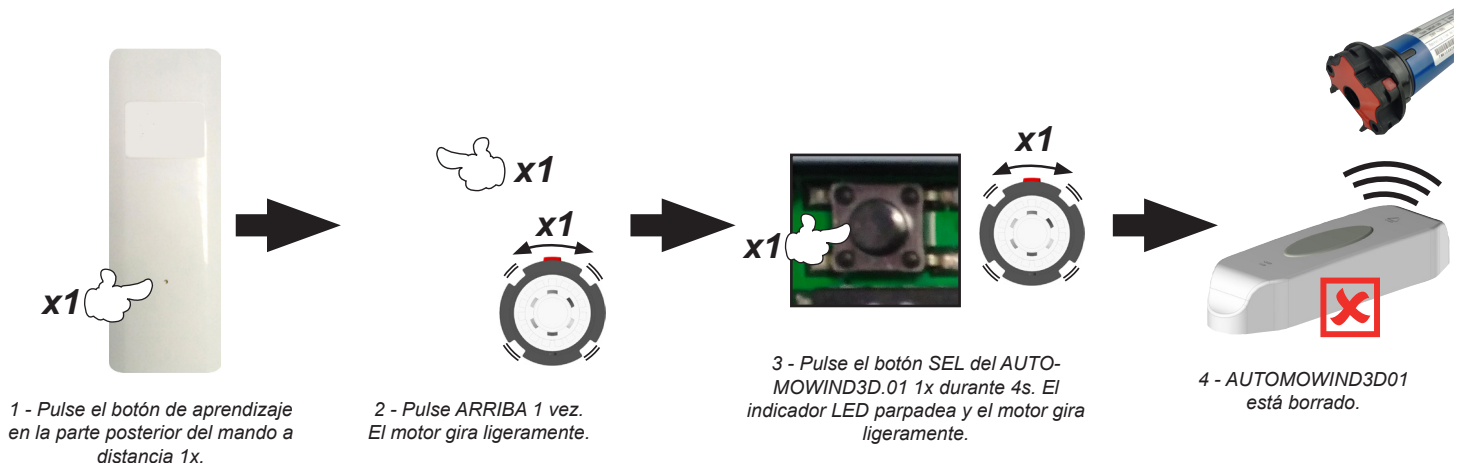
Nota : El ángulo de sacudida corresponde a la amplitud máxima y mínima de la barra de carga del Toldo. Estos ángulos varían en función del tamaño de la persiana y de la posición del sensor. Por tanto, asegúrese de probar la sensibilidad adecuada.

9.5 - Configuración de AUTOMOWIND3D01



9.6 - Borrar la programación AUTOMOWIND3D01

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



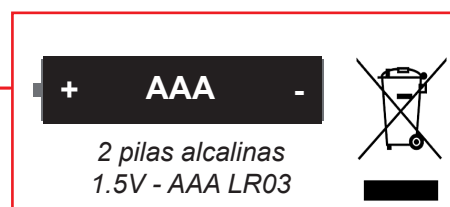
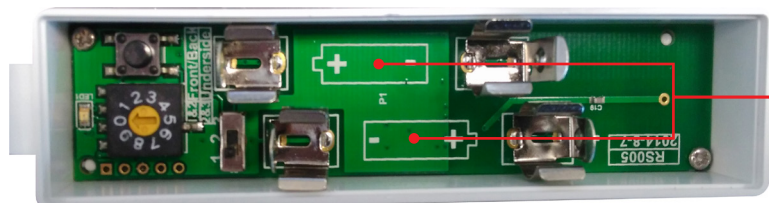
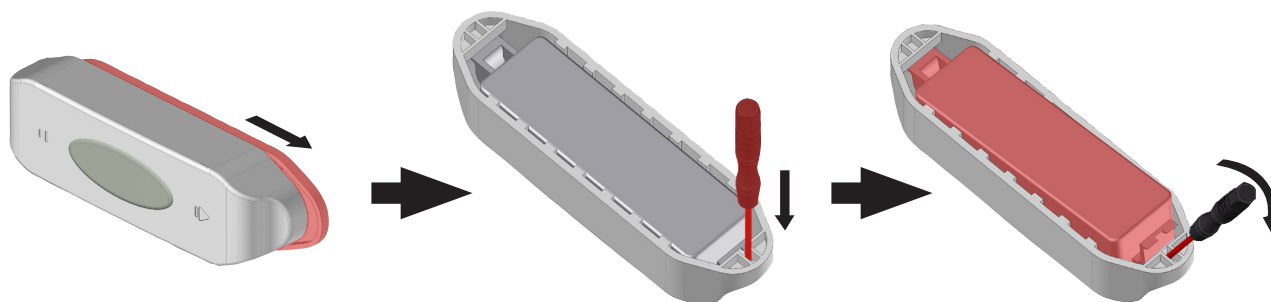
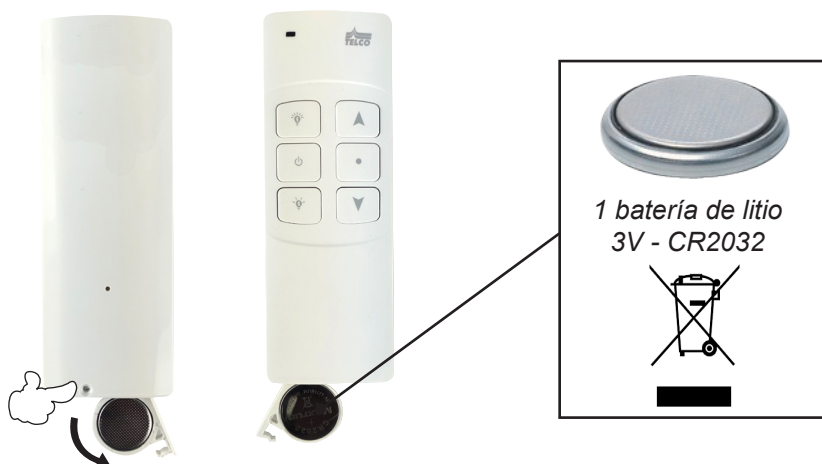
INFORMACIÓN AL CONSUMIDOR

IMPORTANTE

- La programación puede fallar debido a interferencias en la señal.
- Cada vez que se despliega la lona, la activación del sensor se inhibe durante 1 minuto.
- Cuando el usuario detiene la persiana (mediante el mando a distancia), la activación del sensor se inhibe durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- Cuando la persiana se detiene al llegar al final del recorrido del motor (tope inferior), la activación del sensor se inhibe durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- La activación del AUTOMOWIND3D01 inhibe el control del motor durante 30 segundos. Por lo tanto, no es posible detener la persiana durante la fase de cierre.
- Asegúrese de no pulsar los botones durante demasiado tiempo en caso de que la batería esté prácticamente agotada. La pulsación de un botón debe ser de 0,5 s con un intervalo de 1 s. Si la batería está agotada, sustitúyala.
- Sustituya las pilas cada 12 meses o si la persiana se cierra después de media hora sin que haya viento.
- La caja de control está bajo tensión. No la coloque en un ambiente húmedo.
- No deje que los niños jueguen con el dispositivo de control.
- Temperatura ambiente: de -10 °C a 55 °C.
- No tire de los cables de las cintas LED.
- No someta a tensión de torsión los cables de alimentación de las cintas LED ni las propias cintas LED.
- No retuerza las cintas LED.
- No doble las cintas LED, colóquelas siempre en posición plana.
- Manipule las cintas LED con cuidado.
- No corte el cable de alimentación del motor a menos de 15 cm.

Sustitución de la batería

	TELEVR-LED
Potencia	3V
Protección (IP)	IP20
Temperatura funcionamiento	-20°C à +60°C
Actual	<12mA
Código	Rolling
Frecuencia	433.92MHz



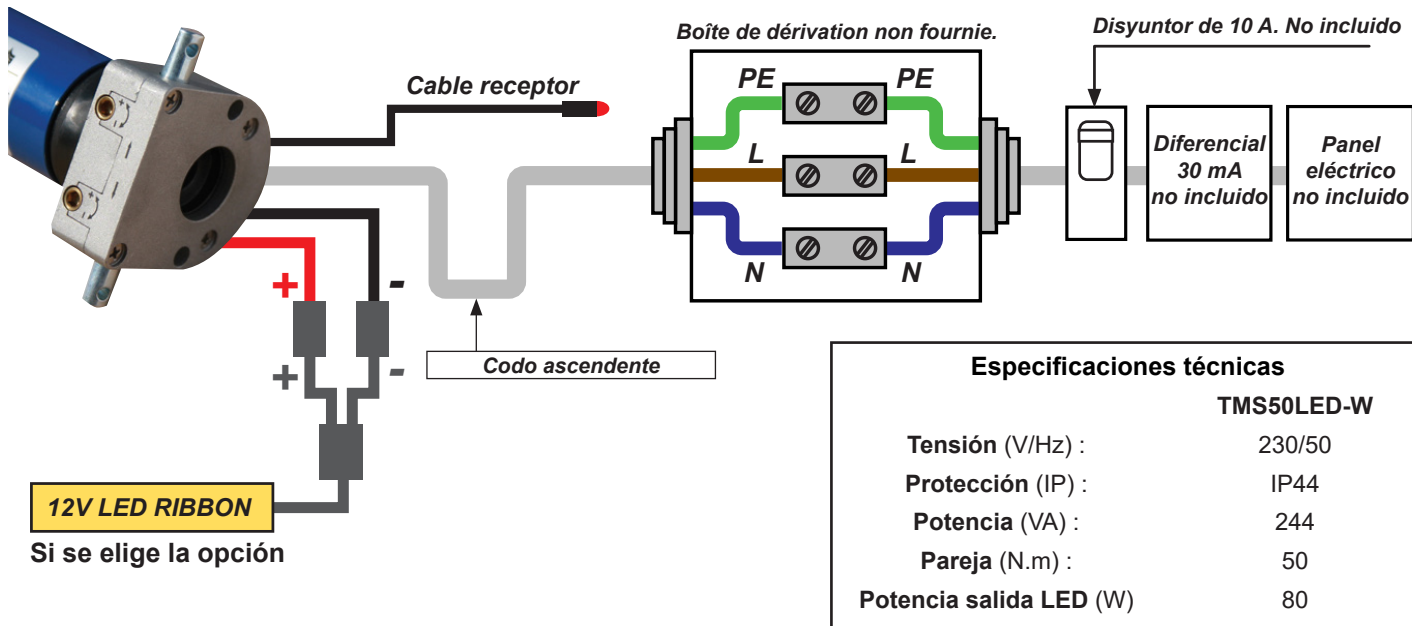
MOTOR 2

1 - Cableado. El motor funciona con una cinta LED de 12V (opcional).

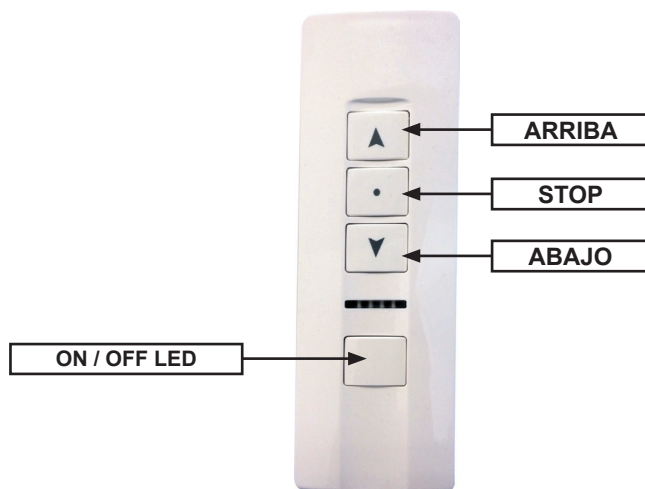
Requiere conector estanco (conexión de cinta LED)

Línea independiente de cualquier instalación.

Cables externos protegidos por una funda.

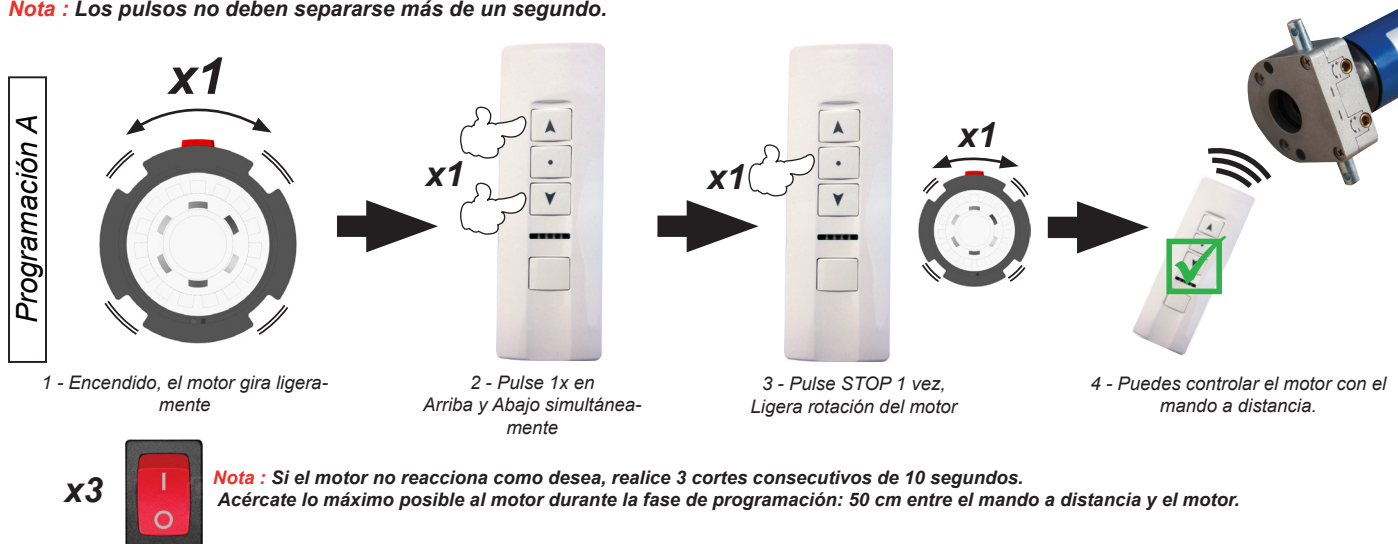


2 - Mando a distancia TELEVR-LIGHT



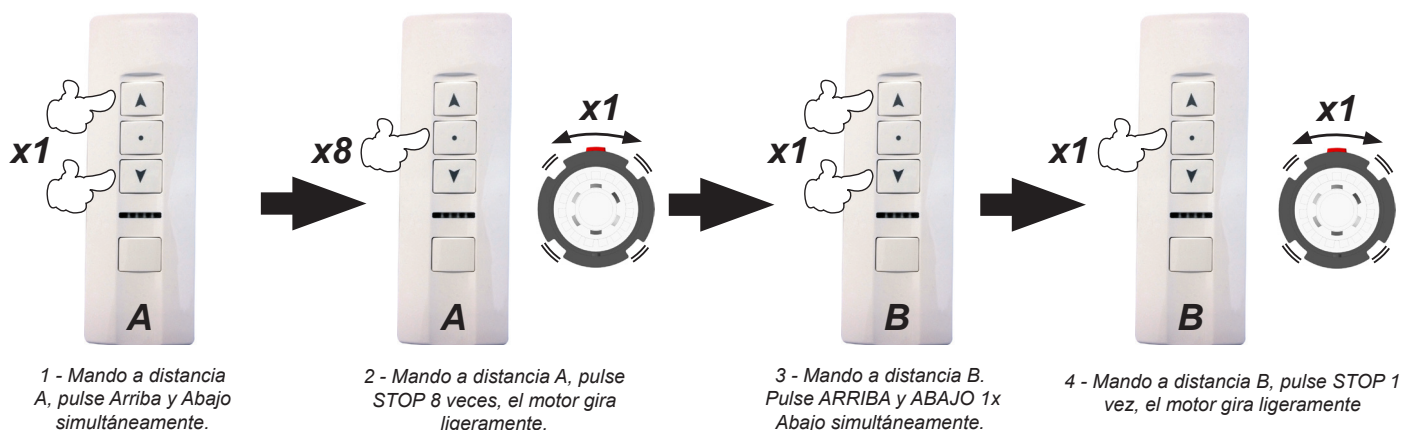
3 - Programación del mando a distancia

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



3.1 - Copiar el código del mando a distancia A en el mando a distancia B

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



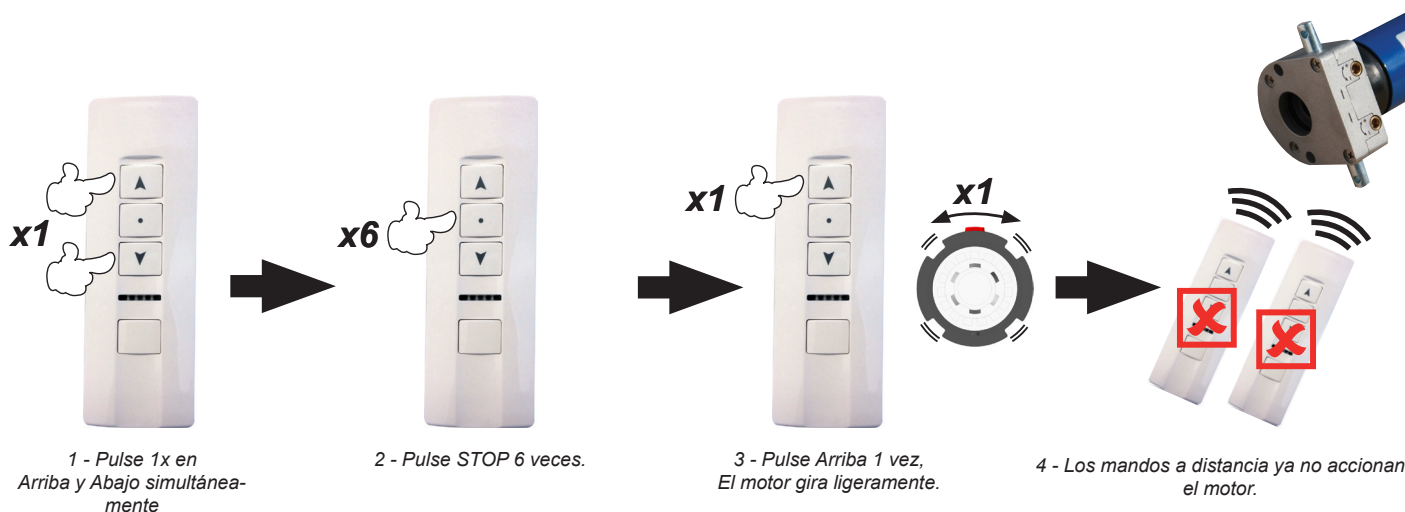
3.2 - Borrar la programación de un único mando a distancia

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.

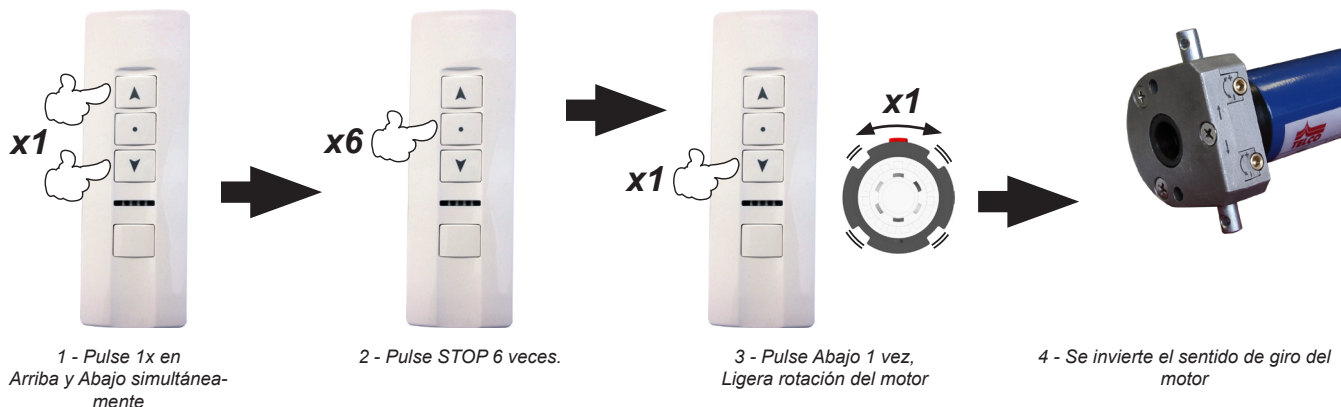


3.3 - Borrar la programación de todos los mandos a distancia

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



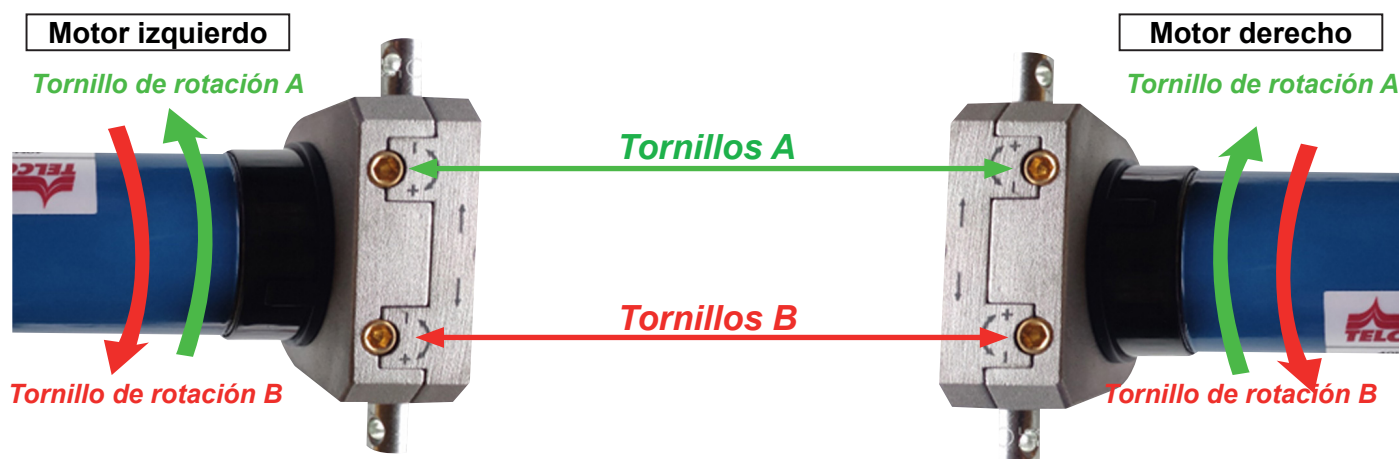
4 - Invertir el sentido de giro



5 - Ajuste del final de carrera

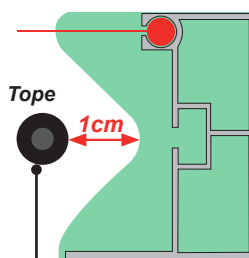
Nota : si compra un Toldo completo, los finales de carrera vienen ajustados de fábrica

Para realizar el Ajuste correcto, Localice su motor (a la derecha o a la izquierda) y determine la dirección en la que se enrollan sus lonas. Ajuste los finales de carrera con el motor en marcha. El tejido se desenrolla o enrolla 2 cm con cada vuelta de llave. El motor pasa a protección térmica después de 2 subidas y bajadas sucesivas.

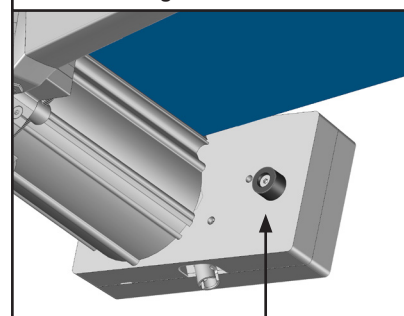


Final de carrera: Gire el tornillo hacia el «+» para más cierre o apertura, hacia el «-» para menos cierre o apertura. Realice una prueba para validar el tope.

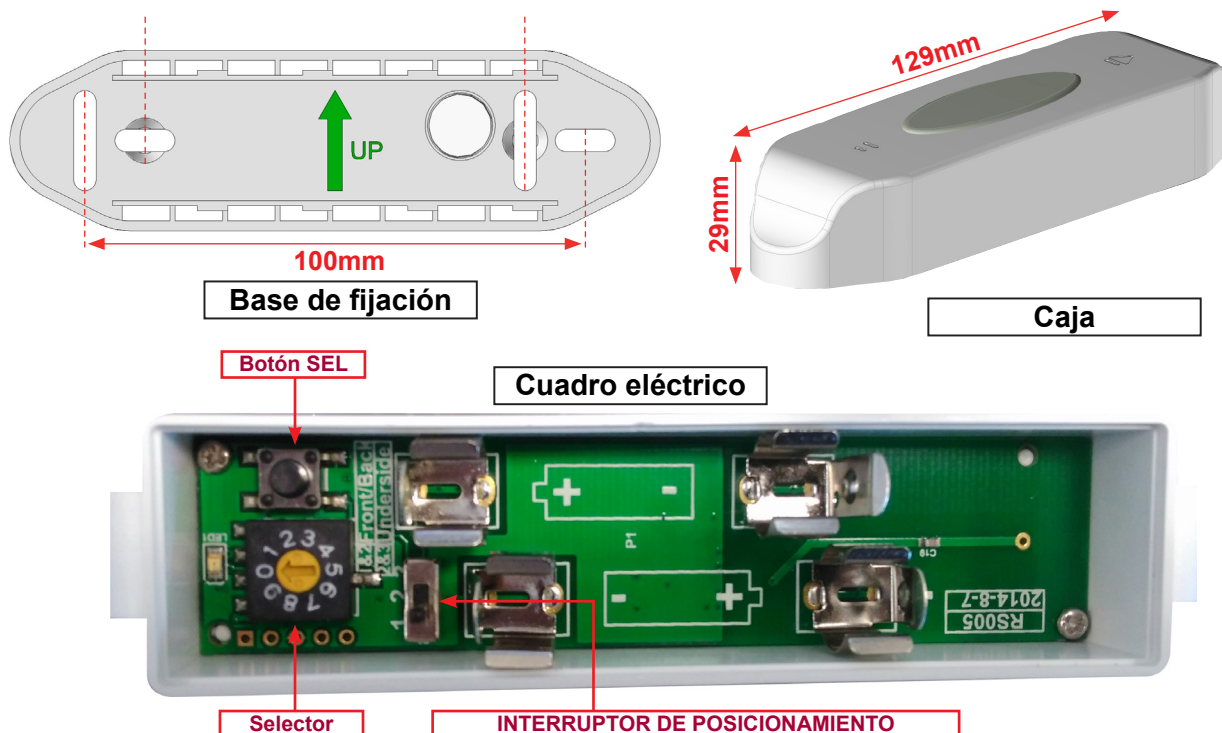
Tope de cierre: Asegúrese de que el motor se detiene una vez alcanzado el tope de cierre del Toldo para evitar la protección térmica. El tapón de la barra de carga debe detenerse a 1 cm del tope de cierre del Toldo. En el tope de cierre sólo está presente en algunos toldos como los Cofres y Semi-Cofres.



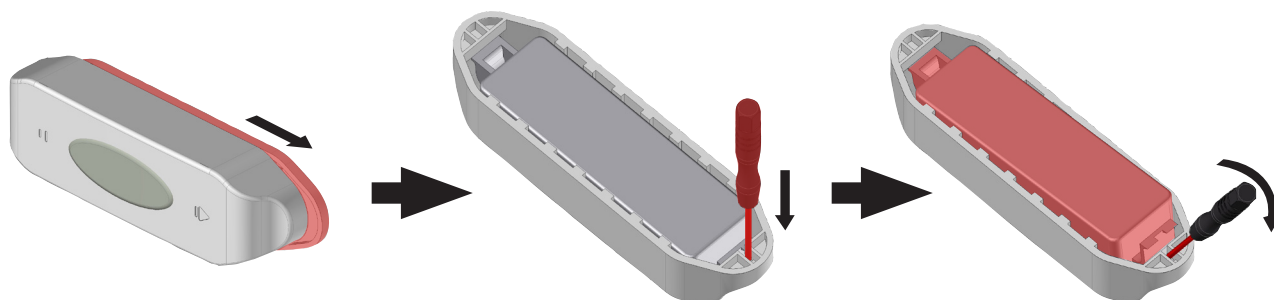
En los laterales de la Tapa se encuentra el Tope. Toldo Cofre y Semicaja según modelo.



6 - OPCIÓN AUTOMOWIND3D01



6.1 - Retire el sensor.

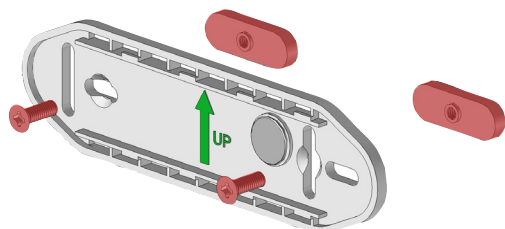


1 - Retire la base de la caja.

2 - Coloque el destornillador suministrado.

3 - Haga palanca para extraer la placa de circuitos.

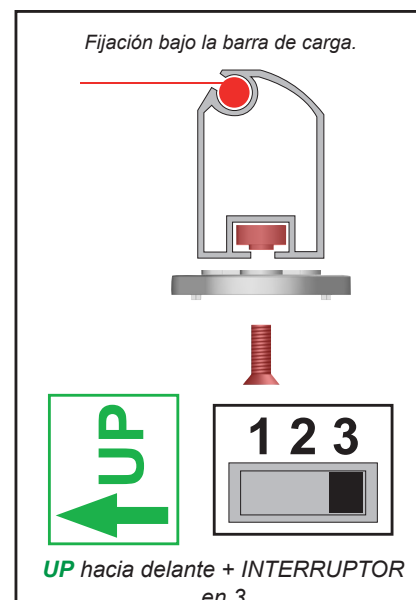
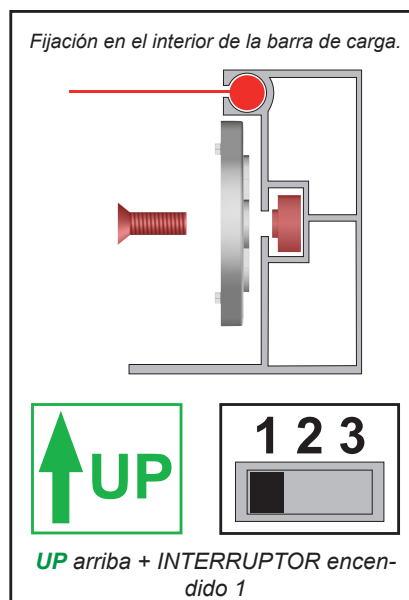
6.2 - Fijación de la base a la barra de carga



Utilice los tornillos y placas suministrados para fijar la base a la barra de carga de su Toldo.

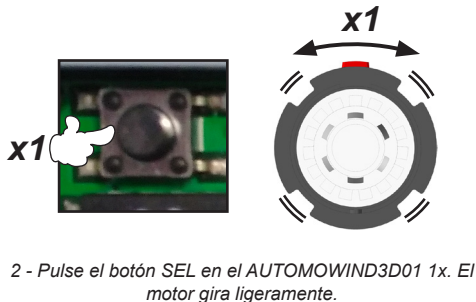
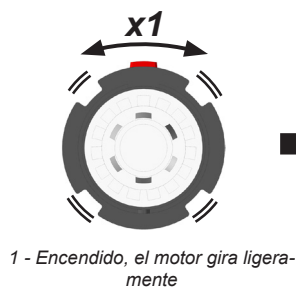
Tenga en cuenta que la posición de la base y la posición del INTERRUPTOR en la placa electrónica deben coincidir, dependiendo del método de fijación que elija.

La base también puede fijarse con la cinta adhesiva de doble cara suministrada.



MOTOR 2

6.3 - Programación de AUTOMOWIND3D01



IMPORTANTE

- La programación puede fallar debido a interferencias en la señal. En este caso, inténtelo de nuevo realizando primero 3 cortes consecutivos de 10s en la alimentación del motor.
- No instale el AUTOMOWIND3D01 en tiempo lluvioso.

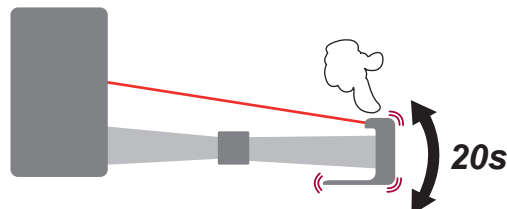
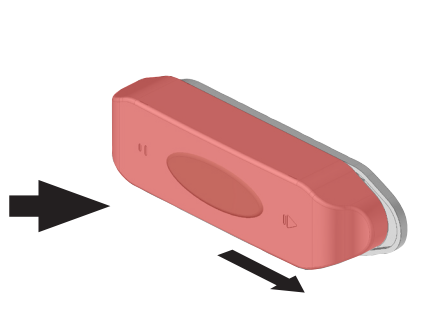
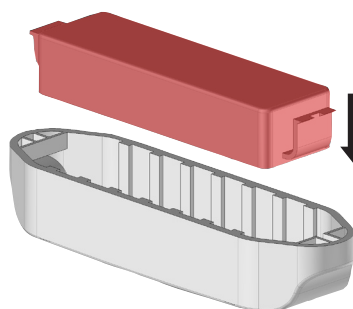
6.4 - Ajuste del AUTOMOWIND3D01



Ángulo de choque	Nivel de sensibilidad	Ángulo de sacudida	Nivel de sensibilidad
Sin función	0 no utilizar	$\pm 3.3^\circ$	5
$\pm 1.1^\circ$	1	$\pm 4.2^\circ$	6
$\pm 1.4^\circ$	2	$\pm 5.0^\circ$	7
$\pm 1.9^\circ$	3	$\pm 5.8^\circ$	8
$\pm 2.5^\circ$	4	$\pm 6.6^\circ$	9

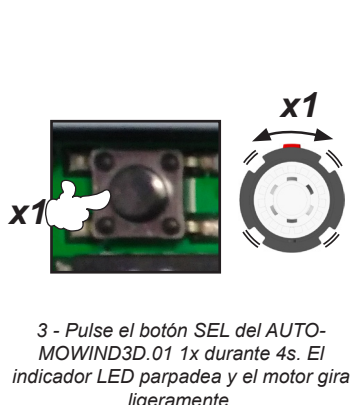
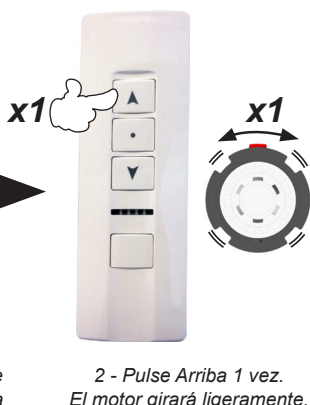
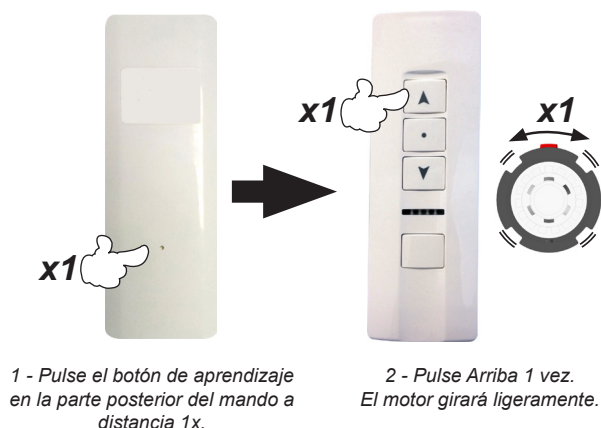
Nota : El ángulo de sacudida corresponde a la amplitud máxima y mínima de la barra de carga del Toldo. Estos ángulos varían en función del tamaño de la persiana y de la posición del sensor. Por tanto, asegúrese de probar la sensibilidad adecuada.

6.5 - Configuración de AUTOMOWIND3D01



6.6 - Borrar la programación AUTOMOWIND3D01

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



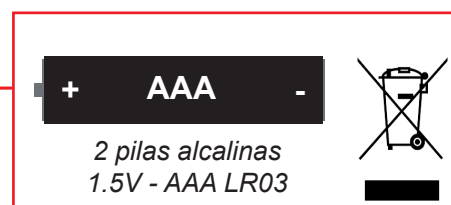
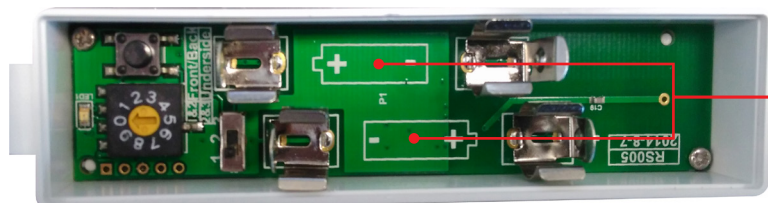
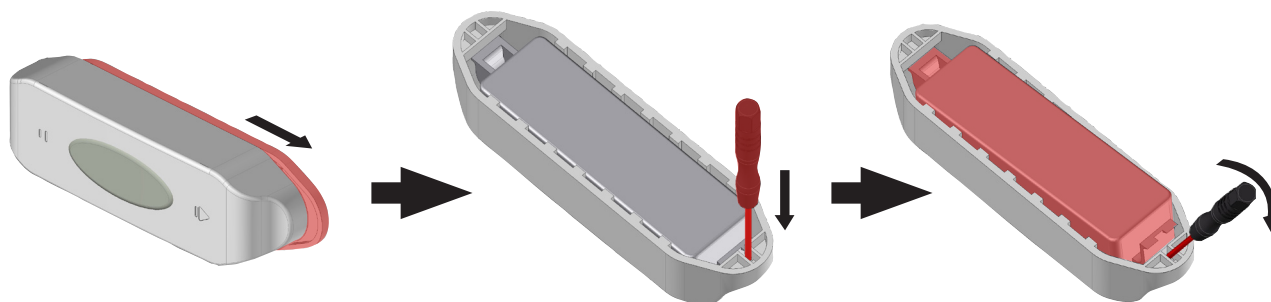
INFORMACIÓN AL CONSUMIDORc

IMPORTANTE

- La programación puede fallar debido a interferencias en la señal.
- Cada vez que se despliega la lona, la activación del sensor se inhibe durante 1 minuto.
- Cuando el usuario detiene la persiana (mediante el mando a distancia), la activación del sensor se inhibe durante 1 minuto +/- 30 segundos.
- Cuando la persiana se detiene al llegar al final del recorrido del motor (tope inferior), la activación del sensor se inhibe durante 4 minutos +/- 30 segundos.
- Asegúrese de no pulsar los botones durante demasiado tiempo en caso de que la batería esté prácticamente agotada. La pulsación de un botón debe ser de 0,5 s con un intervalo de 1 s. Si la batería está agotada, sustitúyala.
- Sustituya las pilas cada 12 meses o si la persiana se cierra después de media hora sin que haya viento.
- La caja de control está bajo tensión. No la coloque en un ambiente húmedo.
- No deje que los niños jueguen con el dispositivo de control.
- Temperatura ambiente: de -10 °C a 55 °C.
- No tire de los cables de las cintas LED.
- No someta a torsión los cables de alimentación de las cintas LED ni las propias cintas LED.
- No retuerza las cintas LED.
- No doble las cintas LED, colóquelas siempre en posición plana.
- Manipule las cintas LED con cuidado.
- No corte el cable de alimentación del motor a menos de 15 cm.

Sustitución de la batería

	TELEVRLIGHT
Potencia	3V
ProtecciónC (IP)	IP20
Temperatura de funcionamiento	-20°C à +60°C
Corriente	<12mA
Código	Rolling
Frecuencia	433.92MHz



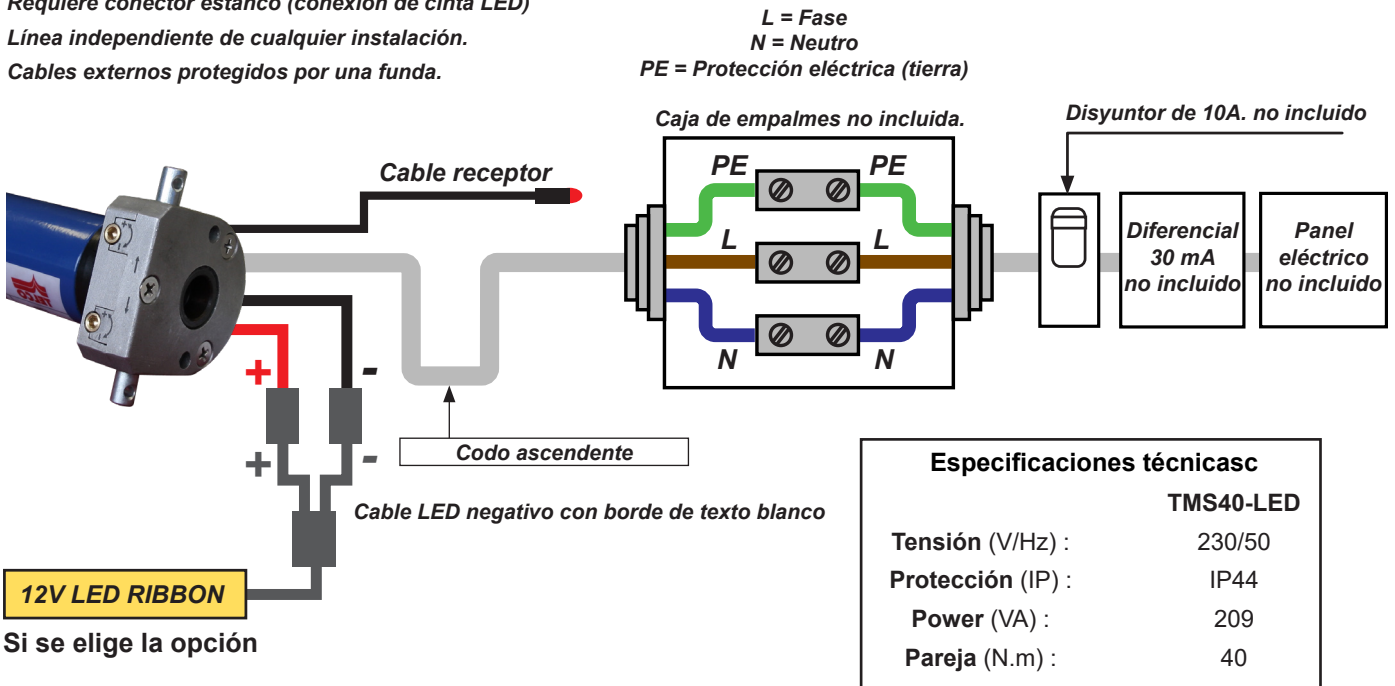
MOTOR 3

1 - Cableado. El motor funciona con una cinta LED de 12V (opcional)c

Requiere conector estanco (conexión de cinta LED)

Línea independiente de cualquier instalación.

Cables externos protegidos por una funda.



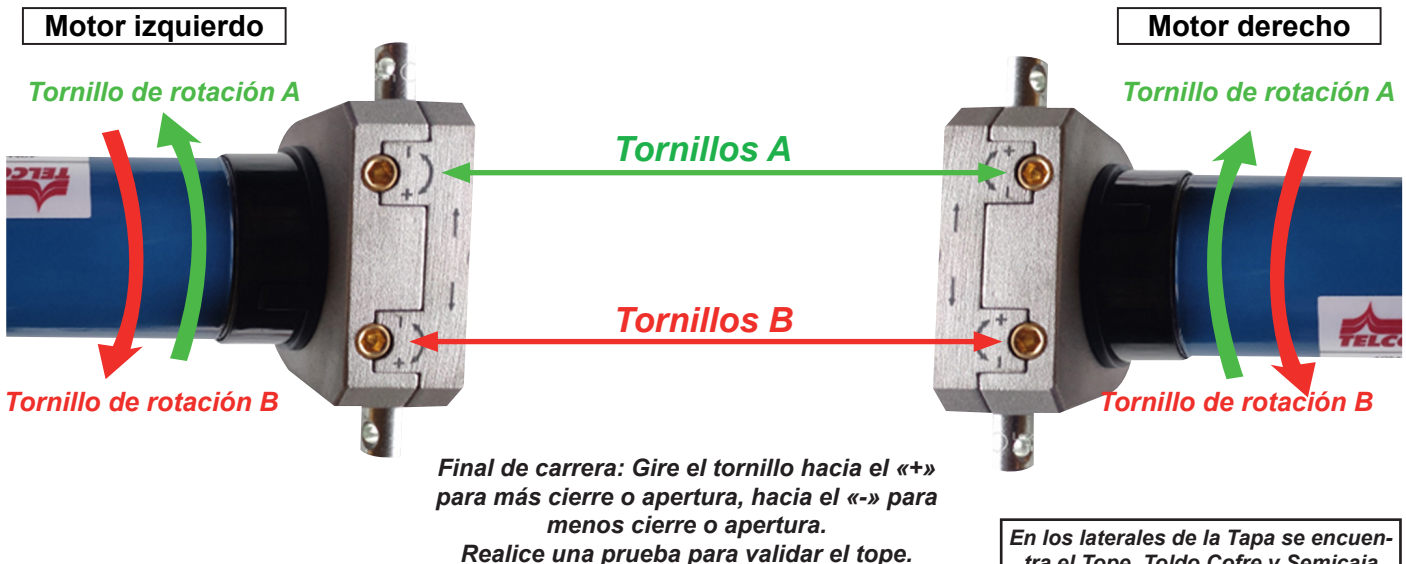
2 - Ajuste de los finales de carrera

Nota : si compra un Toldo completo, los finales de carrera vienen ajustados de fábrica

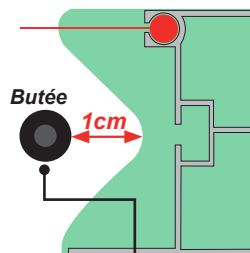
Para realizar el Ajuste correcto, Localice su motor (a la derecha o a la izquierda) y determine la dirección en la que se enrollan sus lonas. Ajuste los finales de carrera con el motor en marcha. El tejido se desenrolla o enrolla 2 cm con cada vuelta de llave.

El motor entra en protección térmica después de 2 Arriba y Abajo sucesivos.

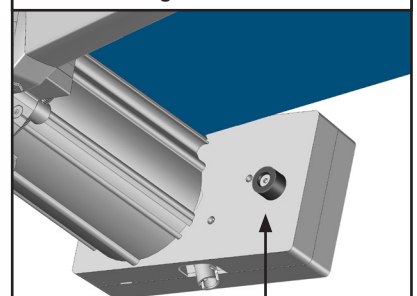
Las cifras que figuran a continuación son válidas si la lona está enrollada. Si la lona está enrollada desde abajo, invierta los tornillos.



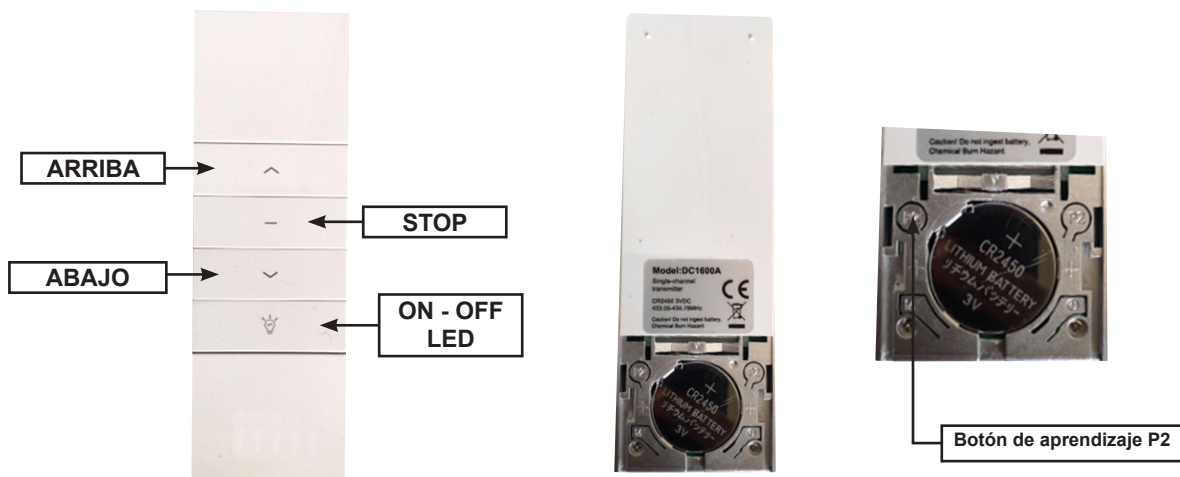
Tope de cierre: Asegúrese de que el motor se detiene una vez alcanzado el tope de cierre del Toldo para evitar la protección térmica. El tapón de la barra de carga debe detenerse a 1 cm del tope de cierre del Toldo. En el tope de cierre sólo está presente en algunos toldos como los Cofres y Semi-Cofres.



En los laterales de la Tapa se encuentra el Tope. Toldo Cofre y Semicaja según modelo.

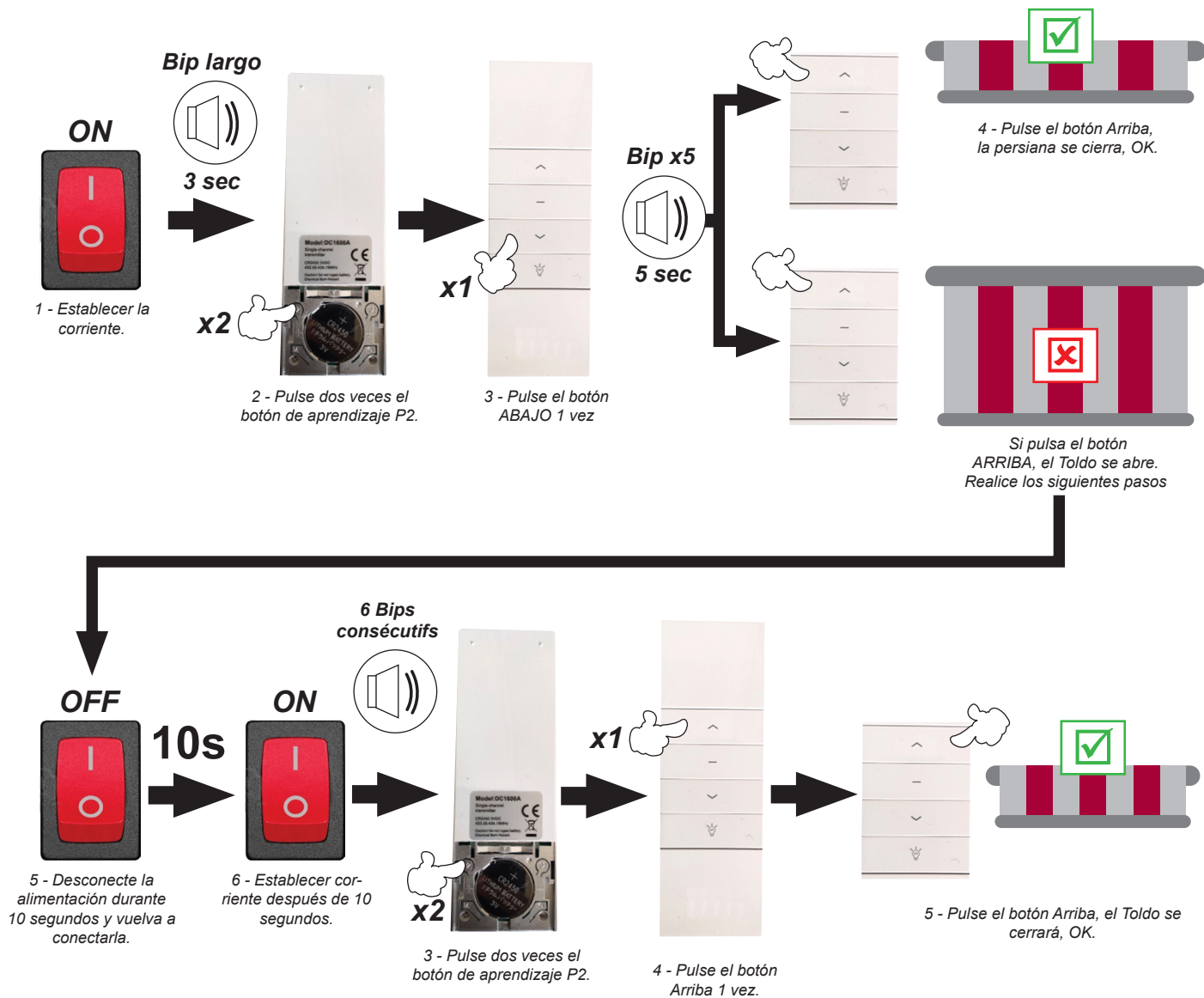


3 - Mando a distancia TELLED02



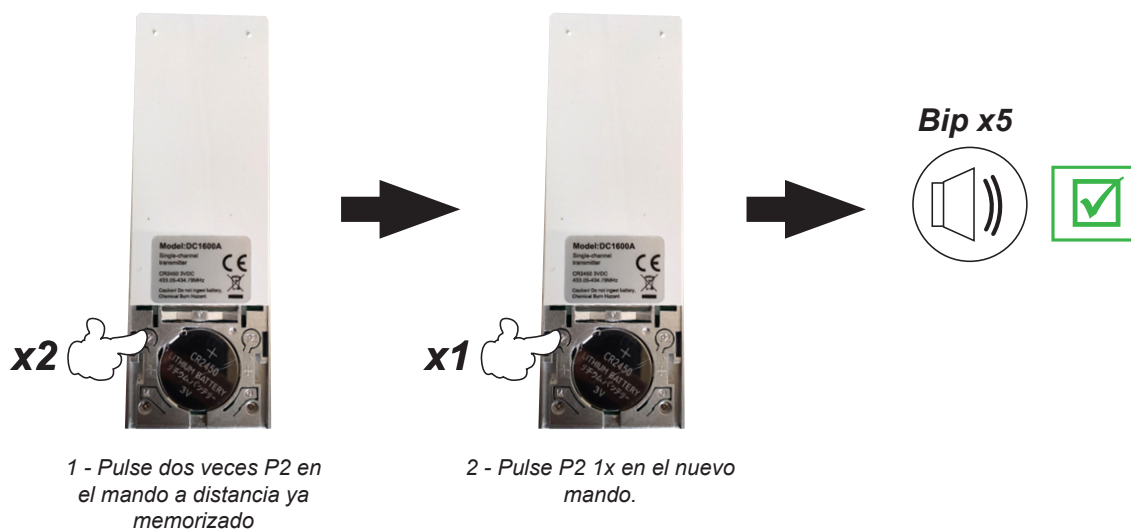
3.1 - Programación del mando a distancia TELLED02

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



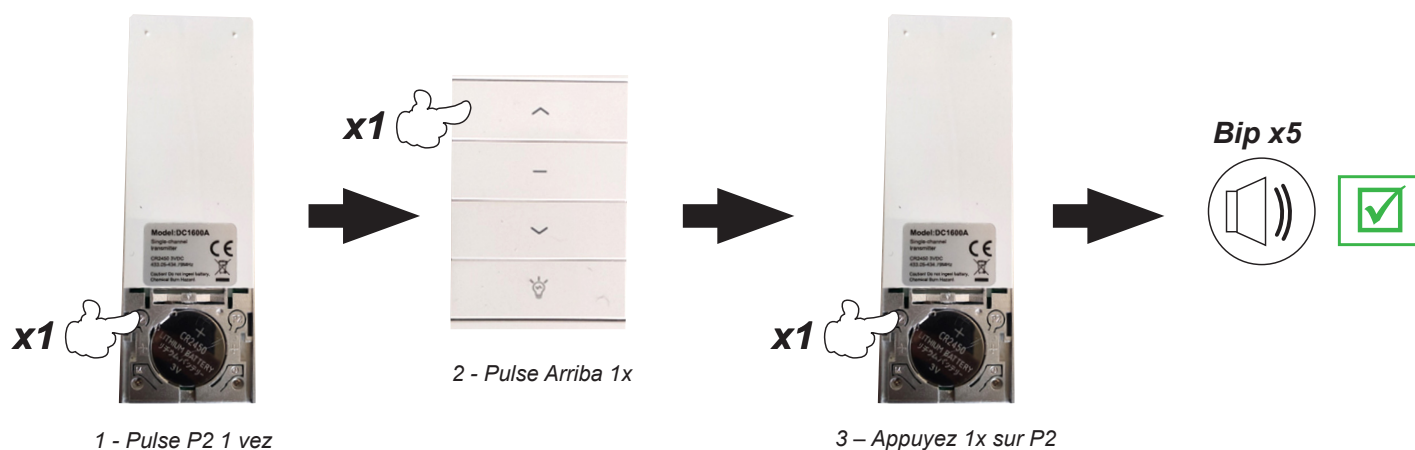
3.2 - Copia del mando a distancia TELLED02

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



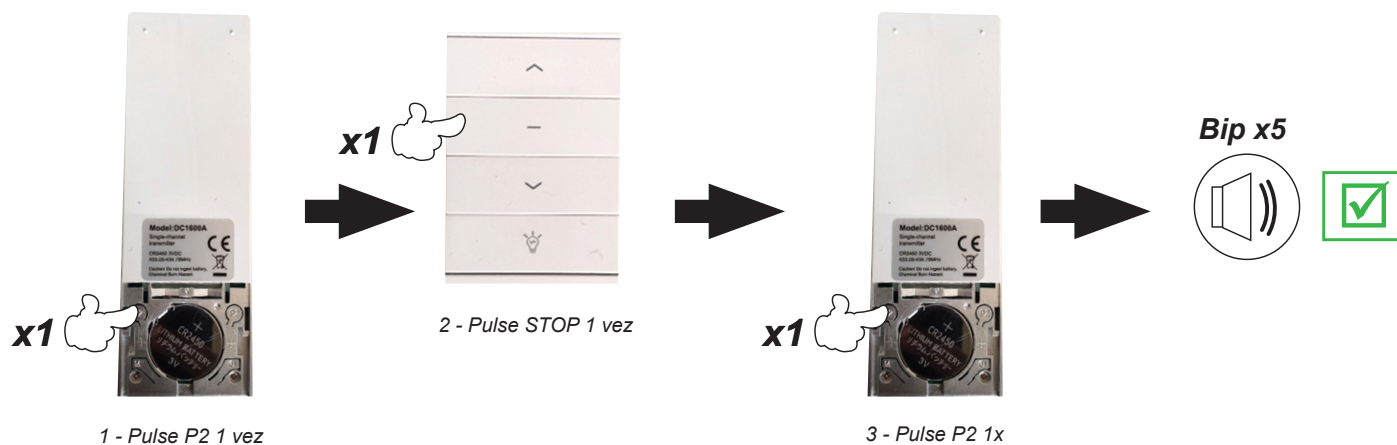
3.3 - Función de retención TELLED02

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



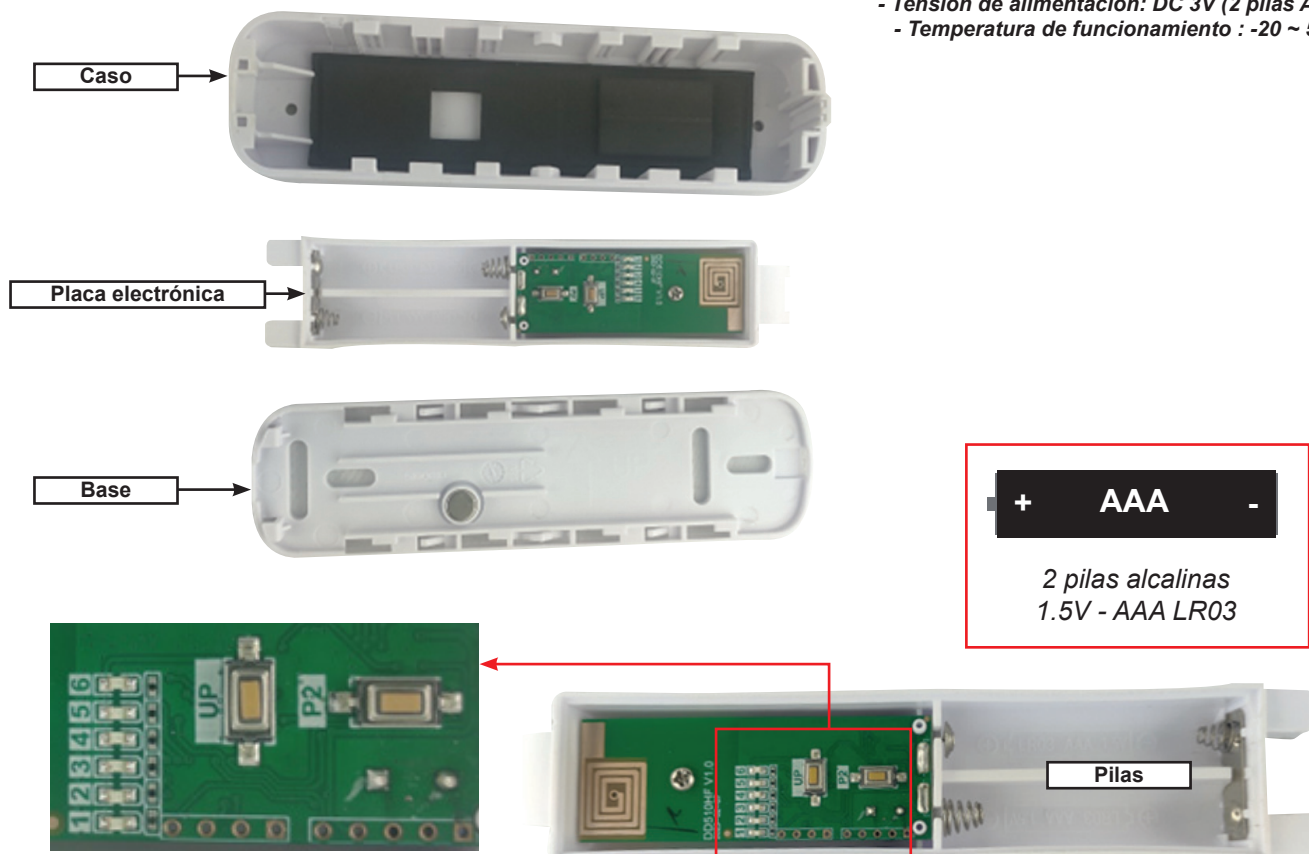
3.4 - Completar el mando a distancia TELLED02 y el rearme del motor.

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



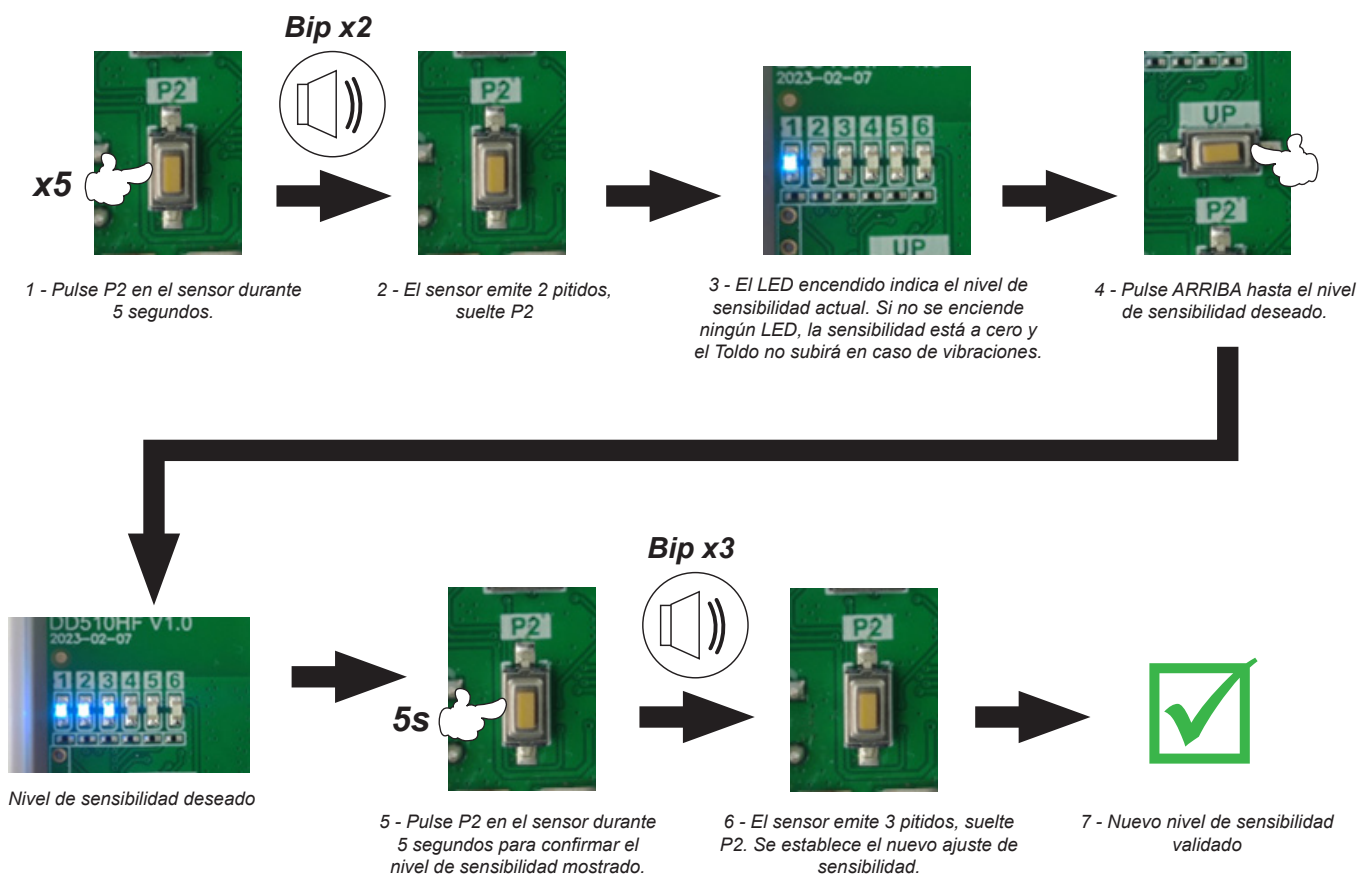
4 - Opción AUTOMOWIND3D03

- Tensión de alimentación: DC 3V (2 pilas AAA)
- Temperatura de funcionamiento : -20 ~ 55°C



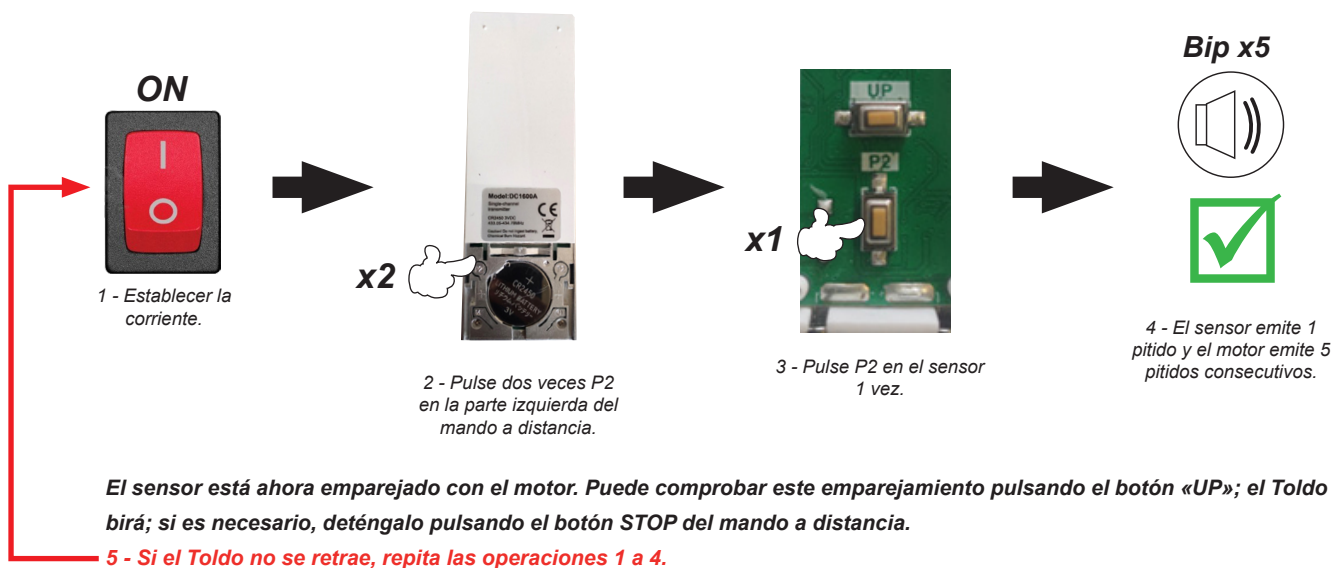
4.1 - Ajuste del umbral de sensibilidad del sensor.

Nota : Los impulsos no deben separarse más de un segundo. El nivel 1 es el más sensible; el nivel 0 desactiva el sensor.



4.2 Programación del sensor del motor

Nota : Los pulsos no deben separarse más de un segundo.



Prueba realizada a mano o en la barra de carga del Toldo antes de la instalación final. :

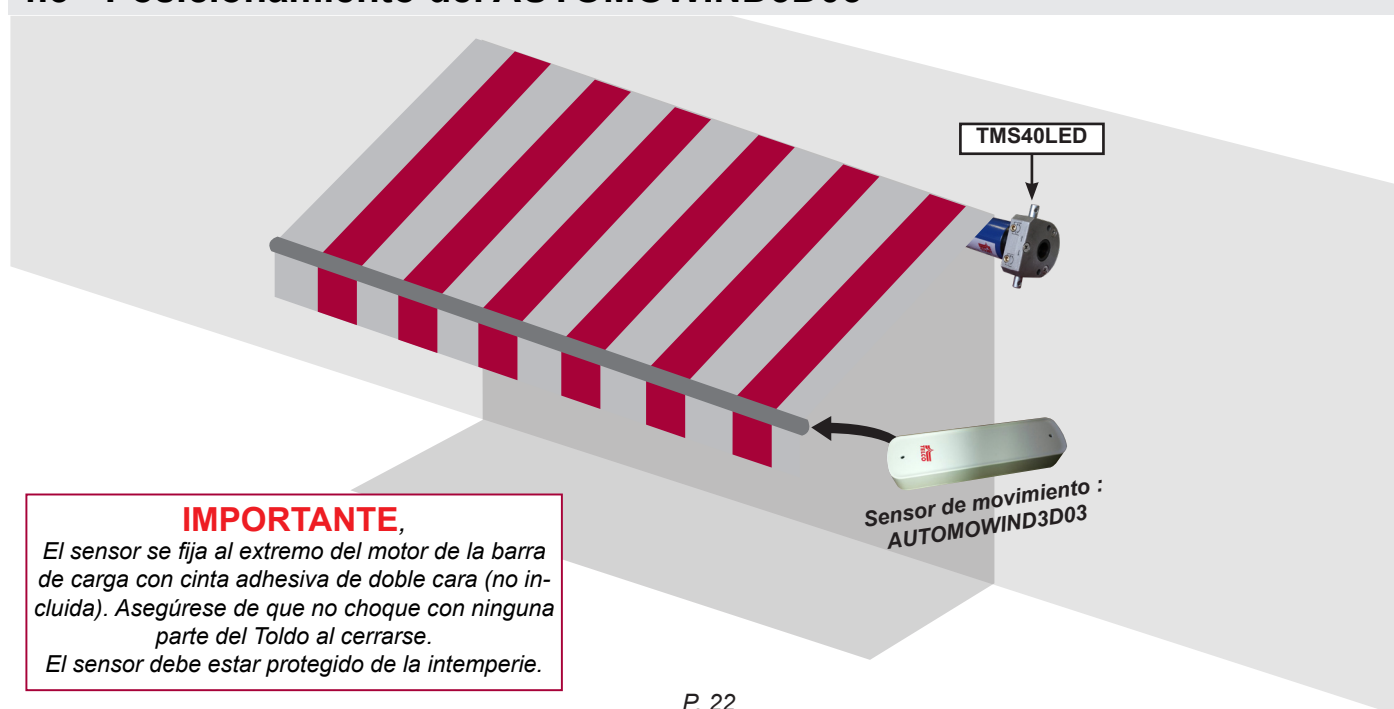
- 1 - Ensamble el sensor con la base + la placa electrónica y el estuche.
- 2 - Espere 30 segundos antes de agitar el sensor.
- 3 - Si el Toldo sube al agitar el sensor durante 20 segundos, la programación está completa.

Cuando realice la prueba en la barra de carga, debe orientar el sensor en su base como se ve en 6.4 para optimizar la recepción de la señal por el motor y validar la posición final.

Información :

- Si el voltaje de la batería del sensor es inferior a 2,5V, el zumbador emite un pitido cada 5S. Cambie las pilas.
- El sensor sólo funciona si está unido a la base con el imán.
- Cuando estas 2 piezas están unidas, el sensor emite 2 pitidos.
- Hay un periodo de espera de 30 segundos después de cualquier activación, pero el motor puede funcionar en ambas direcciones y la iluminación puede controlarse durante este tiempo.
- Una vez completado el emparejamiento, puede ajustar el umbral de sensibilidad según sea necesario sin tener que volver a emparejar.

4.3 - Posicionamiento del AUTOMOWIND3D03



4.4 Instalación y alineación de la base AUTOMOWIND3D03

Utilizando la cinta adhesiva de doble cara (no incluida), fije la base a la barra de carga del lado del motor de su Toldo. Tenga cuidado de colocar correctamente la base de la placa electrónica, en función del método de fijación que elija.

IMPORTANTE,

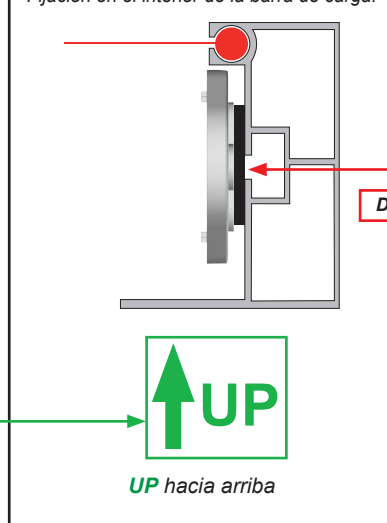
Asegúrese de que no haya colisión con ninguna parte del Toldo al cerrarse.

El sensor debe estar protegido de la intemperie.



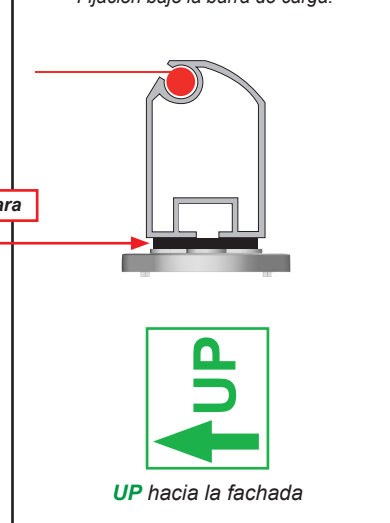
SOCLE

Fijación en el interior de la barra de carga.



UP hacia arriba

Fijación bajo la barra de carga.



UP hacia la fachada

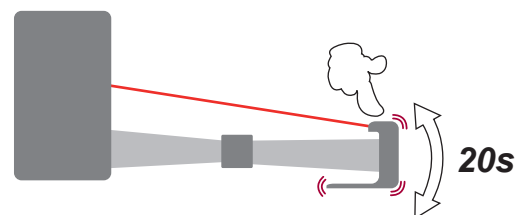
Doble cara

4.5 - Configuración del AUTOMOWIND3D03

1 - Arriba la tarjeta.



2 - Arriba, monte el Ensamblaje en la placa base fijada a la barra de carga.



3 - Agite la barra de carga del Toldo durante 20 segundos. Compruebe que la persiana se cierra transcurrido este tiempo. Compruebe si la amplitud de la sacudida es suficiente. En caso contrario, coloque el selector en otra posición.

5 - Sustitución de las pilas

Mantener fuera del alcance de los niños



Abra la caja del mando a distancia y cambie la pila, respetando la polaridad + y -. Cierre la caja del mando a distancia.



CR2032



2 pilas alcalinas
1.5V - AAA LR03

Advertencia sobre las pilas. Mantener fuera del alcance de los niños

- Guarde las pilas de repuesto en un lugar seguro.
- Deseche las pilas usadas de forma inmediata y segura.
- Si tiene motivos para creer que se ha ingerido una pila o se ha introducido en cualquier parte del cuerpo, acuda urgentemente al médico.
- Si el compartimento de las pilas no puede cerrarse de forma segura, deje de utilizar el aparato y manténgalo fuera del alcance de los niños.
- Tenga cuidado, no hay síntomas evidentes cuando un niño se ha tragado una pila de botón o cualquier otro tipo de pila.
- Si su hijo no parece encontrarse bien y no presenta síntomas evidentes, compruebe que no faltan pilas en ningún aparato que esté a su alcance.
- Si tiene motivos para creer que se ha tragado una pila de botón o cualquier otro tipo de pila, llame a los servicios de urgencias.
- Del mismo modo, si tu hijo vomita sangre de color rojo brillante, llama inmediatamente a los servicios de emergencia.
- Tenga siempre cuidado con las pilas de botón o cualquier pila descargada o de repuesto, tanto si están en productos que las contienen como en cualquier otro lugar de su casa.

Mantener fuera del alcance de los niños



Los productos eléctricos usados no deben eliminarse con la basura doméstica. Utilice las instalaciones específicas previstas para su tratamiento. Póngase en contacto con las autoridades locales o con su distribuidor para obtener información sobre los procedimientos de reciclaje.

Especificaciones técnicas

MOTOR 1

TME50C-LED	
Tensión (V/Hz) :	230/50
Protección (IP) :	IP44
Potencia (VA) :	244
Pareja (N.m) :	50
Potencia salida LED (W)	80
TELEVR-LED	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	
AUTOMOWIND3D01	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	

MOTOR 2

TMS50LED-W	
Tensión (V/Hz) :	230/50
Protección (IP) :	IP44
Potencia (VA) :	244
Couple (N.m) :	50
Potencia salida LED (W)	80
TELEVRLIGHT	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	
AUTOMOWIND3D01	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	

MOTOR 3

TMS40LED	
Tensión (V/Hz) :	230/50
Protección (IP) :	IP44
Potencia (VA) :	244
Couple (N.m) :	40
Potencia salida LED (W)	80
TELLED02	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	
AUTOMOWIND3D03	
- 27 dBm	
433.92 MHz	
1	
<70db(A)	

MOTOR 1



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR A VARIATEUR DE LUMINOSITÉ POUR RUBAN LED 24V

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMEC-LED
TÉLÉCOMMANDE :	TELEVR-LED
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D01

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécifications techniques y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN 301 489-1 V2.2.3:2019

Draft EN 301 489-3 v2.1.2:2021

EN 300 200-2 V3.1.1:2017

EN 50663:2017

EN IEC 55014-1:2021

EN IEC 55014-2:2021

EN IEC 61000-3-2:2019 +A1:2021

EN 61000-3-3:2013 + A1:2019 + A2:2021

EN 62233:2008

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021

EN 60335-2-97:2006 +A2:2010 +A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013

EN 62321-5:2014

EN 62321-6:2015

EN 62321-2:2014

IEC 62321-7-1:2015

EN 62321-3-1:2014

IEC 62321-8:2017

EN 62321-4:2014

EN IEC 63000:2018



TELCO HOME AUTOMATION
S.A.S
Z.I Point Sud - Les Usines - 65260 SOULOM
Tél. 04 68 38 21 87 - Fax : 04 68 38 21 45
Siret 813 912 508 00013 - Code APE 2790Z

Fait à Soulom le 01.03.24
M. ARPIN Frédéric Président

MOTOR 2



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR A FINS DE COURSE MÉCANIQUES POUR RUBAN LED

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMS50LED-W
TÉLÉCOMMANDE :	TELEVRLIGHT
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D01

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécifications techniques y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN60335-1:2012+A11:2014

EN60335-2-97:2006+A11:2008+A2:2012+A12:2015

EN62233:2008

EN301489-1 V2.1.1 (2017-02)

EN301489-3 V2.1.1 (2017-03)

EN55014-1:2006+A1:2009+A2:2011

EN55014-2:2015

EN61000-3-2:2014

EN61000-3-3:2013

EN300220-1 V3.1.1

EN300220-2 V3.1.1

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021

EN 60335-2-97:2006 +A2:2010 +A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013

EN 62321-5:2014

EN 62321-6:2015

EN 62321-2:2014

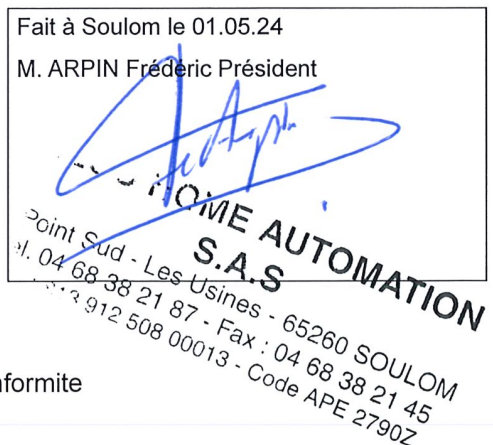
IEC 62321-7-1:2015

EN 62321-3-1:2014

IEC 62321-8:2017

EN 62321-4:2014

EN IEC 63000:2018



MOTOR 3



DÉCLARATION DE CONFORMITÉ

PRODUIT

MOTEUR TUBULAIRE A SORTIE ECLAIRAGE 12V

FABRICANT

TELCO HOME AUTOMATION

Z.I Point Sud 65260 SOULOM France

OBJET DE LA DÉCLARATION

PRODUIT	MODÈLE
MOTEUR TUBULAIRE :	TMSLED
TÉLÉCOMMANDE :	TEL-LED02
CAPTEUR DE VIBRATION :	AUTOMOWIND3D03

L'objet de la déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation d'harmonisation de l'Union applicable.

Directive 2006/42/CE relative aux machines

Directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substance dangereuses dans les équipements électrique et électronique.

Directive 2014/53/EU : Équipement Radioélectrique

Références des normes harmonisées pertinentes appliquées, y compris la date de celles-ci, ou des autres spécification techniques, y compris la date de celles-ci, par rapport auxquelles la conformité est déclarée.

RED 2014/53/UE :

EN 301 489-1 V2.2.3:2019

Draft EN 301 489-3 V2.1.2:2021

EN 300 220-2 V3.1.1:2017

EN 50663:2017

EN IEC 55014-1:2021

EN IEC 55014-2:2021

EN IEC 61000-3-2:2019 +A1 :2021

EN 61000-3-3:2013 +A1:2019 +A2:2021

EN 62233:2008

MACHINE 2006/42/CE :

EN 60335-1:2012 +A11:2014 +A13:2017 +A1:2019 +A14:2019 +A2:2019 +A15:2021

EN 60335-2-97:2006 +A2:2010+A11:2008 +A12:2015

ROHS 2011/65/UE (2015/863/UE) :

EN 62321-1:2013

EN 62321-5:2014

EN 62321-6:2015

EN 62321-2:2014

IEC 62321-7-1:2015

EN 62321-3-1:2014

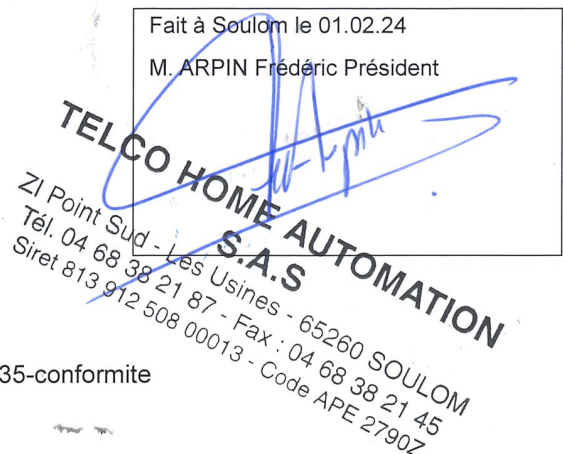
IEC 62321-8:2017

EN 62321-4:2014

EN IEC 63000:2018



<https://www.telco-motor.fr/content/35-conformite>





TMECLED-TMSLEDW-TMSLED

